## Линейные и нелинейные волны в кристаллах с заряженными дислокациями

© А.В. Шекоян

08

Институт механики НАН Армении, Ереван, Армения E-mail: ashotshek@mechins.sci.am

(Поступила в Редакцию 7 июня 2011 г. В окончательной редакции 30 сентября 2011 г.)

На основе принципа выведена система уравнений, описывающая распространение ультразвуковых волн в диэлектрическом кристалле с заряженными дислокациями. Выведено линейное дисперсионное уравнение, а также найдены скорость ультразвуковой волны и коэффициент поглощения. В случае нелинейной ультразвуковой волны получены уравнения для затухания амплитуды и изменения фазы волны.

В последние годы появились работы, изучающие движение заряженных дислокаций с учетом его влияния на различные свойства диэлектрических или полупроводниковых кристаллов [1–4].

В монографии [1], являющейся фундаментальной работой по теории дислокации, указано, что обычно по своей природе дислокации заряжены. В обзоре [2] на основании анализа структуры дислокации обсуждаются условия, при которых она может быть заряженной или нейтральной. Изучено влияние заряженных дислокаций на физические свойства щелочно-галоидных кристаллов. Уравнение движения дислокации постулируется подобно [5] с учетом электрического облака и приложенной механической силы. В [3] экспериментально показано, что при пластической деформации на поверхности образца появляется заряд. Этот эффект обусловлен движением заряженных дислокаций. В работе [4] исследуется движение заряженных дислокаций в полупроводниковых кристаллах кремния *n*- и *p*-типа. Учитываются дислокационная, решеточная и токовая нелинейности, а также электронное или дырочное облако, окружающее дислокацию. Теоретическая часть представлена схематично. В настоящее время хорошо развита теория распространения линейных и нелинейных волн в кристаллах с дислокациями [6-9].

Целью настоящей работы является исследование линейной и нелинейной волн в диэлектрических кристаллах с заряженными дислокациями с использованием идей, развитых в работах [6–9].

Пусть имеется диэлектрический кристалл, где есть заряженные дислокации. Используем струнную модель дислокаций с учетом существования на них заряда, создающего в кристалле электрическое поле  $E_i$ .

Под влиянием волнового поля в диэлектрическом кристалле дислокация будет колебаться. Для описания этого процесса использован метод, предложенный в работе [6], в которой развиты идеи, изложенные в [7,8].

Согласно [6], уравнения распространения ультразвуковой волны записываются в виде

$$\rho \, \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \frac{\partial \sigma_{ik}}{\partial x_k},\tag{1}$$

$$A \frac{\partial^2 \xi_i}{\partial t^2} + B \frac{\partial \xi_i}{\partial t} = f_i, \qquad (2)$$

где  $\rho$  — плотность среды,  $u_i$  — смещения, A и B — постоянные коэффициенты, характеризующие массу и затухание колебаний дислокации,  $\xi_i$  — компоненты смещения дислокаций под действием ультразвуковой волны.

Поскольку дислокации создают в среде электрическое поле, которое меняется в пространстве и во времени, уравнения (1) и (2) следует дополнить уравнениями Максвелла

$$\operatorname{div} \mathbf{D} = \mathbf{0},\tag{3}$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} = \mathbf{0},\tag{4}$$

где **D** — вектор электрического смещения.

Тензор напряжения  $\sigma_{ik}$ , компоненты силы  $f_i$ , действующей на дислокацию, и компоненты электрического смещения  $D_i$ , определяются из соотношений

$$\sigma_{ik} = \left(\frac{\partial F}{\partial u_{ik}}\right)_{\xi_i, E_i}, \quad f_i = -\left(\frac{\partial F}{\partial \xi_i}\right)_{E_i, u_{ik}},$$
$$D_i = - = \left(\frac{\partial F}{\partial E_i}\right)_{\xi_i, u_{ik}}, \quad (5)$$

где *F* — свободная энергия единицы среды, *u*<sub>*ik*</sub> — тензор деформации.

Свободная энергия записывается с помощью метода, изложенного в [9]. Тогда выражение свободной энергии примет следующий вид:

.

$$F = F_{0} + \frac{1}{2} c_{ijkl} u_{ij} u_{kl} + \frac{1}{2} \lambda_{jk} \xi_{j} \xi_{k} + \frac{1}{2} \beta_{ijkl} (b_{i} \xi_{j} + b_{j} \xi_{i}) u_{ik}$$

$$+ \frac{1}{2} P_{mk} \xi_{k} E_{m} + \frac{1}{2} \varepsilon_{jk} E_{j} E_{k} + \frac{1}{2} m_{pjk} E_{p} u_{jk}$$

$$+ \frac{1}{3!} Q_{iklmpq} u_{ik} u_{lm} u_{pq} + \frac{1}{3!} \gamma_{jkl} \xi_{j} \xi_{k} \xi_{l} + \frac{1}{3!} q_{iklpq}$$

$$\times (b_{i} \xi_{j} + b_{j} \xi_{i}) (b_{k} \xi_{l} + b_{l} \xi_{k}) u_{pq} + \frac{1}{3!} d_{mkj} E_{m} E_{k} \xi_{j}$$

$$+ \frac{1}{3!} a_{jkm} E_{j} \xi_{k} \xi_{m} + n_{jklm} E_{j} E_{k} u_{lm}, \qquad (6)$$

где  $c_{ijkl}$  и  $Q_{iklmpq}$  — линейные и нелинейные модули упругости,  $\lambda_{ik}$  и  $\gamma_{jkl}$  — тензоры линейной и нелинейной "жесткости" дислокаций,  $\beta_{ijkl}, q_{ijklpq}$  — тензоры линейного и нелинейного акустодислокационного взаимодействия,  $\varepsilon_{ik}$  — диэлектрический тензор,  $m_{pjk}, P_{mk}, d_{mkj}, a_{jkm}, n_{jklm}$  — тензоры, обусловленные электрическим, акустическим и дислокационным взаимодействием,  $b_i$  — компоненты вектора Бюргерса,  $F_0$  — свободная энергия до возмущений.

Выражение (6) ограничено слагаемыми, которые дают в уравнениях квадратичные члены.

Воспользовавшись (5) и (6), ограничиваясь одномерным приближением  $\left(\frac{\partial}{\partial x_1} = \frac{\partial}{\partial x_2} = 0\right)$  и отбрасывая индексы для простоты записи, можно представить следующую систему уравнений:

$$\rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \beta b \frac{\partial^2 \xi}{\partial x} + \frac{m}{2} \frac{\partial E}{\partial x} + (3c + Q) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{4}{3} q b^2 \xi \frac{\partial \xi}{\partial x} + n E \frac{\partial E}{\partial x},$$
(7)

$$A \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} + B \frac{\partial \xi}{\partial t} = -\lambda \xi - b\beta \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{P}{2}E - \frac{1}{2}b\beta \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 - \frac{1}{2}\gamma\xi^2 - \frac{4}{3}qb^2\xi \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{d}{6}E^2 - \frac{a}{3}E\xi, \qquad (8)$$

$$\frac{1}{2}P\frac{\partial\xi}{\partial x} + \varepsilon\frac{\partial E}{\partial x} + \frac{1}{2}m\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{d}{6}E\frac{\partial\xi}{\partial x} + \frac{d}{6}\xi\frac{\partial E}{\partial x} + \frac{a}{3}\xi\frac{\partial\xi}{\partial x}$$

$$+2n\frac{\partial E}{\partial x}\frac{\partial u}{\partial x}+2nE\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}+\frac{1}{2}m\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}\frac{\partial u}{\partial x}=0.$$
 (9)

Уравнения (7)-(9) записаны в лагранжевых координатах.

Из уравнения (4) следует, что в одномерном приближении  $E_1$  и  $E_2$  — постоянные, поэтому в системе уравнений (6)–(9) они отсутствуют. Оценки показывают, что с ускорением движения заряд дислокаций создает ничтожно слабое электромагнитное излучение, которым можно пренебречь.

Линеаризуя уравнения (7)-(9), решение линейной системы уравнений представляем в виде бегущей волны, тогда можно получить дисперсионное уравнение в следующем виде:

$$-\omega^{2}\rho + ck^{2}$$

$$= -\frac{k^{2} \left[ b\beta \left( \frac{mp}{2\varepsilon} - \beta b \right) + \frac{m^{2}}{2\varepsilon} (\lambda - \omega^{2}A - i\omega B) \right]}{\lambda - \omega^{2}A - i\omega B + \frac{p^{2}}{4\varepsilon}}, \quad (10)$$

где k — волновое число,  $\omega$  — комплексная частота,  $\omega = \omega_0 + \omega_1 + i\alpha = \omega_0 + \omega_2$ ,  $\omega_1$  — действительная частота,  $\alpha$  — коэффициент поглощения, а  $\omega_2$  — комплексное приращение частоты. Разделяя действительные и мнимые части выражения (10), учитывая малость дисперсии и диссипацию, можно получить

$$\omega_{1} = \omega_{0} \left\{ 1 - \frac{1}{2v_{0}^{2}\beta} \times \frac{\left[ b\beta \left( \frac{mp}{4\varepsilon} - \beta b \right) - \frac{m^{2}}{2\varepsilon} \left( \lambda - \omega_{0}^{2}A \right) \right] \left( \lambda - \omega_{0}^{2}A - \frac{p^{2}}{4\varepsilon} \right) - \frac{m^{2}\omega_{0}^{2}}{4\varepsilon} B^{2}}{\left( \lambda - \omega_{0}^{2}A - \frac{p^{2}}{4\varepsilon} \right)^{2} + \omega_{0}^{2}B^{2}} \right\},$$

$$\alpha = -\frac{k^{2}B}{2\beta} \frac{b\beta \left( \frac{mp}{4\varepsilon} - b\beta \right) - \frac{m^{2}}{2\varepsilon} \left( \lambda - \omega_{0}^{2}A \right) + \frac{m^{2}\omega_{0}^{2}}{4\varepsilon} \left( \lambda - \omega_{0}^{2}A - \frac{p^{2}}{4\varepsilon} \right)},$$

$$\left( \lambda - \omega_{0}^{2}A - \frac{p^{2}}{4\varepsilon} \right)^{2} + \omega_{0}^{2}B^{2}$$

$$\left( 12 \right)$$

где  $\omega_0^2 = v_0^2 k^2 = \frac{c}{\rho} k^2.$ 

Если в соотношениях (11) и (12) пренебрегать величинами, обусловленными электрическим зарядом дислокаций и электрическими свойствами диэлектрика, то они совпадут с соответствующими величинами, полученными в работе [6].

Решение уравнений (7)-(9), которые имеют квадратичные нелинейные члены, из-за наличия дисперсии и диссипации можно искать в виде квазимонохроматических волн, имеющих вид [6,9,10]

$$(u, \xi, E) = \frac{1}{2} \left[ (u_0, \xi_0, E_0) e^{i\varphi} + (u'_0, \xi'_0, E'_0) e^{2i\varphi} + (u''_0, \xi''_0, E''_0) + \text{c.c.} \right],$$
(13)

где  $\varphi = kx - \omega t$ .

Подставив (13) в систему уравнений (7)–(9), можно получить новую систему уравнений для медленно меняющихся амплитуд.

Полученная новая система упрощается. В качестве основной функции выбираем  $u_0$ , а величину k считаем большой. Малость дисперсии и диссипации дает  $\omega_2 \sim k^{\varepsilon_1}u_0, \ \omega_0 \sim k$ , причем  $0 < \varepsilon_1 < 1, \ \xi_0 \sim E_0 \sim k^{\varepsilon}u_0$ . Эти оценки позволяют в уравнениях для амплитуд  $\xi_0$ и  $E_0$  пренебречь нелинейными слагаемыми и исключить их с помощью линейных уравнений. В уравнении для  $u_0$  нелинейные слагаемые, обусловленные  $\xi_0$  и  $E_0$ , малы, остаются упругие, геометричесие нелинейности и нелинейность, обусловленная свободным членом. В уравнениях для амплитуд второй гармоники оставляются только нелинейные слагаемые, пропорциональные  $u_0^2$ .

Согласно [11],  $\frac{\partial}{\partial t} \sim \frac{\partial \omega}{\partial k} \frac{\partial}{\partial x}$ , тогда из уравнений для u''легко найти  $\frac{\partial u''_0}{\partial x}$ . Итак, получаются следующие уравнения для амплитуд:

$$-2ikc \frac{\partial u_0}{\partial x} - 2i\omega\rho \frac{\partial u_0}{\partial t} - \frac{m}{2} \frac{\partial E_0}{\partial x} \beta b \frac{d\xi_0}{dx}$$
$$= ik^3 (3c+Q)e^{2\alpha t} u_0' u_0^* - k^2 (3c+Q) u_0 \frac{\partial u_0''}{\partial x}, \quad (14)$$

$$4(k^{2}c - \omega^{2}\rho)u_{0}' = -\frac{ik^{3}}{2}(3c + Q)u_{0}^{2} + 2ikb\beta\xi_{0}' + ikmE_{0}^{2},$$
(15)

$$-A\omega^{2}\xi_{0} - i\omega B\xi_{0} - ik\beta u_{0} + \frac{p}{2}E_{0} + \lambda\xi_{0} = 0, \qquad (16)$$

$$(-4\omega^2 A - 2i\omega B + \lambda)\xi_0' = -2ik\beta bu_0' - \frac{p}{2}E_0' + \frac{1}{4}b\beta k^2 u_0^2,$$
(17)

$$ik \frac{p}{2}\xi_0 + i\varepsilon kE_0 + \frac{mk^2}{2}u = 0,$$
 (18)

$$2ip\xi_0' + 2i\varepsilon E_0' - 2kmu_0^2 = -\frac{imk^2}{2}u_0^2,$$
 (19)

$$\frac{\partial u_0''}{\partial x} = \frac{k^3 (3c+Q) e^{2\alpha t}}{2\rho v_0 \frac{\partial \omega_2}{\partial k}} |u_0|^2.$$
(20)

Последовательно исключая все функции из системы уравнений (14)-(20), переходя к новой координате  $\tau = \frac{x}{v} - t$ , где  $v = \frac{\omega}{k}$ , получаем следующее уравнение относительно  $u_0$ :

$$-i\frac{du_0}{dx} = (e_1 + ie_2)|u_0|^2 u_0,$$
(21)

где

$$\begin{split} e_{1} &= \frac{k^{3}(3c+Q)^{2}e^{2\alpha t}}{c'} \left\{ \left[ \frac{\Re_{4}\Re_{5} + 32\omega_{0}^{2}B^{2}\rho(v^{2}-v_{0}^{2})}{N_{3}} \right] \\ &+ \frac{\omega_{n}}{2\rho v_{0}(\omega_{n}^{2}+\alpha_{n}^{2})} \right] \right\} = \Omega_{1}e^{\frac{2\alpha}{v}x}, \\ e_{2} &= \frac{k^{3}(3c+Q)^{2}e^{2\alpha t}\omega_{0}B}{c'} \left[ \frac{\Re_{4} + 16\rho(v_{1}^{2}-v_{0}^{2}) - 2\Re_{5}}{N_{3}} \right] \\ &- \frac{\alpha_{n}}{2\rho v_{0}(\omega_{n}^{2}+\alpha_{n}^{2})} \right] = \Omega_{2}e^{\frac{2\alpha}{v}x}, \\ \Re_{4} &= -\lambda + 4\omega_{0}^{2}A - \frac{p^{2}}{2\varepsilon} + 2b^{2}\beta^{2} - \frac{m^{2}p^{2}}{2\varepsilon^{2}}, \\ \Re_{5} &= -\frac{1}{8}\rho(v^{2}-v_{0}^{2})\left(\lambda - 4\omega_{0}^{2}A + \frac{p^{2}}{2\varepsilon}\right) \\ &+ 2\left(2b\beta - \frac{mp}{\varepsilon}\right)\left(\frac{mp}{2\varepsilon} - 2b\beta\right), \\ &\omega_{n} &= \frac{\partial\omega_{1}}{\partial k}, \quad \alpha_{n} &= \frac{\partial\alpha}{\partial k}, \\ N_{3} &= \Re_{5}^{2} + 256\rho^{2}(v^{2}-v_{0}^{2})^{2}\omega^{2}B^{2}, \\ c' &= 2c - \frac{1}{\beta b - \frac{mp}{4\varepsilon}} \\ &\times \left[m^{2}\beta b + (mp\rho + 4\rho b\beta)(v^{2} - v_{0}^{2}) - \frac{m^{2}\beta b}{4\varepsilon}\right]. \end{split}$$

Обычно дислокации исследуют в ультразвуковом диапазоне; тогда  $\omega t$  и kx велики, а  $kx - \omega t$  конечно для любых заданных волн, т. е.  $|kx - \omega t| \ll kx$ ,  $|kx - \omega t| \ll \omega x$ , и в показатели экспоненты можно подставлять t = x/v, что и сделано в выражениях коэффициентов  $e_1$  и  $e_2$ .

В уравнении (21) коэффициент *e*<sub>1</sub> обусловлен нелинейностями, а *e*<sub>2</sub> — нелинейной диссипацией. Сделаем в уравнении (21) подстановку

$$u = L(x) \exp[-iS(k)],$$

где L(x) — действительная амплитуда, а *S* — эйконал. Тогда получим уравнения

$$\frac{dL}{dx} = -\Omega_2 e^{\frac{2\alpha}{\nu}x} L^3, \qquad (22)$$

$$\frac{dS}{dx} = -\Omega_1 e^{\frac{2\alpha}{v}x} L^2, \tag{23}$$

Решение уравнения (22) имеет вид

$$L = L_0 (1 + 2L_0^2 \Omega_2 x)^{-1/2}.$$
 (24)

Выражение (24) показывает, как меняется амплитуда в пространстве. Если x > 0, а  $\Omega_2 < 0$ , то в точке  $x_1 = -\frac{1}{2L_0^2\Omega_2}$  может быть особенность. Если  $|L_2\Omega_2| \ll 1$ , то  $x_1$  выходит из области реального наблюдения и можно утверждать, что особенности нет. Когда  $|L_2^2\Omega_2| \sim 1$ , существует особенность, которая может быть результатом резонанса или неустойчивости волны.

Решение уравнения (23) имеет вид

$$S = -\frac{\Omega_1}{2\Omega_2} \ln(1 + 2L_0^2 \Omega_2 x).$$

При выводе (24), (25) было учтено, что  $\frac{2\alpha}{v}x \ll 1$ , и экспоненты были разложены в ряд.

Из выражения (25) видно, что время прохождения импульса волны при  $\frac{\Omega_1}{\Omega_2} > 0$  уменьшается, а при  $\frac{\Omega_1}{\Omega_2} < 0$ увеличивается. При  $x = x_1$ , как и для амплитуды L, в решении (25) есть особенность, и все отмеченное для амплитуды L остается в силе и для эйконала.

Автор благодарит А.Г. Багдоева за полезные обсуждения.

## Список литературы

- [1] Дж. Хирт, И. Лотке. Теория дислокаций. Атомиздат, М. (1972). 509 с.
- [2] Н.А. Тяпунина, Э.П. Белозерова. УФН. 156, 683 (1988).
- [3] Л.Б. Зуев. Физика электропластичности щелочно-галоидных кристаллов. Наука, М. (1999). 119 с.
- [4] А.А. Скворцов, А.М. Орлов, В.А. Фролов, А.А. Соловьев. ФТТ 42, 1998 (2000).
- [5] A. Granato, K. Lucke. J. Appl. Phys. 27, 583 (1956).
- [6] А.В. Шекоян. Письма в ЖТФ 35, 7, 93 (2009).
- [7] Г.Н. Бурак, И.В. Островский. Письма в ЖТФ **23**, *18*, 69 (1997).
- [8] В.И. Ерофеев. Письма в ЖТФ 34, 4, 32 (2008).
- [9] А.Г. Багдоев, В.И. Ерофеев, А.В. Шекоян. Линейные и нелинейные волны в диспергирующих сплошных средах. Физматлит, М. (2009), 318 с.
- [10] А.В. Шекоян. Изв. АН АрмССР. Физика 23, 283 (1988).
- [11] Дж. Уизем. Линейные и нелинейные волны. Мир, М. (1977). 622 с.