

01;10

Применение метода матрицантов для расчета абберационных коэффициентов третьего порядка секторного магнитного поля с учетом краевых эффектов

© С.Н. Мордик, А.Г. Пономарев

Институт прикладной физики НАН Украины,
244030 Сумы, Украина
e-mail: iapuas@gluk.apc.org.

(Поступило в Редакцию 11 октября 2000 г.)

Для исследования нелинейной динамики заряженных частиц в магнитных секторных анализаторах применен метод матрицантов. При расчете матрицантов (матриц переноса) учтены краевые эффекты, связанные с влиянием рассеянного поля, а также высшие гармоники секторного магнитного поля до третьего порядка включительно. В случае прямоугольного распределения компонент поля вдоль оптической оси получены аналитические выражения для всех абберационных коэффициентов, в том числе и дисперсионных, до третьего порядка включительно. Для моделирования реальных полей с шириной рассеянного поля, отличной от нуля, применено гладкое распределение компонент, для которого вычисление аналогичных абберационных коэффициентов выполнено численно с применением консервативного численного метода.

Из всего многообразия подходов к решению задач нелинейной динамики пучка особо следует отметить консервативные (с обеспечением сохранения фазового объема пучка на каждом шаге вычислений) матричные методы расчета ионно-оптических систем, к которым относится метод матрицантов [1–6]. Свойство консервативности особенно важно для исследования нелинейной динамики фазового множества в протяженных системах, где используются несколько ионно-оптических элементов. Математическая строгость формализма метода матрицантов позволяет избегать порой спорных допущений при расчетах ионно-оптических систем. К достоинствам метода стоит также отнести простоту алгоритмизации, что позволяет использовать современные программные средства аналитических вычислений для нахождения решений. В настоящее время на основе метода матрицантов разработаны и успешно используются численные коды для оптимизации зондоформирующих систем, позволяющие решать задачу нелинейной динамики пучков для бездисперсионных систем с прямоугольной осью в декартовой системе координат для случая верхнетреугольной матрицы коэффициентов $P^{(3)}$ [2,3]. В данной работе для исследования дисперсионных свойств секторных магнитных систем вводится вектор дисперсионных фазовых моментов. Для случая реального секторного магнитного поля матрица коэффициентов $P^{(3)}$, получаемая при помощи метода погружения в пространство фазовых моментов, имеет верхнетреугольный вид в общепринятой криволинейной ортогональной системе координат [7] как для фазовых моментов координат, так и дисперсионных фазовых моментов. Для учета влияния краевых эффектов на динамику пучков заряженных частиц рассмотрены две модели продольного распределения магнитного поля: прямоугольная и гладкая. Прямоугольная модель предполагает отсутствие области рассеянного поля. В отличие от модели краевого поля с

резкой осечкой (КПРО) [8] в прямоугольной модели напряженность магнитного поля описывается ступенчатой функцией, первая производная от которой равна дельта-функции. Данная модель позволяет учитывать влияние краевых эффектов на динамику пучка (в частности, при применении магнитных экранов в масс-анализаторах), а также исследовать сходимость решений для гладкой модели поля к прямоугольной в случае, когда ширина рассеянного поля стремится к нулю. Гладкая модель поля вводится с целью аппроксимации распределения поля с достаточной степенью точности, чтобы учесть влияние краевых рассеянных полей на динамику пучка в ионно-оптической системе. В отличие от широкоизвестных матриц переноса третьего порядка магнитных секторных анализаторов [9,10] матрицанты, полученные в данной работе, позволяют учитывать краевые эффекты как для прямоугольной, так и гладкой модели поля, при этом консервативность расчетов обеспечивается на каждом шаге вычислений.

Введем натуральную систему координат x, y, s , связанную с плоской кривой, однозначно определяемой постоянным радиусом кривизны ρ . Данная система координат полностью совпадает с системой, применяемой Брауном [7]. Связь между декартовой системой координат $\tilde{x}, \tilde{y}, \tilde{z}$ с началом координат в точке начала движения осевой частицы и выбранной системой координат с началом координат, размещенным в центре радиуса кривизны реперной частицы, записывается в виде

$$\tilde{x} = (x + \rho) \cos(s/\rho) - \rho,$$

$$\tilde{y} = y, \quad \tilde{z} = (x + \rho) \sin(s/\rho).$$

Рассмотрим нерелятивистский случай движения частиц в выбранной системе координат. С учетом того, что коэффициенты Ламэ для данной системы координат

$h_1 = 1, h_2 = 1, h_3 = 1 + x/\rho$, траекторные уравнения можно записать в виде [11]

$$\begin{aligned} x'' + \frac{JT'}{\vartheta}x' - \frac{h_3}{\rho} &= \frac{qT'}{m\vartheta}(y'B_s - h_3B_y), \\ y'' + \frac{JT'}{\vartheta}y' &= \frac{qT'}{m\vartheta}(h_3B_x - x'B_s), \\ J &= \frac{d}{ds} \left(\frac{\vartheta}{T'} \right) = \frac{q}{mh_3}(x'B_y - y'B_x) - \frac{2\vartheta x'}{T'h_3\rho}, \\ T' &= \sqrt{h_3^2 + x'^2 + y'^2}, \end{aligned} \quad (1)$$

штрих означает дифференцирование по s ; T — абсолютная величина элемента длины траектории при одновременном приращении всех трех координат; ϑ, m, q — постоянная скорость, масса и заряд частицы.

Учитывая условие симметрии $V(x, y, s) = -V(x, -y, s)$, выражения для скалярного магнитного потенциала $V(x, y, s)$ и индукции магнитного поля $\mathbf{B}(x, y, s)$ с точностью до третьего порядка разложения в ряд вблизи осевой траектории имеют вид

$$\begin{aligned} -V(x, y, s) &= V_{01}(s)y + V_{11}(s)xy + \frac{1}{2}V_{21}(s)x^2y \\ &\quad + \frac{1}{6}V_{03}(s)y^3 + \frac{1}{6}V_{31}(s)x^3y + \frac{1}{6}V_{13}(s)xy^3, \\ B_x(s) &= V_{11}(s)y + V_{21}(s)xy + \frac{1}{2}V_{31}(s)x^2y + \frac{1}{6}V_{13}(s)y^3, \\ B_y(s) &= V_{01}(s) + V_{11}(s)x + \frac{1}{2}V_{21}(s)x^2 \\ &\quad + \frac{1}{2}V_{03}(s)y^2 + \frac{1}{6}V_{31}(s)x^3 + \frac{1}{2}V_{13}(s)xy^2, \\ B_s(s) &= \frac{1}{h_3} \left(V'_{01}(s)y + V'_{11}(s)xy + \frac{1}{2}V'_{21}(s)x^2y + \frac{1}{6}V'_{03}(s)y^3 \right). \end{aligned} \quad (2)$$

Очевидно, что коэффициенты

$$V_{j1}(s) = \left(\frac{\partial^j B_y(s)}{\partial x^j} \right) \Big|_{\substack{x=0 \\ y=0}}$$

Введем обозначение

$$\begin{aligned} V_{01}(s) &= (B_y(s)) \Big|_{\substack{x=0 \\ y=0}} = B_0(s), \\ V_{11}(s) &= \left(\frac{\partial B_y(s)}{\partial x} \right) \Big|_{\substack{x=0 \\ y=0}} = G(s), \\ V_{21}(s) &= \left(\frac{\partial^2 B_y(s)}{\partial x^2} \right) \Big|_{\substack{x=0 \\ y=0}} = W(s), \\ V_{31}(s) &= \left(\frac{\partial^3 B_y(s)}{\partial x^3} \right) \Big|_{\substack{x=0 \\ y=0}} = O(s). \end{aligned}$$

Для практических расчетов часто вместо $G(s)$ используют показатель спада поля

$$n = \rho \left(\frac{1}{B_y} \frac{\partial B_y}{\partial x} \right) \Big|_{\substack{x=0 \\ y=0}}.$$

С учетом того, что скалярный магнитный потенциал V должен удовлетворять уравнению Лапласа $\Delta V = 0$, получим выражения для компонент потенциала с точностью до третьего порядка разложения в ряд вблизи осевой траектории

$$\begin{aligned} V_{03}(s) &= -\left(B_0''(s) + W(s) + hG(s) \right), \\ V_{13}(s) &= 2hB_0''(s) + h^2G(s) - G''(s) - O(s) - hW(s), \end{aligned} \quad (3)$$

где $h = 1/\rho$.

Выражение для индукции магнитного поля, а также коэффициентов $G(s), W(s)$ и $O(s)$ может быть представлено в виде

$$\begin{aligned} B_0(\tau) &= \check{B}_0\Theta(\tau), \quad G(\tau) = \check{G}\Theta(\tau), \\ W(\tau) &= \check{W}\Theta(\tau), \quad O(\tau) = \check{O}\Theta(\tau). \end{aligned} \quad (4)$$

Для прямоугольной модели поля

$$\Theta(\tau) = u_+(\tau - s_0) - u_+(s - \tau), \quad (5)$$

где $u_+(t)$ — ступенчатая функция [12], удовлетворяющая условиям

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}u_+(t) &= \delta_+(t), \\ \int_{a+0}^b \varphi(\varepsilon)\delta_+(\varepsilon - t)d\varepsilon &= \begin{cases} 0 & t < a, t \geq b, \\ \varphi(t+0) & a \leq t < b, \end{cases} \\ \int_{a+0}^b \varphi(\varepsilon)\delta_+^{(r)}(\varepsilon - t)d\varepsilon &= \begin{cases} 0 & t < a, t \geq b, \\ (-1)^r \varphi^{(r)}(t+0), & a \leq t < b. \end{cases} \end{aligned} \quad (6)$$

Для гладкой модели поля

$$\Theta(\tau) = \begin{cases} 1 & s_1 \leq \tau \leq s_2, \\ 0 & \tau < s_0, \tau > s \\ \frac{1}{1+eC_0+C_1\eta(\tau)+C_2\eta^2(\tau)+C_3\eta^3(\tau)} & s_0 \leq \tau \leq s_1, \\ \frac{1}{1+eC_4+C_5\nu(\tau)+C_6\nu^2(\tau)+C_7\nu^3(\tau)} & s_2 < \tau \leq s, \end{cases} \quad (7)$$

где s_0 и s — точки входа и выхода заряженных частиц в секторном магнитном поле, s_1 и s_2 определяют границы рассеянных полей.

Для исследования дисперсионных свойств секторных магнитных систем введем вектор дисперсионных фазовых моментов $\{\mu, \mu'\}^T$, где $\nu = (\Delta p)/p$ — разброс заряженных частиц по импульсу. В связи с тем, что

в секторных магнитных анализаторах $\mu' = 0$, для описания нелинейной динамики заряженных частиц в секторных магнитных полях будем использовать вектор $\bar{Q}_{x,x',y,y',\mu}^{(3)} = \{x, x', y, y', \mu, x^2, x \cdot x', x'^2, y^2, y \cdot y', y'^2, x \cdot y, x' \cdot y, x \cdot y', x' \cdot y', x \cdot \mu, x' \cdot \mu, y \cdot \mu, y' \cdot \mu, \mu^2, x^3, x^2 \cdot x', x \cdot x'^2, x'^3, x \cdot y^2, x \cdot y \cdot y', x \cdot y'^2, x' \cdot y^2, x' \cdot y \cdot y', x' \cdot y'^2, y^3, y^2 \cdot y', y \cdot y'^2, y'^3, y \cdot x^2, y \cdot x \cdot x', y \cdot x'^2, y' \cdot x^2, y' \cdot x \cdot x', y' \cdot x'^2, x^2 \cdot \mu, x \cdot x' \cdot \mu, x'^2 \cdot \mu, y^2 \cdot \mu, y \cdot y' \cdot \mu, y'^2 \cdot \mu, x \cdot y \cdot \mu, x' \cdot y \cdot \mu, x \cdot y' \cdot \mu, x' \cdot y' \cdot \mu, x \cdot \mu^2, x' \cdot \mu^2, y \cdot \mu^2, y' \cdot \mu^2, \mu^3\}^T$, содержащий пятьдесят пять фазовых моментов первого, второго и третьего порядков.

Нелинейные уравнения движения пучка заряженных частиц в секторном магнитном поле (1) посредством погружения в пространство фазовых моментов $\hat{Q}_{x,x',y,y',\mu}^{(3)}$ заменяются расширенной системой линейных дифференциальных уравнений, которая в матричном виде записы-

вается следующим образом:

$$\frac{d}{ds}(\bar{Q}_{x,x',y,y',\mu}^{(3)}) = P^{(3)}\bar{Q}_{x,x',y,y',\mu}^{(3)}, \quad (8)$$

где

$$P^{(3)}(s) = \begin{Bmatrix} P^{1,1} & P^{1,2} & P^{1,3} \\ 0 & P^{2,2} & P^{2,3} \\ 0 & 0 & P^{3,3} \end{Bmatrix}$$

— матрица коэффициентов, имеющая верхнетреугольную структуру.

Решение таким образом полученной линейной системы уравнений является приближением к решению исходной нелинейной системы с заданным порядком аппроксимации по фазовым переменным.

Для определения блочных элементов матрицы коэффициентов $P^{(3)}$ применим метод погружения в пространство фазовых моментов [1]. После преобразований получим

$$P^{1,1} = \begin{Bmatrix} H^{1,1} & 0 & H^{1,3} \\ 0 & H^{2,2} & 0 \\ 0 & 0 & H^{3,3} \end{Bmatrix}, \quad P^{1,2} = \begin{Bmatrix} H^{1,4} & H^{1,5} & 0 & H^{1,7} & 0 & H^{1,9} \\ 0 & 0 & H^{2,6} & 0 & H^{2,8} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{Bmatrix},$$

$$P^{1,3} = \begin{Bmatrix} H^{1,10} & H^{1,11} & 0 & H^{1,13} & 0 & H^{1,15} & H^{1,16} & H^{1,17} & 0 & H^{1,19} \\ 0 & 0 & H^{2,12} & 0 & H^{2,14} & 0 & 0 & 0 & H^{2,18} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{Bmatrix},$$

$$P^{2,2} = \begin{Bmatrix} H^{4,4} & 0 & 0 & H^{1,7} & 0 & 0 \\ 0 & H^{5,5} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & H^{6,6} & 0 & H^{6,8} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & H^{7,7} & 0 & H^{7,9} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & H^{8,8} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & H^{9,9} \end{Bmatrix},$$

$$P^{1,3} = \begin{Bmatrix} H^{4,10} & H^{4,11} & 0 & 0 & H^{4,14} & 0 & 0 & H^{4,16} & 0 & 0 \\ 0 & H^{5,11} & 0 & 0 & 0 & H^{5,15} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & H^{6,12} & H^{6,13} & 0 & 0 & H^{6,16} & 0 & H^{6,18} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & H^{7,14} & H^{7,15} & 0 & H^{7,17} & 0 & H^{7,19} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & H^{8,16} & 0 & H^{8,18} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{Bmatrix},$$

$$P^{3,3} = \begin{Bmatrix} H^{10,10} & 0 & 0 & 0 & H^{10,14} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & H^{11,11} & 0 & 0 & 0 & H^{11,15} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & H^{12,12} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & H^{13,13} & 0 & 0 & H^{13,16} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & H^{14,14} & 0 & 0 & H^{14,17} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & H^{15,15} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & H^{16,16} & 0 & H^{16,18} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & H^{17,17} & 0 & H^{17,19} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & H^{18,18} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & H^{19,19} \end{Bmatrix},$$

$$\begin{aligned}
 H^{1,1} = H^{7,7} = H^{17,17} &= \begin{Bmatrix} 0 & 1 \\ -k & 0 \end{Bmatrix}, & H^{1,3} = H^{7,9} = H^{17,19} &= \begin{Bmatrix} 0 \\ h \end{Bmatrix}, \\
 H^{1,4} = H^{7,14} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -h^3 + 2hg - \frac{1}{2}w & 0 & \frac{1}{2}h \end{Bmatrix}, & H^{1,5} = H^{7,15} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}b_2 - \frac{1}{2}hg + \frac{1}{2}w & b_1 & -\frac{1}{2}h \end{Bmatrix}, \\
 H^{1,7} = H^{7,17} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ 2h^2 - g & 0 \end{Bmatrix}, & H^{1,10} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}h^4 + h^2g - hw + \frac{1}{6}o & 0 & -2h^2 + \frac{3}{2}g & 0 \end{Bmatrix}, \\
 H^{1,9} = H^{7,19} &= \begin{Bmatrix} 0 \\ -h \end{Bmatrix}, & H^{1,11} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2}h^2g - \frac{1}{2}g_2 + \frac{3}{2}hw - \frac{1}{2}o & -g_1 & \frac{1}{2}g & 0 & -g \end{Bmatrix}, \\
 H^{1,17} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ -2h^2 + g & 0 \end{Bmatrix}, & H^{1,14} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ h^3 - 2hg + \frac{1}{2}w & 0 & \frac{3}{2}h \end{Bmatrix}, & H^{3,3} = H^{9,9} = H^{19,19} &= \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \end{Bmatrix}, \\
 H^{1,15} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2}b_2 + \frac{1}{2}hg - \frac{1}{2}w & b_1 & \frac{1}{2}h \end{Bmatrix}, & H^{1,19} &= \begin{Bmatrix} 0 \\ h \end{Bmatrix}, & H^{2,2} = H^{8,8} = H^{18,18} &= \begin{Bmatrix} 0 & 1 \\ -g & 0 \end{Bmatrix}, \\
 H^{2,6} = H^{8,16} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2hg & 0 & -b_1 & h \end{Bmatrix}, & H^{2,8} = H^{8,18} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ g & 0 \end{Bmatrix}, \\
 H^{2,12} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{3}{2}g & -\frac{1}{2}h \end{Bmatrix}, & H^{2,13} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -h^2g & g_1 & -\frac{1}{2}g & 0 & -2h^2 + g & 0 \end{Bmatrix}, \\
 H^{2,16} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2hg - w & 0 & b_1 & h \end{Bmatrix}, & H^{2,18} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ -g & 0 \end{Bmatrix}, & H^{4,4} = H^{14,14} &= \begin{Bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ -k & 0 & 1 \\ 0 & -2k & 0 \end{Bmatrix}, \\
 H^{4,7} = H^{17,15} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ h & 0 \\ 0 & 2h \end{Bmatrix}, & H^{4,11} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}b_2 - \frac{1}{2}hg + \frac{1}{2}w & b_1 & -\frac{1}{2}h & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & b_2 - hg + w & 2b_1 & -h \end{Bmatrix}, \\
 H^{4,10} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ -h^3 + 2hg - \frac{1}{2}w & 0 & \frac{1}{2}h & 0 \\ 0 & -2h^3 + 4hg - w & 0 & h \end{Bmatrix}, & H^{4,14} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2h^2 - g & 0 & 0 \\ 0 & 4h^2 - 2g & 0 \end{Bmatrix}, \\
 H^{4,17} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ -h & 0 \\ 0 & -2h \end{Bmatrix}, & H^{5,5} = H^{15,15} &= \begin{Bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ -g & 0 & 1 \\ 0 & -2g & 0 \end{Bmatrix}, \\
 H^{5,11} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2hg & 0 & 0 & -b_1 & h & 0 \\ 0 & -4hg & 0 & 0 & -2b_1 & 2h \end{Bmatrix}, & H^{5,15} &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ g & 0 & 0 \\ 0 & 2g & 0 \end{Bmatrix},
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
H^{6,6} = H^{16,16} &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ -g & 0 & 0 & 1 \\ -k & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -k & -g & 0 \end{pmatrix}, & H^{6,8} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ h & 0 \\ 0 & h \end{pmatrix}, & H^{6,16} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ g & 0 & 0 & 0 \\ 2h^2 - g & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2h^2 - g & g & 0 \end{pmatrix}, \\
H^{6,12} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}b_2 - \frac{1}{2}hg + \frac{1}{2}w & b_1 & -\frac{1}{2}h & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}b_2 - \frac{1}{2}hg + \frac{1}{2}w & b_1 & -\frac{1}{2}h \end{pmatrix}, \\
H^{6,13} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2hg + w & -b_1 & 0 & 0 & h & 0 \\ -h^3 + 2hg - \frac{1}{2}w & 0 & \frac{1}{2}h & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2hg + w & -b_1 & -h^3 + 2hg - \frac{1}{2}w & 0 & \frac{3}{2}h \end{pmatrix}, & H^{6,18} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ -h & 0 \\ 0 & -h \end{pmatrix}, \\
H^{10,10} &= \begin{pmatrix} 0 & 3 & 0 & 0 \\ -k & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -2k & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -3k & 0 \end{pmatrix}, & H^{10,14} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ h & 0 & 0 \\ 0 & 2h & 0 \\ 0 & 0 & 3h \end{pmatrix}, & H^{12,12} &= \begin{pmatrix} 0 & 3 & 0 & 0 \\ -g & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -2g & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -3g & 0 \end{pmatrix}, \\
H^{11,11} &= \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -g & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2g & 0 & 0 & 0 & 1 \\ -k & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -k & 0 & -g & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -k & 0 & -2g & 0 \end{pmatrix}, & H^{11,15} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ h & 0 & 0 \\ 0 & h & 0 \\ 0 & 0 & h \end{pmatrix}, \\
H^{13,13} &= \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -k & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2k & 0 & 0 & 0 & 1 \\ -g & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -g & 0 & -k & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -g & 0 & -2k & 0 \end{pmatrix}, & H^{13,16} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ h & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2h & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & h & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2h \end{pmatrix}, & (9)
\end{aligned}$$

где

$$\chi_B = \frac{m\vartheta}{q}, \quad h = \frac{1}{\rho} = \frac{\check{B}_0}{\chi_B}, \quad b_1 = \frac{B'_0(s)}{\chi_B}, \quad b_2 = \frac{B''_0(s)}{\chi_B}, \quad k = h^2 - g, \quad g = -\frac{G(s)}{\chi_B},$$

$$g_1 = -\frac{G'(s)}{\chi_B}, \quad w = \frac{W(s)}{\chi_B}, \quad o = -\frac{O(s)}{\chi_B}.$$

Связь между коэффициентом g и показателем спада n можно записать в виде

$$g = nh^2. \quad (10)$$

Решение уравнения (8) записывается через матрицант в виде

$$\bar{Q}_{x,x',y,y',\mu}^{(3)} = X(P^{(3)}, s/s_0) \bar{Q}_{x_0,x'_0,y_0,y'_0,\mu}^{(3)}, \quad (11)$$

где $\bar{Q}_{x_0,x'_0,y_0,y'_0,\mu}^{(3)}$ — начальные координаты частиц; $X(P^{(3)}, s/s_0)$ — матрицант (матрица переноса) третьего порядка по фазовым переменным $\bar{Q}_{x,x',y,y',\mu}^{(3)}$.

Матрицант $X(P^{(3)}, s/s_0)$ имеет такую же, как и матрица коэффициентов $P^{(3)}$, верхнетреугольную блочную структуру

$$X(P^{(3)}, s/s_0) = \begin{Bmatrix} X^{1,1} & X^{1,2} & X^{1,3} \\ 0 & X^{2,2} & X^{2,3} \\ 0 & 0 & X^{3,3} \end{Bmatrix}$$

и удовлетворяет дифференциальному уравнению

$$X'(P^{(3)}, s/s_0) = P^{(3)}X(P^{(3)}, s/s_0), \quad X(P^{(3)}, s/s_0) = I, \quad (12)$$

где I — единичная матрица.

Для прямоугольной модели поля интегралы в (12) могут быть взяты в квадратурах, а следовательно, элементы матрицанта $X(P^{(3)}, s/s_0)$ будут иметь аналитический вид. Решения линеаризованных уравнений

$$\frac{dX^{1,1}(s/s_0)}{ds} = P^{1,1}(s)X^{1,1}(s/s_0), \quad X^{1,1}(s/s_0) = I$$

можно записать в виде

$$X^{1,1} = \begin{Bmatrix} r_{11} & r_{12} & 0 & 0 & d_{11} \\ r_{21} & r_{22} & 0 & 0 & d_{21} \\ 0 & 0 & q_{11} & q_{12} & 0 \\ 0 & 0 & q_{21} & q_{22} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{Bmatrix}, \quad (13)$$

где

$$\begin{aligned} r_{11} &= \cos(\sqrt{k}(s-s_0)), & r_{12} &= \frac{1}{\sqrt{k}} \sin(\sqrt{k}(s-s_0)), \\ r_{21} &= -\sqrt{k} \sin(\sqrt{k}(s-s_0)), & r_{22} &= \cos(\sqrt{k}(s-s_0)), \\ q_{11} &= \cos(\sqrt{g}(s-s_0)), & q_{12} &= \frac{1}{\sqrt{g}} \sin(\sqrt{g}(s-s_0)), \\ q_{21} &= -\sqrt{g} \sin(\sqrt{g}(s-s_0)), & q_{22} &= \cos(\sqrt{g}(s-s_0)), \\ d_{11} &= \frac{h}{k} (1 - \cos(\sqrt{k}(s-s_0))), & d_{21} &= \frac{h}{\sqrt{k}} \sin(\sqrt{k}(s-s_0)). \end{aligned}$$

Для однородного поля ($n = 0$)

$$r_{11} = \cos(h(s-s_0)), \quad r_{12} = \frac{1}{h} \sin(h(s-s_0)),$$

$$r_{21} = -h \sin(h(s-s_0)), \quad r_{22} = \cos(h(s-s_0)),$$

$$q_{11} = 1, \quad q_{12} = s-s_0, \quad q_{21} = 0, \quad q_{22} = 1,$$

$$d_{11} = \frac{1}{h} (1 - \cos(h(s-s_0))), \quad d_{21} = \sin(h(s-s_0)).$$

Пусть b_{ij} — элементы блочной матрицы $X^{1,1}$, $i = 1, \dots, 5$, $j = 1, \dots, 5$. Тогда аналитические решения для уравнения (15) в рамках прямоугольной модели поля для диагональных матричных блоков $X^{k,k}$, где $k = 2, 3$, несложно получить при помощи простых алгебраических вычислений. Например, для $y' \cdot x \cdot x'$ строки матричного блока $X^{3,3}$ из $y'x'x'' = (b_{41}x_0 + b_{42}x'_0 + b_{43}y_0 + b_{44}y'_0 + b_{45}\mu)(b_{11}x_0 + b_{12}x'_0 + b_{13}y_0 + b_{14}y'_0 + b_{15}\mu)(b_{21}x_0 + b_{22}x'_0 + b_{23}y_0 + b_{24}y'_0 + b_{25}\mu)$, учитывая, что $b_{11} = r_{11}$, $b_{12} = r_{12}$, $b_{21} = r_{21}$, $b_{22} = r_{22}$, $b_{15} = d_{11}$, $b_{25} = d_{21}$, $b_{43} = q_{21}$, $b_{44} = q_{22}$, $b_{13} = b_{14} = b_{23} = b_{24} = b_{41} = b_{42} = b_{45} = 0$, получаем

$$X_{16,15}^{3,3} = r_{11}r_{12}q_{21}, \quad X_{16,16}^{3,3} = (r_{11}r_{22} + r_{21}r_{12})q_{21},$$

$$X_{16,17}^{3,3} = r_{12}r_{22}q_{21}, \quad X_{16,18}^{3,3} = r_{11}r_{21}q_{22},$$

$$X_{16,19}^{3,3} = (r_{11}r_{22} + r_{21}r_{12})q_{22}, \quad X_{16,20}^{3,3} = r_{12}r_{22}q_{22},$$

$$X_{16,27}^{3,3} = (r_{11}d_{21} + r_{21}d_{11})q_{21},$$

$$X_{16,28}^{3,3} = (r_{12}d_{21} + r_{22}d_{11})q_{21}, \quad X_{16,29}^{3,3} = (r_{11}d_{21} + r_{21}d_{11})q_{22},$$

$$X_{16,30}^{3,3} = (r_{12}d_{21} + r_{22}d_{11})q_{22},$$

$$X_{16,33}^{3,3} = d_{11}d_{21}q_{21}, \quad X_{16,34}^{3,3} = d_{11}d_{21}q_{22},$$

остальные матричные элементы этой строки равны нулю.

Применяя аналогичную процедуру для всех компонент фазовых моментов второго и третьего порядка, получаем аналитические выражения для всех элементов диагональных блоков $X^{2,2}$ и $X^{3,3}$. Для недиагональных блоков $X^{i,k}$, $k > i$ имеет место общая формула [1]

$$X^{i,k}(s/s_0) = \sum_{j=1+i}^k \int_{s_0}^s X^{i,i}(s/\tau) P^{j,i}(\tau) X^{i,k}(\tau/s_0) d\tau. \quad (14)$$

Таким образом, абберационные коэффициенты второго порядка в выбранной криволинейной системе координат мы можем определить при помощи формулы

$$X^{1,2}(s/s_0) = \int_{s_0}^s X^{1,1}(s/\tau) P^{1,2}(\tau) X^{2,2}(\tau/s_0) d\tau. \quad (15)$$

Так, дисперсионный абберационный коэффициент $\langle x|\mu^2\rangle$ определяется по формуле

$$\begin{aligned} X_{1,15}^{1,2}(s/s_0) = \langle x|\mu^2\rangle &= \int_{s_0}^s X_{1,2}^{1,1}(s/\tau) \left[H_{2,1}^{1,4}(\tau) (X_{1,5}^{1,1}(\tau/s_0))^2 \right. \\ &+ H_{2,3}^{1,4}(\tau) (X_{2,5}^{1,1}(\tau/s_0))^2 + H_{2,1}^{1,7}(\tau) X_{1,5}^{1,1}(\tau/s_0) + H_{2,1}^{1,9}(\tau) \left. \right] d\tau \\ &= \frac{1}{k^3} \left((C_x - 1) \left(\frac{4}{3} h^5 - \frac{7}{3} h^3 k + h k^2 + k h g - \frac{8}{3} h^3 g + \frac{2}{3} h^2 w \right) \right. \\ &- S_x^2 \left(\frac{1}{3} h^5 + \frac{1}{6} h^3 k - \frac{2}{3} h^3 g + \frac{1}{6} h^2 w \right) \\ &\left. + S_x \sqrt{k} (s - s_0) \left(h^5 - h^3 k - 2 h^3 g + \frac{1}{2} h k g + \frac{1}{2} h^2 w \right) \right), \end{aligned}$$

где

$$H_{2,1}^{1,4}(\tau) = -h^3 + 2hg - \frac{1}{2}w, \quad H_{2,3}^{1,4}(\tau) = \frac{1}{2}h,$$

$$H_{2,1}^{1,7}(\tau) = 2h^2 - g, \quad H_{2,1}^{1,9}(\tau) = -h,$$

$$X_{1,2}^{1,1}(s/\tau) = \frac{1}{\sqrt{k}} \sin(\sqrt{k}(s - \tau)),$$

$$X_{1,5}^{1,1}(\tau/s_0) = \frac{h}{k} (1 - \cos(\sqrt{k}(\tau - s_0))),$$

$$X_{2,5}^{1,1}(\tau/s_0) = \frac{h}{\sqrt{k}} \sin(\sqrt{k}(\tau - s_0)),$$

$$C_x = \cos(\sqrt{k}(s - s_0)), \quad S_x = \sin(\sqrt{k}(s - s_0)). \quad (16)$$

Для случая однородного поля ($g = 0$, $w = 0$, $k = h^2$) мы получаем известное [7] выражение для данного коэффициента абберации

$$\langle x|\mu^2\rangle = -\frac{1}{2h} \sin^2(h(s - s_0)).$$

Абберационные коэффициенты третьего порядка в выбранной криволинейной системе координат вычисляются по формуле

$$\begin{aligned} X^{1,3}(s/s_0) &= \int_{s_0}^s \left(X^{1,1}(s/\tau) P^{1,2}(\tau) X^{2,3}(\tau/s_0) \right. \\ &\left. + X^{1,1}(s/\tau) P^{1,3}(\tau) X^{3,3}(\tau/s_0) \right) d\tau, \quad (17) \end{aligned}$$

при этом элементы недиагонального блока $X^{2,3}$ определяем по формуле

$$X^{2,3}(s/s_0) = \int_{s_0}^s X^{2,2}(s/\tau) P^{2,3}(\tau) X^{3,3}(\tau/s_0) d\tau.$$

Матрица переноса третьего порядка фазовых моментов $\hat{Q}_{\tilde{x},a,\tilde{y},b,\mu}$ в декартовой системе координат будет иметь вид

$$R^{(3)}(s/s_0) = A_{(x,y,s) \rightarrow (\tilde{x},\tilde{y},\tilde{z})}^{(3)} X(P^{(3)}, s/s_0) A_{(\tilde{x},\tilde{y},\tilde{z}) \rightarrow (x,y,s_0)}^{(3)}, \quad (18)$$

где $A_{(\tilde{x},\tilde{y},\tilde{z}) \rightarrow (x,y,s_0)}^{(3)}$, $A_{(x,y,s) \rightarrow (\tilde{x},\tilde{y},\tilde{z})}^{(3)}$ — матрицы преобразования фазовых моментов из декартовой в натуральную на входе и из натуральной в декартовую систему координат на выходе секторного магнитного анализатора соответственно, которые несложно получить, учитывая, что при переходе от криволинейной к декартовой системе координаты не изменяются, а углы преобразуются по формулам

$$a = \frac{d\tilde{x}}{d\tilde{z}} = \frac{x'}{1 + hx}, \quad b = \frac{d\tilde{y}}{d\tilde{z}} = \frac{y'}{1 + hx}. \quad (19)$$

Абберационные коэффициенты третьего порядка записываются в виде

$$\begin{aligned} \langle \tilde{x}|\hat{Q}_{\tilde{x},a,\tilde{y},b,\mu}^{(3)}\rangle &= R_{1,k}^{(3)}, \quad \langle a|\hat{Q}_{\tilde{x},a,\tilde{y},b,\mu}^{(3)}\rangle = R_{2,k}^{(3)}, \\ \langle \tilde{y}|\hat{Q}_{\tilde{x},a,\tilde{y},b,\mu}^{(3)}\rangle &= R_{3,k}^{(3)}, \quad \langle b|\hat{Q}_{\tilde{x},a,\tilde{y},b,\mu}^{(3)}\rangle = R_{4,k}^{(3)}. \quad (20) \end{aligned}$$

где k — порядковый номер фазовой переменной.

Общее количество абберационных коэффициентов третьего порядка равно $4 \times 55 = 220$. Ввиду ограниченности объема работы приведем выражения только для некоторых из абберационных коэффициентов, в которых вклад краевых эффектов с нулевой протяженностью рассеянного поля наиболее существен.

В отличие от секторного электростатического поля, где вклад краевых эффектов с нулевой протяженностью рассеянного поля проявляется наличием добавок в абберационных коэффициентах второго порядка по x и a $\langle \tilde{x}|\tilde{x}a\rangle$, $\langle a|\tilde{x}^2\rangle$, $\langle a|\tilde{x}a\rangle$, $\langle a|a^2\rangle$, $\langle \tilde{x}|y^2\rangle$, $\langle \tilde{x}|yb\rangle$, $\langle \tilde{x}|b^2\rangle$, $\langle a|y^2\rangle$, $\langle a|yb\rangle$, $\langle a|b^2\rangle$ [13], для секторного магнитного поля вклад проявляется в абберационных коэффициентах $\langle \tilde{x}|y^2\rangle$, $\langle \tilde{x}|yb\rangle$, $\langle a|y^2\rangle$, $\langle a|yb\rangle$, $\langle a|b^2\rangle$

$$\begin{aligned} \langle \tilde{x}|y^2\rangle &= R_{1,9}^{(3)} = \frac{1}{4k(k-4g)} \left((1 - C_x)(8g^2h - 2kgh - 4gw) \right. \\ &\left. - kw(C_y^2 - S_y^2 - 2C_c) \right) + \zeta \left(-\frac{h^2}{2\sqrt{k}} S_x \right), \end{aligned}$$

$$\langle \tilde{x}|yb\rangle = R_{1,10}^{(3)} = \frac{1}{\sqrt{k}\sqrt{g}(k-4g)} (\sqrt{k}wC_y - \sqrt{g}wS_x) + \zeta \left(\frac{h}{\sqrt{k}} S_x \right),$$

$$\begin{aligned} \langle \tilde{x}|b^2\rangle &= R_{1,11}^{(3)} = \frac{1}{2kg(k-4g)} \\ &\times \left((1 - C_x)(4g^2h - kgh - 2gw) - kwS_y^2 \right), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle a|y^2\rangle &= R_{2,9}^{(3)} = \frac{1}{2\sqrt{k}(k-4g)} \left(S_x(4g^2h - kgh + kw - 2gw) \right. \\ &\left. - 2\sqrt{k}\sqrt{g}wC_yS_y \right) + \zeta \left(-h^2C_x + \frac{h^2}{2} C_y^2 + h\sqrt{g}S_y \right), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle a|yb \rangle &= R_{2,10}^{(3)} = \frac{w}{(k-4g)}(-S_x - S_y^2 + C_y^2) \\ &\quad + \zeta \left(hC_x - \frac{h^2}{\sqrt{g}} S_y C_y - h(C_y^2 - S_y^2) \right), \\ \langle a|b^2 \rangle &= R_{2,11}^{(3)} = \frac{1}{2\sqrt{k}\sqrt{g}(k-4g)} \\ &\quad \times \left(S_x(4hg\sqrt{g} - hk\sqrt{g} - 2\sqrt{g}w) + \sqrt{kw}S_y C_y \right) \\ &\quad + \zeta \left(\frac{h^2}{2g} S_y^2 - \frac{h}{\sqrt{g}} S_y C_y \right), \end{aligned}$$

где $C_x = \cos(\sqrt{k}(s - s_0))$, $S_x = \sin(\sqrt{k}(s - s_0))$, $C_y = \cos(\sqrt{g}(s - s_0))$, $S_y = \sin(\sqrt{g}(s - s_0))$, параметр $\zeta = 1$, если функция описывается уравнением (6), если положить параметр $\zeta = 0$ ($B'(s) = 0$, $B''(s) = 0$), мы получаем уравнения [7], широко используемые при расчетах ионно-оптических систем в случае, когда учет полей рассеивания производится путем замены реального поля идеальным полем, эквивалентным по углу поворота.

Для прямоугольного продольного распределения секторного магнитного поля получены аналитические выражения для всех элементов матрицанта, а следовательно, и для всех коэффициентов аббераций. Для вычисления матрицанта в случае гладкой модели продольного распределения поля использован консервативный численный метод челнок-сумм [6]. Проведено исследование сходимости решения задачи динамики пучка для гладкой модели с решением для прямоугольной модели при помощи разработанного пакета программ. Установлено, что для гладкой модели при стремлении ширины рассеянного поля к нулю величины коэффициентов аббераций стремятся к соответствующим величинам аббераций в прямоугольной модели. Исходя из этого можно сделать вывод о достоверности численного и аналитического решений.

Список литературы

- [1] *Dymnikov A.D., Hellborg R.* // Nucl. Instr. and Meth. 1993. Vol. A330. P. 323–362.
- [2] *Brazhnik V., Khomenko V., Lebed S., Ponomarev A.* // Nucl. Instr. and Meth. 1995. Vol. B104. P. 69.
- [3] *Brazhnik V., Lebed S., Kwiatek W.* et al. // Nucl. Instr. and Meth. 1997. Vol. B130. P. 104.
- [4] *Dymnikov A.D.* et al. // Nucl. Instr. and Meth. 1998. Vol. A403. P. 195–204.
- [5] *Azbaid A.H., Dymnikov A.D., Martinez G.* // Nucl. Instr. and Meth. 1999. Vol. B158. P. 61–65.
- [6] *Dymnikov A.D.* // Nucl. Instr. and Meth. 1995. Vol. A363. P. 435–439.
- [7] *Brown K.L.* et al. // Rev. Sci. Instr. 1964. Vol. 35. P. 481.
- [8] *Кузема А.С., Савин О.Р., Чертков И.Я.* Анализирующие системы магнитных масс-спектрометров. Киев: Наукова думка, 1987.
- [9] *Matsuda H., Wollnik H.* // Nucl. Instr. and Meth. 1970. Vol. 77. P. 283–292.
- [10] *Fujita Y., Matsuda H., Matsuo T.* // Nucl. Instr. and Meth. 1977. Vol. 144. P. 279–291.
- [11] *Силады М.* Электронная и ионная оптика. М.: Мир, 1990. 639 с.
- [12] *Корн Г., Корн Т.* Справочник по математике для научных работников и инженеров. М.: Наука, 1968.
- [13] *Мордик С.Н., Пономарев А.Г.* // ЖТФ. 2001. Т. 71. Вып. 4. С. 105–110.