

Микроскопическая теория электроакустического эха в антисегнетоэлектриках типа порядок–беспорядок

© М.Б. Белоненко, С.В. Назаренко

Волгоградский государственный университет,
400062 Волгоград, Россия

(Поступила в Редакцию 22 мая 1997 г.
В окончательной редакции 16 июля 1997 г.)

Предложена микроскопическая теория электроакустического эха (ЭАЭ) в случае воздействия на антисегнетоэлектрик двумя импульсами переменного электрического поля. Данная теория дополняет феноменологическую теорию, предложенную для интерпретации экспериментов по исследованию основных закономерностей ЭАЭ в антисегнетоэлектриках типа порядок–беспорядок. Объяснены эффекты дейтерирования и ”заполаризации” образца. Аналитически выведена форма сигнала эха и показано, что эта форма зависит от временного интервала, разделяющего импульсы накачки.

1. Воздействие на вещество импульсными методами позволяет получить нетривиальную информацию о динамике и кинетике возбуждений, которую зачастую невозможно получить стационарными методами. В случае нелинейных систем среди импульсных методов выделяются те, которые позволяют получить сигнал эхо-отклика. Высокая эффективность и информативность данных методов определяется тем, что при их использовании устраняется обратимое фазовое рассеяние сигнала, индуцируемого в веществе.

В проведенных сравнительно недавно и заинтересовавших нас экспериментах [1,2] удалось обнаружить и проследить основные закономерности электроакустического эха в антисегнетоэлектрике (АСЭ) Rs , который является типичным представителем АСЭ с водородными связями. Необходимо также отметить, что теоретическое объяснение экспериментальных закономерностей в работе [1] на основании феноменологической теории не учитывает всех особенностей динамики АСЭ, характеризующихся наличием фазового перехода типа порядок–беспорядок. Наиболее серьезными недостатками, которые возникают в феноменологическом описании АСЭ, являются отсутствие правильного закона дисперсии для возбуждений и ограничение по частоте области применения [3,4]. Максимальная частота, при которой применим феноменологический подход, стремится к нулю при приближении к точке фазового перехода.

2. Как известно, наиболее полно и последовательно АСЭ типа порядок–беспорядок описываются в рамках псевдоспинового формализма [3–5]. В этом формализме уравнения движения Гейзенберга для средних значений псевдоспиновых операторов двухподрешеточного АСЭ, дополненные релаксационными слагаемыми в приближении хаотических фаз, имеют вид [4,6]

$$\begin{aligned} \frac{d\langle S_{j\alpha}^x \rangle}{dt} &= M_{j\alpha} \langle S_{j\alpha}^y \rangle - (\langle S_{j\alpha}^x \rangle - \langle \overline{S_{j\alpha}^x} \rangle) \left(\frac{\cos \phi}{T_1^*} + \frac{\sin \phi}{T_2^*} \right), \\ \frac{d\langle S_{j\alpha}^y \rangle}{dt} &= \Omega \langle S_{j\alpha}^z \rangle - M_{j\alpha} \langle S_{j\alpha}^x \rangle - \langle S_{j\alpha}^y \rangle / T_2^*, \\ \frac{d\langle S_{j\alpha}^z \rangle}{dt} &= -\Omega \langle S_{j\alpha}^x \rangle - (\langle S_{j\alpha}^z \rangle - \langle \overline{S_{j\alpha}^z} \rangle) \left(\frac{\cos \phi}{T_2^*} + \frac{\sin \phi}{T_1^*} \right), \end{aligned} \quad (1)$$

где $\langle \overline{S_{j\alpha}^x} \rangle$, $\langle \overline{S_{j\alpha}^z} \rangle$ — равновесные средние значения операторов псевдоспина $S_{j\alpha}^x$ и $S_{j\alpha}^z$ для α -подрешетки, $\langle \overline{S_{j\alpha}^x} \rangle = \langle \overline{S_{j\alpha}^y} \rangle = \langle \overline{S_{j\alpha}^z} \rangle$, $\langle \overline{S_{j\alpha}^z} \rangle = \bar{z} = -\langle \overline{S_{j\alpha}^y} \rangle$, T_1^* , T_2^* — времена продольной и поперечной релаксации псевдоспина

$$\text{tg } \phi = |\langle \overline{S_{j\alpha}^z} \rangle| / |\langle \overline{S_{j\alpha}^x} \rangle|,$$

$$\begin{aligned} M_{j1} &= \sum_i J_{ij} \langle S_{i2}^z \rangle + 2\mu E_j(t) + d \frac{\partial U(z', t)}{\partial z'} + \Delta, \\ M_{j2} &= \sum_i J_{ij} \langle S_{i1}^z \rangle + 2\mu E_j(t) + \frac{\partial U(z', t)}{\partial z'} - \Delta. \end{aligned}$$

В (1) $\alpha = 1, 2$ — индексы, нумерующие подрешетки, $S_{j\alpha}^x$ и $S_{j\alpha}^z$ имеют смысл операторов туннелирования и электрического дипольного момента j -й ячейки α -й подрешетки, Ω — интеграл туннелирования, $J_{ij} < 0$ — обменный интеграл, Δ — параметр асимметрии потенциала для протона на водородной связи, μ — дипольный момент АСЭ ячейки, $E_j(t)$ — приложенное к образцу переменное электрическое поле. Здесь предполагается, что в образце возбуждена поперечная звуковая волна, распространяющаяся вдоль полярной оси z' и поляризованная вдоль оси y' , и, следовательно, вектор смещения имеет одну отличную от нуля компоненту: $(U(z', t), 0, 0)$. Отметим, что рассматривается случай линейного пьезоэффекта с соответствующим пьезомодулем d . Система координат x', y', z' связана с кристаллографическими осями, а система координат x, y, z определена в псевдоспиновом пространстве.

В рассматриваемом нами случае уравнение распространения звуковой волны есть [7]

$$\ddot{U} = V_0^2 \frac{d^2 U}{dz'^2} - \frac{d}{\rho} \frac{d(\langle S_1^z \rangle + \langle S_2^z \rangle)}{dz'}, \quad (\dot{}) = \frac{\partial()}{\partial t}, \quad (2)$$

где ρ — плотность кристалла, V_0 — скорость акустической волны в отсутствие псевдоспин-фононной связи.

Представляя индекс j , описывающий положение псевдоспинов в решетке, как совокупность двух индексов (n, k) , где n нумерует плоскости, параллельные $x'y'$,

а k говорит о положении псевдоспина внутри такой плоскости, перейдем к континуальному пределу

$$\langle S_{(n\pm 1)k\alpha}^z \rangle = \langle S_{nk\alpha}^z \rangle \pm a \frac{d\langle S_{nk\alpha}^z \rangle}{dz'} + \frac{a^2}{2} \frac{d^2\langle S_{nk\alpha}^z \rangle}{dz'^2} + \dots$$

При этом уравнения, описывающие динамику псевдоспиновых переменных, примут вид

$$\langle \dot{S}_\alpha^x \rangle = M_\alpha \langle S_\alpha^y \rangle - (\langle S_\alpha^x \rangle - \langle \bar{S}^x \rangle) \left(\frac{\cos \phi}{T_1^*} + \frac{\sin \phi}{T_2^*} \right),$$

$$\langle \dot{S}_\alpha^z \rangle = -\Omega \langle S_\alpha^y \rangle - (\langle S_\alpha^z \rangle - \langle \bar{S}^z \rangle) \left(\frac{\cos \phi}{T_2^*} + \frac{\sin \phi}{T_1^*} \right),$$

$$\langle \dot{S}_\alpha^y \rangle = \Omega \langle S_\alpha^z \rangle - M_\alpha \langle S_\alpha^x \rangle - \langle S_\alpha^y \rangle / T_2^*,$$

$$M_1 = L \langle S_2^z \rangle + K \frac{\partial \langle S_2^z \rangle}{\partial z'^2} + 2\mu E(t) + d \frac{\partial U}{\partial z'} + \Delta,$$

$$M_2 = L \langle S_1^z \rangle + K \frac{\partial \langle S_1^z \rangle}{\partial z'^2} + 2\mu E(t) + d \frac{\partial U}{\partial z'} - \Delta,$$

$$L = \sum_k (J_{nk, nk'} + 2J_{(n+1)k, nk'}), \quad K = a^2 \sum_k J_{(n+1)k, nk'}. \quad (3)$$

3. Несмотря на проведенные упрощения, система (2), (3) все еще является достаточно сложной для решения. Поэтому ограничимся анализом эффективных уравнений, описывающих динамику огибающих прямой и обратной электроакустических (ЭА) волн. Отметим, что, поскольку характерное время релаксации псевдоспина T_1^*, T_2^* есть $10^{-11} - 10^{-12}$ с, а характерный период колебаний ЭА волны $10^{-7} - 10^{-8}$ с, псевдоспиновую подсистему АСЭ можно считать адиабатически отслеживающей изменения в величинах внешнего радиочастотного переменного поля и поля звуковой волны. Математически такое адиабатическое изменение можно выразить, положив $\langle \dot{S}_\alpha^z \rangle = 0$ в уравнениях (3). Тогда

$$\langle S_1^z \rangle = \langle \bar{S}_1^z \rangle + a_{11}\chi + a_{21}\chi^2 - a_{31}\chi^3 + b_1 \frac{\partial^2 \chi}{\partial z'^2} \dots,$$

$$\chi = 2\mu E(t) + d \frac{\partial U}{\partial z'},$$

$$\langle S_2^z \rangle = \langle \bar{S}_2^z \rangle + a_{12}\chi + a_{22}\chi^2 - a_{32}\chi^3 + b_2 \frac{\partial^2 \chi}{\partial z'^2} \dots \quad (4)$$

(выражения для коэффициентов a_{ij}, b_i даны в Приложении 1). Дифференцируя уравнение на ненулевую компоненту вектора смещений u по переменной z' и полагая $\frac{\partial u}{\partial z'} = f$, имеем

$$\ddot{f} - v_0^2 \frac{\partial^2 f}{\partial z'^2} + \frac{d}{\rho} \frac{\partial}{\partial z'^2} (\langle S_1^z \rangle + \langle S_2^z \rangle) = 0. \quad (5)$$

Для дальнейшего исследования уравнения (5) воспользуемся методом многомасштабных разложений [8–10], согласно которому решение (5) ищем в виде

$$f = \varepsilon f^{(1)} + \varepsilon^2 f^{(2)} + \dots,$$

$$f = f_+ e^{i(\omega t - kz')} + f_- e^{i(\omega t + kz')} + \text{с.с.},$$

$$f_\mp = f_\mp(\varepsilon t, \varepsilon^2 t, \varepsilon z') = f_\mp(T_1, T_2, Z_1),$$

$$T_n = \varepsilon^n t, \quad Z_n = \varepsilon^n z'. \quad (6)$$

В формулах (6) ω и k — частота и волновой вектор бегущих ЭА волн, f_+ и f_- — медленно меняющиеся амплитуды прямой и обращенной волн, T_n и Z_n — медленные переменные, ε — формально малый параметр, который характеризует отклонение параметров системы от равновесия.

Применим метод многомасштабных разложений, последовательно исключая быстроосциллирующие секулярные члены в каждом порядке разложения f по параметру ε . Так, из требования исключения секулярных членов в первом порядке по ε имеем дисперсионное уравнение для волн, которое имеет вид

$$I(\omega, k) = -\omega^2 + k^2 \left(V_0^2 + \frac{d^2}{\rho} (a_{11} + a_{12}) + \frac{d^2}{\rho} k^2 (b_1 + b_2) \right) = 0. \quad (7)$$

Соответствующее уравнение для секулярных членов, полученное во втором порядке по ε , приводит к уравнениям, описывающим волновые пакеты, двигающиеся с групповой скоростью V_{gr}

$$\frac{\partial f_\mp}{\partial T_1} \mp V_{gr} \frac{\partial f_\mp}{\partial Z_1} = 0,$$

$$V_{gr} = \frac{d\omega}{dk} l_k / l_\omega, \quad l_k = \frac{dI(\omega, k)}{dk}. \quad (8)$$

Прежде чем записать уравнения, возникающие при удалении секулярных слагаемых в третьем порядке по ε , конкретизируем временную зависимость внешнего переменного поля. Мы будем полагать, что

$$E(t) = (1/2) E_1 E_1 f(Z_1) \left\{ \theta(T_2) - \theta(T_2 + \tau_1) \right\} e^{i(\omega t - kz')} + (1/2) E_2 \left\{ \theta(T_2 + \tau_1 + \tau) - \theta(T_2 + \tau_1 + \tau_2 + \tau) \right\} e^{2i\omega t} + \text{с.с.}, \quad (9)$$

в случаях экспериментов по наблюдению $\omega - 2\omega$ эха, а в случае экспериментов по наблюдению $\omega - \omega$ эха во втором слагаемом $e^{2i\omega t}$ следует заменить на $e^{i\omega t}$. В формулах (9) E_1, E_2, τ_1, τ_2 — амплитуды и длительности первого и второго импульсов соответственно, τ — интервал между импульсами, $f(Z)$ — форма огибающей

первого импульса, $Z = Z_1 - V_{gr}T_1$. Тогда, исключая секулярные члены, получаем

$$\pm i \frac{\partial f_{\pm}}{\partial T_2} + \frac{1}{2} \frac{d^2 \omega}{dk^2} \frac{\partial^2 f_{\pm}}{\partial Z^2} + \frac{Q}{I_{\omega}} |f_{\pm}|^2 f_{\pm} + \tilde{Q} |f_{\mp}|^2 f_{\mp} + \frac{(1 \pm 1)}{2} \frac{Q_1}{I_{\omega}} E_1 f(Z) = 0, \quad (10)$$

во время действия первого импульса; в промежутке между импульсами и после окончания второго импульса имеем (10) без последнего слагаемого. Во время действия второго импульса в левую часть уравнения (10) при $\omega - 2\omega$ схеме эксперимента добавляется $RE_2 f_{\mp}^*$, а при $\omega - \omega$ схеме эксперимента добавляется $\tilde{R}\tilde{E}_2^* f_{\pm}^*$. Коэффициенты Q , \tilde{Q} , θ_1 , R , \tilde{R} в (10) приведены в Приложении 2.

4. Поскольку до действия переменного поля образец находился в состоянии термодинамического равновесия, то начальные условия для уравнений (10) запишутся как: $f_{\mp}|_{T_2=0} = 0$. Далее отметим, что систему уравнения (10) можно рассматривать как систему нелинейных уравнений Шредингера (НУШ) с возмущением [11]. Для их решения воспользуемся методом Карпмана–Маслова [12]. Решение уравнений для данных рассеяния $c_{11}(\lambda)$, $c_{12+}(\lambda)$, определяющих динамику огибающей прямой ЭА волны на временах $0 < T_2 < \tau_1 + \tau_0$, есть

$$c_{12+}(\lambda) = 1, \\ c_{11}(\lambda) = -i \left(\left| \frac{Q}{2I_{\omega}^3} \right| \right)^{1/2} \frac{Q^* E_1^*}{I_{\omega}} \times \frac{\Phi(\lambda)}{4\lambda^2 i} \left[e^{4i\lambda^2 \tau_1} - 1 \right] e^{4i\lambda^2 (\tau_1 + \tau + T_2)}, \quad (11)$$

где $\Phi(\omega)$ есть фурье-образ первого импульса,

$$\Phi(\lambda) = \beta \int_0^{\infty} dZ f(Z) e^{-2i\lambda\beta Z}.$$

Взаимодействие второго импульса с прямой волной является параметрическим и обуславливает рождение обратной волны. Отметим, что в $\omega - 2\omega$ схеме эксперимента такое взаимодействие идет напрямую, а в случае, когда второй импульс подается с частотой ω , параметрическое взаимодействие осуществляется в два этапа: сначала вследствие нелинейных свойств кристалла генерируется гармоника с удвоенной частотой, которая в дальнейшем параметрически взаимодействует с прямой волной. Обратная волна движется в направлении $-z'$ с групповой скоростью, равной групповой скорости прямой волны и регистрируется в виде эхо-отклика. Как следует из вида слагаемых R , \tilde{R} , возбуждение обратной волны возможно лишь при выполнении условий: $d \neq 0$, $\langle S_1^z \rangle = -\langle S_2^z \rangle \neq 0$. Это выполняется во внешнем нулевом постоянном поле только тогда, когда кристалл был предварительно поляризован (т.е. достаточно долго поддерживалось постоянное внешнее поле, которое в

процессе эксперимента было отключено). Такие условия наблюдения эха и были реализованы в эксперименте [1,2] для $\omega - 2\omega$ и $\omega - \omega$ схем опыта.

Данные рассеяния $c_{11}(\lambda)$, $c_{12}(\lambda)$, определяющие динамику обратной волны, в приближении невзаимодействующих волн, при $T_2 > \tau + \tau_1 + \tau_2$

$$c_{12}(\lambda) = I,$$

$$c_{11}(\lambda) = -i \left(\left| \frac{Q}{2I_{\omega}^3} \right| \right)^{1/2} RE_2^* \Phi(\lambda) \frac{\sin(4\lambda^2 \tau_2)}{4\lambda^2} e^{-4\lambda^2 (\tau_1 - 2\tau_1 - 2\tau)} \times (-i) \left(\left| \frac{Q}{2I_{\omega}^3} \right| \right)^{1/2} \frac{\theta^* E_1^*}{I_{\omega}} \left[\frac{e^{4i\lambda^2 \tau_1} - 1}{4\lambda^2 i} \right], \quad (12a)$$

для случая $\omega - 2\omega$ -эха и

$$c_{12}(\lambda) = I,$$

$$c_{11}(\lambda) = i \left(\left| \frac{Q}{2I_{\omega}^3} \right| \right)^{1/2} \tilde{R}\tilde{E}_2^* \Phi(\lambda) \frac{\sin(4\lambda^2 \tau_2)}{4\lambda^2} e^{-4\lambda^2 (\tau_1 - 2\tau_1 - 2\tau)} \times (-i) \left(\left| \frac{Q}{2I_{\omega}^3} \right| \right)^{1/2} \frac{\theta^* E_1^*}{I_{\omega}} \left[\frac{e^{4i\lambda^2 \tau_1} - 1}{4\lambda^2 i} \right] \quad (12b)$$

для экспериментов по детектированию $\omega - \omega$ -эха.

В рамках метода Карпмана–Маслова амплитуда обратной волны будет определяться как [11]

$$f_{-}(Z, T_2) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} d\lambda e^{-2i\beta Z \lambda} \frac{Q}{2I_{\omega}^3} H \Phi(\lambda) \frac{\sin(4\lambda^2 \tau_2)}{16\lambda^4} \times \left(e^{-4i\lambda^2 \tau_1} - 1 \right) \frac{\theta E_1}{I_{\omega}} e^{4i\lambda^2 (T_2 - 2\tau_1 - 2\tau)}, \quad (13)$$

где $H = -iR^* E_2$ для $\omega - 2\omega$ -эха и $H = -i\tilde{R}^* (\tilde{E}_2^*)^2$ для $\omega - \omega$ -эха. Пользуясь методом стационарной фазы, легко показать, что интеграл в (13) имеет максимум в момент времени $T_2 = 2\tau + 2\tau_1$. Следовательно, в момент времени $T_2 = 2\tau + 2\tau_1$ амплитуда обратной волны резко возрастает и наблюдается в виде эхо-отклика. При малых длительностях импульсов τ_1 и τ_2 амплитуда эхо-сигнала $A_e = f_{-}(T_2 \approx 2\tau_1)$, согласно (13), пропорциональна τ_1 и τ_2 . Кроме того, при малых длительностях импульсов легко показать, что $A_e = f_{-}(T_2 \approx 2\tau + 2\tau_1) \sim f(-z)$, т.е. форма эхо-сигнала является формой первой волны, отраженной относительно начала координат. Зависимость амплитуды эха от амплитуд переменных полей является стандартной для эхо-задач: $A_e \sim E_1 E_2$ ($\omega - 2\omega$ эхо); $A_e \sim E_1 E_2^2$ ($\omega - \omega$ эхо). Также амплитуда эхо-отклика $A_e \sim \Omega^2$. Величина интеграла туннелирования Ω уменьшается при дейтерировании образца в 10–100 раз [3,4], и, следовательно, сигнал эха уменьшается при этом в $10^2 - 10^4$ раз, что хорошо согласуется с экспериментом.

Приложение 1

$$\eta = \left(\frac{\cos \phi}{T_1^*} + \frac{\sin \phi}{T_2^*} \right), \quad \varkappa = \left(\frac{\cos \phi}{T_2^*} + \frac{\sin \phi}{T_1^*} \right),$$

$$b_1 = \frac{I\Psi_1 b_2 + k\Psi_1 a_{12}}{\xi},$$

$$a_{11} = \frac{L\eta^2 \Omega^4 z_1 z_2 - (L\bar{z}_1 - \Delta)\Omega^2 \eta z_1 C}{(Lz_2 + \Delta)(Lz_1 - \Delta)C^2 - L^2 \eta^2 \Omega^4 \bar{z}_1 \bar{z}_2},$$

$$C = (L + \Delta)^2 \varkappa + \eta \Omega^2 + \eta \varkappa / T_2$$

$$a_{12} = \frac{\Omega^2 \eta \bar{z}_2 (La_{11} + 1)}{((L + \Delta)^2 \varkappa + \eta \Omega^2 + \eta \varkappa / T_2)(L\bar{z}_1 - \Delta)},$$

$$\zeta = (L\bar{z}_1 - \Delta)^2 \varkappa + \eta \Omega^2 + \eta \varkappa / T_2,$$

$$\xi = (L\bar{z}_2 + \Delta)^2 \varkappa + \eta \Omega^2 + \eta \varkappa / T_2,$$

$$\Psi_1 = \frac{\eta \Omega^2 \bar{z}_1}{(L\bar{z}_2 + \Delta)}, \quad \Psi_2 = \frac{\eta \Omega^2 \bar{z}_2}{(L\bar{z}_1 - \Delta)},$$

$$a_{21} = \frac{2\kappa a_{12} L \eta \Omega^2 \bar{z}_1 (La_{11} + 1)(L\bar{z}_1 - \Delta) - 2\kappa a_{11} (La_{12} + 1)(L\bar{z}_2 + \Delta)^2 \zeta}{\zeta \xi (L\bar{z}_2 + \Delta) - L^2 \eta^2 \Omega^4 \bar{z}_1 \bar{z}_2 / (L\bar{z}_1 - \Delta)},$$

$$a_{22} = (L\bar{z}_2 + \Delta) \frac{\xi a_{21} + 2\kappa a_{11} (La_{12} + 1)(Lz_2 + \Delta)}{L\Omega^2 \eta \bar{z}_1},$$

$$\sigma = L^2 \varkappa (2a_{11} a_{22} \bar{z}_2 + a_{11} a_{22}^2 + 2\bar{z}_2 a_{12} a_{11})$$

$$+ 2L\kappa (a_{11} a_{12} + \bar{z}_1 a_{21}) + 2L\kappa (a_{11} a_{22} + a_{21} a_{12})$$

$$+ \kappa a_{11} + 2\kappa \Delta a_{21},$$

$$\varphi = L^2 \varkappa (2a_{12} \bar{z}_1 a_{21} + a_{12} a_{11}^2 + 2a_{22} \bar{z}_1 a_{11})$$

$$- 2L\kappa \Delta (a_{11} a_{22} + a_{21} a_{11}) + 2L\kappa (\bar{z}_1 a_{22} + a_{11} a_{12})$$

$$- 2\kappa \Delta a_{22} + \kappa a_{12},$$

$$a_{32} = -\frac{L\psi_2 \sigma - \varphi \xi}{\zeta \xi - L^2 \psi_1 \psi_2}, \quad a_{31} = \frac{L\psi_1 a_{32} + \sigma}{\zeta},$$

$$b_2 = \frac{\xi k \psi_1 a_{11} - kLa_{12} \psi_1 \psi_2}{\zeta \xi - L^2 \psi_1 \psi_2}.$$

Приложение 2

$$\text{con1} = \frac{\tilde{d}d^2(a_{21} + a_{22})k^2}{4\tilde{d}(-a_{31} - a_{32})dk^4 + \tilde{d}d(a_{11} + a_{12})k^2 - \Omega^4 \eta^2 - k^2 v_0^2},$$

$$\text{con2} = \frac{2\tilde{d}d^2(a_{21} + a_{22})}{V_0^2 + \tilde{d}d^2(a_{11} + a_{12})4\tilde{d}d(a_{31} + a_{32})k^2},$$

$$R = -(a_{21} + a_{22})\tilde{d}4\mu d(ik)^2,$$

$$Q = 2\tilde{d}d^2(a_{21} + a_{22})(-ik)^2 \text{con1} + 3(b_1 + b_2)\tilde{d}d^3(-ik)^2,$$

$$\tilde{R} = (b_1 + b_2)\tilde{d}8\mu d(ik)^2,$$

$$\tilde{Q} = 2\tilde{d}d^2(a_{21} + a_{22})(-ik)^2 \text{con2} + 6(b_1 + b_2)\tilde{d}d^3(-ik)^2,$$

$$\theta_1 = \tilde{d}a_{12}\mu(-ik)^2 + \tilde{d}(-a_{31} - a_{32})2\mu(-ik)^4.$$

Список литературы

- [1] В.М. Березов, В.С. Романов, А.Б. Балакин. УФЖ **29**, 1589 (1984).
- [2] В.М. Березов, В.С. Романов, А.Б. Балакин. Кристаллография **31**, 1022 (1986).
- [3] В.Г. Вакс. Введение в микроскопическую теорию сегнетоэлектриков. Наука, М. (1973). Гл. 2, 3, 5, 6.
- [4] Р. Блинц, Б. Жекш. Сегнетоэлектрики и антисегнетики. Мир, М. (1975). Гл. 5.
- [5] М. Лайнс, А. Гласс. Сегнетоэлектрики и родственные им материалы. Мир, М. (1982). Гл. 4.
- [6] М.Б. Белоненко, А.Р. Кессель, М.М. Шакирзянов. ФТТ **29**, 11, 3345 (1987).
- [7] Л.Д. Ландау, Е.М. Лифшиц. Теория упругости. Наука, М. (1965). Гл. 1, 3.
- [8] М. Абловиц, Х. Сигур. Солитоны и метод обратной задачи. Мир, М. (1987). Гл. 1, 4.
- [9] Р. Додд, Дж. Эйлбек, Дж. Гиббон, Х. Моррис. Солитоны и нелинейные волновые уравнения. Мир, М. (1988). Гл. 8.
- [10] А. Найфэ. Введение в методы возмущений. Мир, М. (1984). Гл. 9.
- [11] Дж.Л. Лэм. Введение в теорию солитонов. Мир, М. (1983).
- [12] А.С. Newell. In: Solitons / Ed. R. Bullaf, F. Kodr. Mir, M. (1983). V. 6. P. 193-267.