

УДК 53 : 51

МЕТОД МОМЕНТОВ В ПЛОСКИХ ЗАДАЧАХ ЭЛЕКТРОСТАТИКИ ДЛЯ БЕСКОНЕЧНО ТОНКИХ НЕЗАМКНУТЫХ ПРОВОДНИКОВ

А. В. Грибовский, Л. Н. Литвиненко, С. Л. Просвирнин

Методом моментов получено строгое решение задачи о пространственном распределении электростатического потенциала в системе из конечного числа одинаковых металлических лент с заданными потенциалами. Использовано известное поведение функции распределения поверхностных зарядов на бесконечно тонком идеально проводящем незамкнутом проводнике вблизи его ребра. Решение задачи путем полуобращения оператора сведено к решению системы линейных алгебраических уравнений второго рода. Приведены численные результаты, показывающие быструю сходимость метода редукции.

Задача о пространственном распределении электростатического потенциала вблизи заряженных бесконечно тонких идеально проводящих незамкнутых оболочек представляет значительный интерес, так как тонкие оболочки являются основными элементами электростатических экранов, конденсаторов, электронно-оптических систем и других устройств. В настоящее время для решения подобных задач разработано несколько методов. Одним из них является метод парных интегральных уравнений. Для проводников с осевой симметрией парные интегральные уравнения сводятся к решению интегрального уравнения Фредгольма второго рода относительно специальным образом введенной новой неизвестной функции [1, 2]. Для расчета плоских полей эффективно применяется метод теории функций комплексного переменного [3, 4]. В [5, 6] описан векторно-параметрический метод решения задач электростатики. Существует также и ряд других методов: метод конечных разностей, метод интегральных уравнений и т. д.

В данной работе для определения потенциала в структуре, состоящей из конечного числа одинаковых идеально проводящих бесконечно тонких лент с заданными потенциалами, расположенных в параллельных плоскостях (число лент и расстояние между ними в каждой плоскости произвольно; рис. 1), применен метод моментов, который эффективно использован в [7] при решении задачи дифракции плоской электромагнитной волны на металлической ленте. Этот метод в отличие от известных позволяет вести решение плоской задачи электростатики к решению системы линейных алгебраических уравнений второго рода сравнительно невысокого порядка. Суть метода применительно к плоским задачам электростатики для бесконечно тонких идеально проводящих незамкнутых оболочек заключается в том, что неизвестная функция распределения поверхностной плотности заряда на проводнике представляется в виде произведения двух функций, одна из которых есть ряд по полиному Чебышева, а другая учитывает особенность поведения поверхностной плотности заряда вблизи краев оболочки. Как известно, для бесконечно тонких идеально проводящих тел такая особенность при $\rho \rightarrow 0$ имеет вид $\rho^{-1/2}$, где ρ — расстояние от точки наблюдения на проводнике до его ребра.

Предполагая, что структура (рис. 1) в целом нейтральна, решение с точностью до постоянной, удовлетворяющее уравнению Лапласа и регулярное на бесконечности ($|z| \rightarrow \infty$), будем искать в виде разложения в интеграл Фурье

$$U_k(y, z) = \int_{-\infty}^{\infty} f_k(\lambda, z) e^{i\lambda y} d\lambda, \quad z \in [h_{k-1}, h_k], \quad |y| < \infty, \quad (1)$$

$$k = 1, 2, 3, \dots, N+1,$$

$$f_k(\lambda, z) = a_k e^{|\lambda|z} + d_k e^{-|\lambda|z}, \quad a_k = a_k(\lambda), \quad d_k = d_k(\lambda), \quad k = 2, 3, 4, \dots, N,$$

$$f_1(\lambda, z) = a_1 e^{|\lambda|z}, \quad f_{N+1}(\lambda, z) = d_{N+1} e^{-|\lambda|(z-h_N)}, \quad d_1 = a_{N+1} = 0,$$

$h_1 = 0$; $z = h_k$ — уравнение k -й плоскости.

Воспользовавшись граничными условиями, получим связь между неизвестными функциями

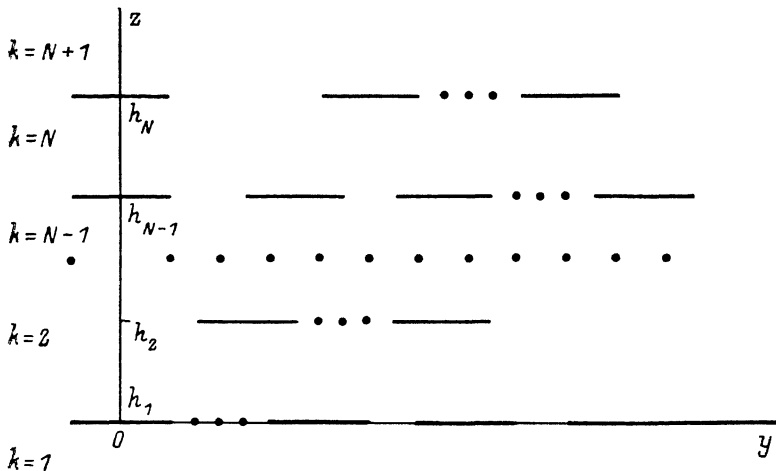


Рис. 1.

$$a_k e^{|\lambda| h_k} + d_k e^{-|\lambda| h_k} = a_{k+1} e^{|\lambda| h_k} + d_{k+1} e^{-|\lambda| h_k}, \quad k = 2, 3, 4, \dots, N-1, \quad (2)$$

$$a_1 = a_2 + d_2, \quad a_N e^{|\lambda| h_N} + d_N e^{-|\lambda| h_N} = d_{N+1}$$

и систему парных интегральных уравнений

$$\int_{-\infty}^{\infty} a_1 e^{i\lambda y} d\lambda = V_{1,s}, \quad y \in [y_s^1 - d, y_s^1 + d],$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\lambda| d_2 e^{i\lambda y} d\lambda = 0, \quad y \in \Pi,$$

$$s = 1, 2, 3, \dots, n_1,$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} (a_k e^{|\lambda| h_k} + d_k e^{-|\lambda| h_k}) e^{i\lambda y} d\lambda = V_{k,s}, \quad y \in [y_s^k - d, y_s^k + d],$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\lambda| (d_{k+1} - d_k) e^{-|\lambda| h_k} e^{i\lambda y} d\lambda = 0, \quad y \in \Pi,$$

$$k = 2, 3, 4, \dots, N-1, \quad s = 1, 2, 3, \dots, n_k,$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} d_{N+1} e^{i\lambda y} d\lambda = V_{N,s}, \quad y \in [y_s^N - d, y_s^N + d],$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\lambda| a_{\lambda} e^{|\lambda| h_{\lambda}} e^{i \lambda y} d \lambda = 0, \quad y \in \Pi, \quad (3)$$

$$s = 1, 2, 3, \dots, n_{\lambda},]$$

где $V_{k, s}$ — потенциал s -й ленты в k -й плоскости; y_s^k — координата по оси ou середины s -й ленты в k -й плоскости; d — полуширина ленты, одинаковая для всех лент; n_k — число лент в k -й плоскости. Буквой Π обозначены интервалы изменения переменной y , на которых ленты отсутствуют.

Функция

$$w_{ks}(y) = \int_{-\infty}^{\infty} |\lambda| (d_{k+1} - d_k) e^{-|\lambda| h_k} e^{i \lambda y} d \lambda$$

при $y \in [y_s^k - d, y_s^k + d]$ и фиксированных k и s представляет собой с точностью до множителя поверхностную плотность заряда на s -й ленте в k -й плоскости. Представим $w_{ks}(y)$ при $y \in [y_s^k - d, y_s^k + d]$ в виде

$$w_{ks}(y) = \frac{2}{\sqrt{1 - \tilde{y}^2}} \sum_{p=0}^{\infty} C_p^{k, s} T_p(\tilde{y}), \quad (4)$$

где $\tilde{y} = (y - y_s^k)/d$; $T_p(x)$ — полиномы Чебышева 1-го рода.

Используя (3), получим связь между неизвестными функциями и коэффициентами разложения (4)

$$d_2 = \frac{1}{|\lambda|} \sum_{s=1}^{n_1} \varphi_{1, s}, \quad a_N = \frac{e^{-|\lambda| h_N}}{|\lambda|} \sum_{s=1}^{n_N} \varphi_{N, s},$$

$$d_{k+1} - d_k = \frac{e^{|\lambda| h_k}}{|\lambda|} \sum_{s=1}^{n_k} \varphi_{k, s}, \quad k = 2, 3, 4, \dots, N-1, \quad (5)$$

где

$$\varphi_{k, s}(\lambda) = d e^{-i \lambda y_s^k} \sum_{p=0}^{\infty} (-1)^p \{ C_{2p}^{k, s} J_{2p}(\lambda d) - i C_{2p+1}^{k, s} J_{2p+1}(\lambda d) \},$$

$J_p(x)$ — функции Бесселя. Воспользовавшись рекуррентными соотношениями (2), получим

$$d_{\lambda-l} = \left[\sum_{q=1}^{N-l-1} \sum_{s=1}^{n_q} \frac{e^{|\lambda| h_q}}{|\lambda|} \varphi_{q, s} \right], \quad a_{N-l} = \sum_{j=0}^l \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \frac{e^{-|\lambda| h_{N-j}}}{|\lambda|} \varphi_{N-j, s}, \quad (6)$$

$$l = 0, 1, 2, \dots, N-2.$$

Подставив (6) в оставшиеся уравнения (3), придем к системе функциональных уравнений

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left\{ \sum_{j=0}^l \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \frac{e^{-|\lambda| h_{N-j}}}{|\lambda|} \varphi_{N-j, s} + \left[\sum_{q=1}^{N-l-1} \sum_{s=1}^{n_q} \frac{e^{-|\lambda| h_q}}{|\lambda|} \varphi_{q, s} \right] e^{i \lambda y} d \lambda = V_{N-l, n}, \quad y \in L_n^{N-l}, \right.$$

$$l = 0, 1, 2, \dots, N-2; \quad n = 1, 2, 3, \dots, n_{N-l},$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left\{ \sum_{j=0}^{N-2} \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \frac{e^{-|\lambda| h_{N-j}}}{|\lambda|} \varphi_{N-j, s} + \sum_{s=1}^{n_1} \frac{1}{|\lambda|} \varphi_{1, s} \right\} e^{i \lambda y} d \lambda = V_{1, n}, \quad y \in L_n^1,$$

$$n = 1, 2, 3, \dots, n_1,$$

где

$$L_n^k \in [y_n^k - d, y_n^k + d], \quad h_{j,l} = h_{N-j} - h_{N-l}, \quad h_{q,l} = h_{\lambda-l} - h_q. \quad (7)$$

Разложим левые и правые части выражений (7) как функции y в ряды по полиномам Чебышева 1-го рода и коэффициенты разложений приравняем. В результате получим бесконечную систему линейных алгебраических уравнений 1-го рода относительно неизвестных коэффициентов

$$\sum_{j=0}^l \sum_{s=1}^{N-j} \sum_{p=0}^{\infty} C_p^{N-j,s} A_{p,m}^{j,n,s} + \sum_{q=1}^{\lambda-l-1} \sum_{s=1}^{n_q} \sum_{p=0}^{\infty} C_p^{q,s} B_{p,m}^{q,n,s} = \frac{V_{\lambda-l,n}}{2d} \delta_{0m},$$

$$m = 0, 1, 2, \dots; \quad l = 0, 1, 2, \dots, N-2; \quad n = 1, 2, 3, \dots, n_{N-l},$$

$$\sum_{j=0}^{\lambda-2} \sum_{s=1}^{N-j} \sum_{p=0}^{\infty} C_p^{\lambda-j,s} D_{p,m}^{j,n,s} + \sum_{s=1}^{n_1} \sum_{p=0}^{\infty} C_p^{1,s} F_{p,m}^{n,s} = \frac{V_{1,n}}{2d} \delta_{0m},$$

$$m = 0, 1, 2, \dots; \quad n = 1, 2, 3, \dots, n_1, \quad (8)$$

где

$$\delta_{0m} = 0, \quad m \neq 0; \quad \delta_{0m} = 1, \quad m = 0,$$

$$A_{p,2m}^{j,n,s} = k_{p,2m} \int_0^{\infty} \frac{e^{-\xi \frac{h_{jl}}{d}}}{\xi} J_p(\xi) J_{2m}(\xi) f_{n,s}^j(\xi) d\xi, \quad (9)$$

$$f_{n,s}^j(\xi) = \begin{cases} \cos \\ \sin \end{cases} \left(\xi \frac{y_n^{\lambda-l} - y_r^{N-j}}{d} \right) - \begin{cases} p - \text{четное и } 0 \\ p - \text{нечетное} \end{cases},$$

$k_{p,2m} = (-1)^{m+p}$ для всех p . Для нечетного m в функциях $f_{n,s}^j$ необходимо синус и косинус поменять местами, $k_{p,2m+1} = (-1)^p k_{p,2m}$. Матричные элементы $B_{p,m}^{q,n,s}$ вычисляются аналогично (9), где вместо h_{jl} надо подставить $h_{q,l}$, а вместо $y_n^{\lambda-j} - y_r^q$. Для вычисления $D_{p,m}^{j,n,s}$ в (9) надо положить $l = N-1$; $F_{p,m}^{n,s}$ вычисляются аналогично $B_{p,m}^{q,n,s}$, где надо положить $q = 1, l = N-1$.

Регуляризацию системы (8) проведем в несколько этапов. Выделим в (8) систему с индексом $m=0$ и рассмотрим ее относительно коэффициентов $C_0^{k,s}$. В результате получим конечную систему линейных алгебраических уравнений, матричные элементы которой обращаются в бесконечность. Для того чтобы такая система имела решение, необходимы дополнительные условия, накладываемые на искомое решение. Эти условия сформулированы нами при постановке задачи и заключаются в требовании равенства нулю суммарного заряда на единицу длины структуры.

Заряд, приходящийся на единицу длины s -й ленты в k -й плоскости, равен

$$Q_{ks} = \int_{y_s^k-d}^{y_s^k+d} w_{ks}(y) dy = 2\pi d C_0^{k,s}.$$

Вычислив полный заряд, приходящийся на единицу длины структуры, и приравняв его нулю, получим условие

$$\sum_{j=0}^l \sum_{s=1}^{N-j} C_0^{N-j,s} + \sum_{q=1}^{N-l-1} \sum_{s=1}^{n_q} C_0^{q,s} = 0, \quad (10)$$

которое выполняется при всех значениях l , лежащих в пределах от 0 до $N-2$. В (10) выделим коэффициент $C_0^{1,1}$ и подставим его в систему уравнений для $C_0^{k,s}$. В результате получим

$$\begin{aligned}
& \sum_{j=0}^l \sum_{s=1}^{n_{N-j}} C_0^{N-j,s} A_0^{j,n,s} + \sum_{q=2} \sum_{s=1}^{n_q} C_0^{q,s} B_0^{q,n,s} + \sum_{s=2}^{n_1} C_0^{1,s} A_0^{n,s} = \frac{V_{N-l,n}}{2d} - \\
& - \sum_{j=0}^l \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \sum_{p=1}^{\infty} C_p^{N-j,s} A_{p,0}^{j,n,s} - \sum_{q=1}^{N-l-1} \sum_{s=1}^{n_q} \sum_{p=1}^{\infty} C_p^{q,s} B_{p,0}^{q,n,s}, \\
& l = 0, 1, 2, \dots, N-2, \quad n = 1, 2, 3, \dots, n_{N-l}, \\
& \sum_{j=0}^{N-2} \sum_{s=1}^{n_{N-j}} C_0^{N-j,s} D_0^{j,n,s} + \sum_{s=2}^{n_1} C_0^{1,s} D_0^{n,s} = \\
& = \frac{V_{1,n}}{2d} - \sum_{j=0}^{N-2} \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \sum_{p=1}^{\infty} C_p^{N-j,s} D_{p,0}^{j,n,s} - \sum_{s=1}^{n_1} \sum_{p=1}^{\infty} C_p^{1,s} F_{p,0}^{n,s}, \\
& n = 2, 3, 4, \dots, n_1,
\end{aligned} \tag{11}$$

где

$$A_0^{j,n,s} = \int_0^{\infty} \frac{J_0^2(\xi)}{\xi} \left[e^{-\xi \frac{h_{jl}}{d}} f_{j,n,s}(\xi) - e^{-\xi \frac{h_{N-l}}{d}} f_{N-l,1}^{N-l}(\xi) \right] d\xi. \tag{12}$$

Матричные элементы $B_0^{q,n,s}$ вычисляются аналогично (12), где вместо h_{jl} надо подставить h_{ql} , а вместо $y_s^{N-j} - y_s^q$

$$A_0^{n,s} = B_0^{1,n,s}, \quad D_0^{j,n,s} = A_0^{j,n,s} \Big|_{l=N-1}, \quad D_0^{n,s} = A_0^{n,s} \Big|_{l=N-1}.$$

Решая систему (11) с учетом (10), мы найдем все коэффициенты $C_0^{k,s}$. Предположим, что все коэффициенты $C_0^{k,s}$ найдены. Подставим их значения в оставшуюся часть системы (8), предварительно введя обозначения

$$\begin{aligned}
P_m^{l,n} &= - \sum_{j=0}^l \sum_{s=1}^{n_{N-j}} C_0^{N-j,s} A_{0,m}^{j,n,s} - \sum_{q=1}^{N-l-1} \sum_{s=1}^{n_q} C_0^{q,s} B_{0,m}^{q,n,s}, \\
R_m^n &= - \sum_{j=0}^{N-2} \sum_{s=1}^{n_{N-j}} C_0^{N-j,s} D_{0,m}^{j,n,s} - \sum_{s=1}^{n_1} C_0^{1,s} F_{0,m}^{n,s}.
\end{aligned} \tag{13}$$

В результате получим бесконечную систему линейных алгебраических уравнений 1-го рода относительно неизвестных коэффициентов $C_p^{k,s}$, $p \neq 0$

$$\begin{aligned}
& \sum_{j=0}^l \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \sum_{p=1}^{\infty} C_p^{N-j,s} A_{p,m}^{j,n,s} + \sum_{q=1}^{N-l-1} \sum_{s=1}^{n_q} \sum_{p=1}^{\infty} C_p^{q,s} B_{p,m}^{q,n,s} = P_m^{l,n}, \\
& m = 1, 2, 3, \dots, \quad l = 0, 1, 2, \dots, N-2, \quad n = 1, 2, 3, \dots, n_{N-l}, \\
& \sum_{j=0}^{N-2} \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \sum_{p=1}^{\infty} C_p^{N-j,s} D_{p,m}^{j,n,s} + \sum_{s=1}^{n_1} \sum_{p=1}^{\infty} C_p^{1,s} F_{p,m}^{n,s} = R_m^n, \\
& m = 1, 2, 3, \dots, \quad n = 1, 2, 3, \dots, n_1.
\end{aligned} \tag{14}$$

Регуляризацию системы (14) проведем путем полубращения ее оператора. Выделим в (14) оператор, соответствующий l -й плоскости ($j=l$). В этом операторе выделим оператор, соответствующий n -й ленте ($s=n$). Учитывая, что функции Бесселя ортогональны с весом ξ^{-1} на полубесконечном интервале, обратим эту часть оператора системы. В результате придем к бесконечной системе линейных алгебраических уравнений второго рода относительно неизвестных коэффициентов

$$X_m^{N-l,n} + \sum_{s=1}^{n_{N-l}} \sum_{p=1}^{\infty} X_p^{N-l,s} A_{p,m}^{l,n,s} t_{pm} + \sum_{j=0}^{l-1} \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \sum_{p=1}^{\infty} X_p^{N-j,s} A_{p,m}^{j,n,s} t_{pm} +$$

$$+ \sum_{q=1}^{N-l-1} \sum_{s=1}^{n_q} \sum_{p=1}^{\infty} X_p^{q,s} B_p^{q,n,s} t_{pm} = \frac{t_{pm}}{\sqrt{p}} P_m^{l,n},$$

$m=1, 2, 3, \dots; l=0, 1, 2, \dots, N-2; n=1, 2, 3, \dots, n_{N-l},$

$$X_m^{l,n} + \sum_{\substack{s=1 \\ s \neq n}}^{n_1} \sum_{p=1}^{\infty} X_p^{1,s} F_p^{n,s} t_{pm} + \sum_{j=0}^{N-2} \sum_{s=1}^{n_{N-j}} \sum_{p=1}^{\infty} X_p^{N-j,s} D_p^{j,n,s} t_{pm} = \frac{t_{pm}}{\sqrt{p}} R_m^n,$$

$m=1, 2, 3, \dots; n=1, 2, 3, \dots, n_1,$ (15)

где

$$X_m = C_m / \sqrt{m}, \quad t_{pm} = 2(-1)^m \sqrt{pm}.$$

Диагональные элементы матрицы системы уравнений (15) с ростом индекса убывают как m^{-2} , а внедиагональные — как $\sqrt{pm} |p^2 - m^2|^{-3}$. Для решения

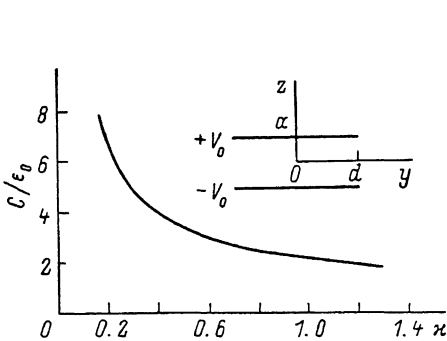


Рис. 2.

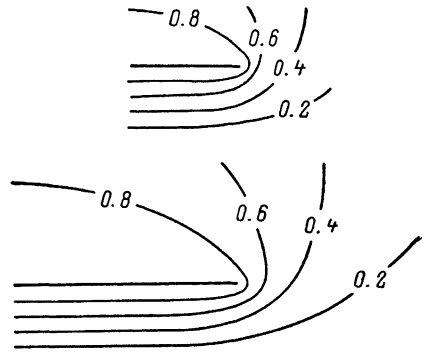


Рис. 3.

системы (15) можно применить метод редукции. Кроме того, матричные элементы симметричны относительно перестановки индексов « p » и « m », что значительно облегчает численное решение системы уравнений.

Выполненные преобразования эквивалентны обращению с помощью метода моментов оператора в левой части системы уравнений (3) при $h/d \rightarrow \infty$, где h — расстояние между соседними плоскостями, в которых лежат ленты. На основании вышесказанного и из выражений (9), для матричных элементов системы (15) можно указать границы изменения параметров задачи, при которых данный алгоритм является эффективным. Наиболее эффективно метод моментов работает в случае, когда расстояния между плоскостями превосходят полуширину лент, т. е. когда взаимодействие между лентами мало. Критерием слабого взаимодействия служит условие $h/d > 1$. В случае, когда все ленты лежат в одной плоскости, критерием слабого взаимодействия служит условие $y_0/d \gg 1$, где y_0 — расстояние между серединами соседних лент. При сильном взаимодействии ($h/d < 1$) эффективность метода несколько снижается за счет увеличения порядка редукции и времени счета матричных элементов.

Для того чтобы проанализировать возможности описанного метода, была рассмотрена задача о плоском конденсаторе из двух одинаковых лент (рис. 2), для которой известно решение, полученное методом конформного отображе-

$\frac{d}{a}$	$\frac{C}{\epsilon_0}$ [°]	$\frac{C}{\epsilon_0}$ — расчет				
		$M=1$	$M=2$	$M=3$	$M=5$	$M=10$
0.0998	0.8508	0.850878	0.850890	0.850890	0.850890	0.850890
0.4338	1.4001	1.398495	1.400167	1.400167	1.400167	1.400167
3.6818	5.0929	4.299313	5.093008	5.093016	5.093016	5.093016
20.392	22.282	1.963188	22.27770	22.28077	22.28087	22.28219

ния [8]. Здесь же приведена зависимость емкости от единицы длины от параметра $\kappa = a/d$ (a — половина расстояния между лентами). В таблице отражена зависимость емкости, рассчитанной методом моментов, от порядка M усеченной системы и значения из [8] для различных значений параметра d/a . Из таблицы видно, что для достижения точности не хуже, чем 0.1 %, достаточно решать систему уравнений 3-го порядка. На рис. 3 показаны эквипотенциальные кривые пространственного распределения потенциала при $d/a=1.5$ и 3 соответственно. Цифрами обозначены значения U/V_0 , где V_0 — потенциал лент.

Таким образом, путем полуобращения оператора с помощью метода моментов построено строгое решение задачи о пространственном распределении электростатического потенциала в двумерной структуре, состоящей из конечного числа одинаковых металлических лент, расположенных в N параллельных плоскостях.

Литература

- [1] Лебедев Н. Н. ДАН СССР, 1957, т. 114, № 3, с. 513—516.
- [2] Уфлянд Я. С. Метод парных уравнений в задачах математической физики. М.; Л.: Наука, 1977. 220 с.
- [3] Смайт В. Электростатика и электродинамика. М.: ИЛ, 1954. 604 с.
- [4] Лебедев Н. Н. ЖТФ, 1958, т. 28, № 6, с. 1330—1339.
- [5] Дружкин Л. А. Задачи теории поля. М., 1964. 461 с.
- [6] Дружкин Л. А. Интегральные уравнения электростатики и краевые задачи. М.: Сов. радио, 1967. 133 с.
- [7] Литвиненко Л. Н., Просвирич С. Л. Спектральные операторы рассеяния в задачах дифракции волн на плоских экранах. Киев: Наукова думка, 1984. 239 с.
- [8] Иоссель Ю. Я., Кочанов Э. С., Струнский М. Т. Расчет электрической емкости. Л.: Энергоиздат, 1981. 288 с.
- [9] Градштейн И. С., Рыжик И. М. Таблицы интегралов, сумм, рядов и произведений. М.: ГИФМЛ, 1963. 1100 с.

Радиоастрономический институт
АН УССР
Харьков

Поступило в Редакцию
18 апреля 1986 г.

В окончательной редакции
11 ноября 1986 г.