

$$\vec{f}_i = \frac{e_1^2 e_2^2 E_0^2 (k - k\vec{n})(1 + g^2 n_x^2 - g^2 n_y^2)}{2m_1 m_2 \omega^2 c^2 l} \sin(kl - \vec{k} \cdot \vec{l}). \quad (8)$$

Формулы (7)–(8) имеют точно такую же пространственную структуру, как и полученные в [5, 6], однако зависят от поляризации волны. При $g = 0$ результаты совпадают с [5].

Таким образом, поляризация падающей волны существенно влияет на амплитуду сил радиационного взаимодействия.

С п и с о к л и т е р а т у р ы

- [1] Н е м ц о в Б.Е. // Письма в ЖТФ. 1983. Т. 8. В. 2. С. 858–861.
- [2] Д о й н и к о в А.А., З а в т р а к С.Т. // Акустический журнал. 1988. Т. 34. В. 2, С. 246–250.
- [3] Д о й н и к о в А.А., З а в т р а к С.Т. // Изв. АН СССР, Сер. МЖГ, 1988. В. 6. С. 99–103.
- [4] Д о й н и к о в А.А., З а в т р а к С.Т. // Акустический журнал. 1989. Т. 35. В. 2. С. 256–259.
- [5] З а в т р а к С.Т. // Письма в ЖТФ. 1989. Т. 15. В. 9. С. 14–16.
- [6] З а в т р а к С.Т. // Письма в ЖТФ. 1989. Т. 15. В. 16. С. 13–15.
- [7] Л а н д а у Л.Д., Л и ф ш и ц Е.М. Теория поля. М.: Наука, 1973. 504 с.
- [8] Л а н д а у Л.Д., Л и ф ш и ц Е.М. Механика. М.: Наука, 1973. 208 с.

Белорусский государственный университет им. В.И. Ленина

Поступило в редакцию
2 ноября 1989 г.

Письма в ЖТФ, том 16, вып. 3
01; 05.2

12 февраля 1990 г.

© 1990

ДРЕЙФ ДОМЕННОЙ СТРУКТУРЫ ФЕРРОМАГНЕТИКА В ОСЦИЛЛИРУЮЩЕМ МАГНИТНОМ ПОЛЕ

В.Г. Б а р ь я х т а р, Ю.И. Г о р о б е ц,
С.И. Д е н и с о в

Явление дрейфа доменной границы (ДГ) ферромагнетика в осциллирующем магнитном поле, частота ω которого превышает частоту ω_r ферромагнитного резонанса, а плоскость поляризации пер-

пендикулярна легкой оси намагничивания, изучено в [1, 2]. Было установлено, что в система ДГ, образующих полосовую доменную структуру, дрейфовое движение невозможно, поскольку эффективное давление, обусловленное переменным полем, приложено к соседним ДГ в противоположных направлениях [1]. Настоящая работа посвящена рассмотрению особенностей дрейфа блоховских ДГ, имеющих различные топологические заряды и направления поляризации, в осциллирующем поле $\vec{H}(t)$ произвольной частоты, поляризованном в плоскости ДГ.

При анализе динамического поведения ДГ исходим из уравнения Ландау-Лифшица

$$\dot{\vec{M}} = -\gamma [\vec{M}, \vec{H}] + \frac{\alpha}{M} [\vec{M}, \dot{\vec{M}}], \quad (1)$$

где

$$\vec{H} = \varepsilon \vec{M}'' + \beta M_z \vec{k} - \alpha M_y \vec{j} + \vec{H} - \quad (2)$$

- эффективное поле, $\vec{M} = \vec{M}(y, t)$ - намагниченность, $M = |\vec{M}|$, $\vec{M}' = \partial \vec{M} / \partial y$, $\vec{M}'' = \partial^2 \vec{M} / \partial y^2$, $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ - базисные векторы прямоугольной системы координат xyz , γ - гиромагнитное отношение, α - параметр затухания, ε - обменная постоянная, $\beta > 0$ и $\alpha > 0$ - константы анизотропии. Полагая

$$\vec{M}(y, t) = \vec{M}(y - V(t)) + \vec{m}(y - V(t), t),$$

представим функции $\vec{M}(y)$, $\vec{m}(y, t)$ и $\dot{V}(t)$ в случае малой амплитуды внешнего поля в виде рядов

$$\begin{aligned} \vec{M}(y) &= \vec{M}_0(y) + \vec{M}_2(y) + \dots, \\ \vec{m}(y, t) &= \vec{m}_1(y, t) + \vec{m}_2(y, t) + \dots, \quad \langle \vec{m}_n \rangle = 0, \\ \dot{V}(t) &= \dot{S}_2(t) + \dot{S}_3(t) + \dots + \dot{u}_1(t) + \dot{u}_2(t) + \dots, \quad \langle \dot{u}_n \rangle = 0. \end{aligned} \quad (4)$$

Здесь численные индексы указывают на порядок малости величин, угловые скобки обозначают усреднение по осцилляциям поля, $M_0(y) = \vec{i} \rho M \sin \theta_B(y) + \vec{k} \delta M \cos \theta_B(y)$ - равновесное распределение намагниченности в блоховской ДГ, $\sin \theta_B(y) = \text{sech}(y/\Delta)$, $\cos \theta_B(y) = -\text{th}(y/\Delta)$, $\Delta = \sqrt{\varepsilon/\beta}$ - ширина ДГ, $\delta = \pm 1$ - топологический заряд ДГ, $\rho = \pm 1$ - характеризует направление поляризации ДГ. Ограничиваясь рассмотрением главных членов осциллирующих (\vec{m}_1, \dot{u}_1) и усредненных (\vec{M}_2, \dot{S}_2) переменных и опуская численные индексы при них, на основании (1)-(4) получаем уравнения

$$(\hat{L} - i\rho\alpha)\tilde{m}_1(\xi) + i\rho\tilde{m}_y(\xi) = -i\rho\alpha M\tilde{u}\delta\rho\sin\theta_5(\xi)/\Delta + \quad (5)$$

$$+ (\rho\tilde{H}_z \sin\theta_5(\xi) - \delta\tilde{H}_x \cos\theta_5(\xi))/\beta,$$

$$(\hat{L} - i\rho\alpha - q)\tilde{m}_y(\xi) - i\rho\tilde{m}_1(\xi) = -i\rho M\tilde{u}\delta\rho\sin\theta_5(\xi)/\Delta;$$

$$\omega_r \Delta \hat{L} M_1(\xi) = -\alpha VM\delta\rho\sin\theta_5(\xi) + \langle \gamma \Delta m_1(\xi, t) h_{11}(\xi, t) + \quad (6)$$

$$+ \dot{u}(t) m'_y(\xi, t) - \alpha \dot{u}(t) m'_1(\xi, t) + 2\beta\gamma\Delta\delta\rho \vec{m}(\xi, t) \vec{m}'(\xi, t) \sin\theta_5(\xi) \rangle;$$

$$\omega_r \Delta (\hat{L} - q) M_y(\xi) = -VM\delta\rho\sin\theta_5(\xi) + \langle \gamma \Delta m_y(\xi, t) h_{11}(\xi, t) - \quad (7)$$

$$- \dot{u}(t) m'_1(\xi, t) - \alpha \dot{u}(t) m'_y(\xi, t) \rangle$$

для проекций векторов $\vec{m}(\xi)$ и $\vec{M}_2(\xi)$ на оси локальной системы координат с базисными векторами $\vec{e}_1(\xi) = [\vec{j}, \vec{e}_{11}(\xi)]$, $\vec{e}_{11}(\xi) = \vec{M}_5(\xi)/M$. В (5)–(7) учтены соотношения

$$\vec{M}_5(\xi) \vec{m}_1(\xi, t) = 0, \quad 2\vec{M}_5(\xi) \vec{M}_2(\xi) + \langle \vec{m}_1^2(\xi, t) \rangle = 0,$$

следующие из интеграла движения $\vec{M}^2 = \text{const}$ уравнения (1), а также использованы обозначения: $(\vec{m}_1(\xi, t), \vec{H}(t), u_1(t)) =$

$$= \text{Re}(\tilde{m}(\xi), \tilde{H}, \tilde{u}) \exp(i\omega t), \quad \hat{L} = d^2/d\xi^2 - \cos 2\theta_5(\xi), \quad \xi = y/\Delta,$$

$$q = x/\beta, \quad \rho = \omega/\omega_r, \quad \omega_r = \beta\gamma M, \quad V = \dot{S}_2(t) - \text{скорость дрейфа ДГ и}$$

$$h_{11}(\xi, t) = \delta\rho [-2\beta m'_1(\xi, t) \sin\theta_5(\xi) - 2\beta m_1(\xi, t) \sin\theta_5(\xi) \cos\theta_5(\xi) + \quad (8)$$

$$+ \delta H_x(t) \sin\theta_5(\xi) + \rho H_z(t) \cos\theta_5(\xi)] -$$

— линейная по $\vec{H}(t)$ компонента эффективного поля $\vec{\mathcal{H}}$. В соответствии с критерием разрешимости уравнений (6) и (7) в классе гладких функций $\Psi(\xi)$, удовлетворяющих условию $\Psi'(\xi) \rightarrow 0$ при $\xi \rightarrow \pm\infty$, скорость дрейфа определяется выражением

$$h_{11}(\xi, t) = \delta\rho [-2\beta m'_1(\xi, t) \sin\theta_5(\xi) - 2\beta m_1(\xi, t) \sin\theta_5(\xi) \cos\theta_5(\xi) + \quad (8)$$

$$+ \delta H_x(t) \sin\theta_5(\xi) + \rho H_z(t) \cos\theta_5(\xi)]$$

— линейная по $\vec{H}(t)$ компонента эффективного поля $\vec{\mathcal{H}}$. В соответствии с критерием разрешимости уравнений (6) и (7) в классе гладких функций $\Psi(\xi)$, удовлетворяющих условию $\Psi'(\xi) \rightarrow 0$ при $\xi \rightarrow \pm\infty$, скорость дрейфа определяется выражением

$$V = \frac{\delta\rho}{2\alpha M} \int_{-\infty}^{\infty} \theta_5' \langle \gamma \Delta m_1 h_{11} + \dot{u} m'_y - \alpha \dot{u} m'_1 + 2\beta\gamma\Delta\delta\rho \vec{m} \vec{m}' \sin\theta_5 \rangle d\xi. \quad (9)$$

Находя решение системы уравнений (5)

$$\begin{pmatrix} \tilde{m}_L \\ \tilde{m}_y \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} \sin \theta_B \\ \cos \theta_B \end{pmatrix}, \quad (10)$$

где компоненты a_{ij} матрицы A имеют вид

$$\alpha_{11} = \delta \rho M \frac{\tilde{u}}{\Delta} - \frac{(\rho \alpha - i q) \rho \tilde{H}_z}{\beta \rho [q \alpha + i \rho (1 + \alpha^2)]}, \quad \alpha_{12} = \frac{1 + q + i \rho \alpha}{\beta \mathcal{D}} \delta \tilde{H}_x,$$

$$\alpha_{21} = \frac{\rho \tilde{H}_z}{\beta [q \alpha + i \rho (1 + \alpha^2)]}, \quad \alpha_{22} = - \frac{i \rho \delta \tilde{H}_x}{\beta \mathcal{D}},$$

$\mathcal{D} = (1 + q + i \rho \alpha)(1 + i \rho \alpha) - \rho^2$ на основании (9) получаем

$$V = \frac{\gamma \delta \Delta}{4 \beta M} \delta \rho \operatorname{Re} \frac{q^2 + q + \rho^2 (1 + \alpha^2) - i \rho \alpha}{\mathcal{D} [q \alpha - i \rho (1 + \alpha^2)]} \tilde{H}_x \tilde{H}_z^*. \quad (11)$$

Зависимость V от топологического заряда и направления поляризации ДГ позволяет утверждать, что и полосовая доменная структура с ДГ блоховского (или близкого к нему) типа может совершать дрейфовое движение. Для этого, как следует из (11), необходимо, чтобы соседние ДГ, имеющие разные топологические заряды, были поляризованы в противоположных направлениях.

В заключение отметим, что для экспериментальной проверки зависимости скорости дрейфа от характеристик внешнего поля (\tilde{H} , ω) и ДГ (δ , ρ) самыми перспективными, очевидно, являются длинные и узкие образцы иттриевого феррограната, в которых возможно существование уединенных монополярных ДГ [3].

С п и с о к л и т е р а т у р ы

- [1] S c h l ö m a n n E. // IEEE Trans. Mag. 1975. V. 11. N 4. P. 1051-1056.
- [2] З в е з д и н А.К., Р е д ь к о В.Г. // Письма в ЖЭТФ. 1975. Т. 21. В. 7. С. 445-447.
- [3] Д е д у х Л.М., Н и к и т е н к о В.И., С ы н о - г а ч В.Т. // ЖЭТФ. 1988. Т. 94. В. 9. С. 312-321.

Донецкий государственный
университет

Поступило в Редакцию
30 сентября 1989 г.