

01;08

©1994

**ВЛИЯНИЕ СИЛЬНОГО ПЕРЕМЕННОГО  
МАГНИТНОГО ПОЛЯ НА ПОЛЯРИЗАЦИЮ  
АКУСТИЧЕСКОГО СОЛИТОНА  
В ПАРАМАГНИТНОМ КРИСТАЛЛЕ**

*Г. Т. Адамашвили, Д. М. Звиададзе, З. В. Гонгадзе*

При распространении в среде акустической линейно-поляризованной волны (ЛПВ) в определенных ситуациях наблюдается поворот плоскости поляризации. Одним из основных механизмов, приводящих к вращению плоскости поляризации, является взаимодействие акустической волны с парамагнитными примесями. В этом случае циркулярно поляризованные компоненты, на которые можно разложить ЛПВ, по-разному взаимодействуют с примесями. В линейном пределе, когда амплитуда ЛПВ достаточно мала, одна из компонент волны затухает как  $\exp(-\alpha z)$ , а затуханием второй, нерезонансной, компоненты можно пренебречь. ( $\alpha$  — коэффициент резонансного акустического поглощения). При больших амплитудах ЛПС и выполнении условий акустической самоиндукции прозрачности (АСИП) образуется акустический солитон [1–2]. Вопрос о поляризации этого солитона изучен в работе [3]. Помещая парамагнитный диэлектрик в переменное магнитное поле, можно добиться изменения параметров распространяющейся в нем нелинейной акустической волны. Так, в работе [4] для изучения различных механизмов формирования нелинейных акустических волн использовался именно этот метод.

Цель настоящей работы — исследовать характер изменения поляризации солитона АСИП ЛПВ под влиянием сильного переменного магнитного поля.

Рассмотрим спиновую систему (СС) диамагнитного кристалла кубической симметрии, считая эффективный спин равным  $S = \frac{1}{2}$ . Поместим СС в постоянное магнитное поле  $H_0 \uparrow\uparrow z$  и линейно-поляризованное вдоль оси  $x$  магнитное поле с амплитудой  $2H_1$  и частотой  $\omega$ .

Предполагается, что акустическая ЛПВ распространяется вдоль оси  $z$ .

Гамильтониан системы запишем в виде:

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}_z + \mathcal{H}_t + \mathcal{H}_{sp}, \quad \mathcal{H}_{sp} = \frac{1}{2} \beta H_0 F (\varepsilon_+ S_- + \varepsilon_- S_+),$$

$$\mathcal{H}_z = \hbar\omega_0 S_z, \quad \mathcal{H}_t = \frac{\hbar\omega_1}{2} (S_+ e^{-i\omega t} + S_- e^{i\omega t}), \quad (1)$$

где  $\mathcal{H}_z$ ,  $\mathcal{H}_{sp}$ ,  $\mathcal{H}_t$  — операторы зеемановской энергии, энергии взаимодействия СС с акустическим импульсом и резонансной компонентой переменного магнитного поля (влиянием нерезонансной компоненты пренебрегаем);  $\omega_1 = \gamma H_1$ ,  $\omega_0$  — зеемановская частота;  $\varepsilon_{\pm}$  — компоненты тензора деформации;  $F_{xxxx} = F_{yyzz} = F$  — компоненты тензора спин-фононной связи;  $\beta$  — магнетон Бора.

Последовательное применение унитарных преобразований  $R = \exp(i\omega t S_z)$  и  $T = \exp(-i\varphi S_y)$  приводит гамильтониан (1) к виду:

$$\begin{aligned} \tilde{\mathcal{H}} &= \tilde{\mathcal{H}}_z + \tilde{\mathcal{H}}_{sp}, \quad \tilde{\mathcal{H}}_z = \hbar\Omega_0 S_z, \\ \tilde{\mathcal{H}}_{sp} &= \frac{1}{2}\beta H_0 F \left\{ e_+(S_+\Pi_- + S_-\Pi_+ - S_z \sin \Phi) + \right. \\ &\quad \left. + e_-(S_-\Pi_- + S_+\Pi_+ - S_z \sin \varphi) \right\}, \\ \Omega_0 &= \left[ (\omega_0 - \omega)^2 + \omega_1^2 \right]^{-1/2}, \quad \Pi_{\pm} = \frac{1}{2}(\cos \varphi \pm 1), \\ \cos \Phi &= \frac{\omega_0 - \omega}{\Omega_0}, \quad \sin \Phi = \frac{\omega_1}{\Omega_0}. \end{aligned} \quad (2)$$

Величины  $e_{\pm}$  описывают деформацию кристалла во вращающейся системе координат:

$$e_{\pm}(z, t) = \varepsilon_{\pm}(z, t) \exp \left\{ \pm i(\omega_p - \omega)t - ik_{\pm}z \right\},$$

где  $\omega_p$  и  $k_{\pm}$  — частота и волновые числа компонент ЛПВ. Компоненты тензора деформации  $\varepsilon_{\pm} = \varepsilon e^{\pm i\Phi}$ ,  $\varepsilon$  — медленно меняющаяся амплитуда,  $\Phi$  — фазовая функция.

С помощью гамильтониана (2) можно получить систему уравнений Блоха и теории упругости [5]. Используя решение этой системы, можно определить величины  $\varepsilon_{\pm}$  и дисперсионные соотношения для каждой компоненты ЛПВ. Так, для левополяризованной компоненты имеем

$$\begin{aligned} \varepsilon_- &= \operatorname{sech} \left( \frac{z}{u} \right) T^{-1}, \quad T^{-2} = (\beta H_0 F \Pi_+)^2 \left[ 8\rho\omega_p \hbar \left( \frac{v}{u} - 1 \right) \right]^{-1} - \Delta^2, \\ VK_- - \omega_p &= \Delta \left( 1 - \frac{v}{u} \right), \quad \delta = \omega_p - \Omega_0, \end{aligned} \quad (3)$$

где  $\rho$  — плотность вещества,  $u$  и  $v$  — скорость солитона и звука,  $T$  — длительность импульса,  $n_0$  — концентрация парамагнитных центров.

Для правополяризованной компоненты остаются в силе соотношения линейной теории [5].

Используя выражения для угла вращения плоскости поляризации (ВПП)  $\Psi = \frac{1}{2}(k_+ - k_-)$  и формулу отношения длин малой  $b$  и большой  $a$  полуосей эллипса поляризации [3, 5], получаем следующие результаты:

$$\Psi = \frac{(\beta H_0 F \Pi_+)^2 \omega_p n_0 \Delta T^2}{16 \rho v^3 \hbar (1 + \Delta^2 T^2)} z, \quad \frac{b}{a} = \frac{|\varepsilon_- - \varepsilon_+|}{\varepsilon_- + \varepsilon_+}. \quad (4)$$

В линейном пределе соответствующие величины имеют вид

$$\Psi = \frac{(\beta H_0 F \Pi_+ k_-)^2}{8 \pi v^3 \hbar (\omega_p^2 - \Omega_0^2)} z, \quad \frac{b}{a} = \left( \frac{\operatorname{ch} \alpha z - 1}{\operatorname{ch} \alpha z + 1} \right)^{1/2}. \quad (5)$$

В отсутствие поля выражения (4) и (5) совпадают с результатами работы [3].

Из выражения для величины  $\frac{b}{a}$  видно, что нелинейные и линейные акустические ЛПВ при распространении через среду трансформируются в эллиптически поляризованные состояния, а линейная волна после этого оказывается циркулярно поляризованной.

Зависимость угла ВПП от магнитного поля как в линейном, так и нелинейном пределе содержится в величинах  $\Pi_+$  и  $\Delta = \omega_p - \Omega_0$ . В отсутствие поля  $\Pi_+$  принимает максимальное значение 1.

Ради простоты рассмотрим случай  $|\omega_0 - \omega| \ll \omega_1$ . Тогда график функции  $\Psi(\Delta)$  имеет вид дисперсионной кривой с экстремумами  $\Psi_m$  на частотах акустического импульса  $\omega_p = \omega_1 \pm T^{-1}$  с полем и  $\omega_p = \omega_0 \pm T^{-1}$  без поля, причем

$$\Psi_m = \frac{1}{4} \Psi_{m_0} = \frac{(\beta H_0 F)^2 \omega_p n_0 \delta T^2}{64 \rho v^3 \hbar (1 + \Delta^2 T^2)}.$$

Таким образом, сильное магнитное поле сжимает и растягивает график функции  $\Psi(\Delta)$ .

Важность применения сильного переменного магнитного поля заключается в том, что мы получаем возможность управлять углом ВПП путем изменения частоты и амплитуды поля.

В качестве материала для экспериментального изучения рассмотренных вопросов могут быть использованы кристаллы MgO, легированные ионами  $\text{Ni}^{2+}$ , которые уже применялись как в экспериментах по АСИП, так и по изучению ВПП линейной акустической волны [6].

## Список литературы

- [1] Адамашвили Г.Т. // ФТТ. 1983. Т. 25. В. 6. С. 1872–1874.
- [2] Adamashvili G.T. // Phys. Lett. A. 1981. V. 86. N 9.
- [3] Адамашвили Г.Т. // ФТТ. 1991. Т. 33. В. 5. С. 1596–1597.
- [4] Адамашвили Г.Т., Пеикришвили М.Д., Асанишвили Л.И. // Письма в ЖТФ. 1992. Т. 18. В. 20. С. 49–52.
- [5] Такер Дж., Рэмптон В. Гиперзвук в физике твердого тела. М., 1975. 453 с.
- [6] Guermeur R., Joffrin J., Levelut A. // Solid State Comm. 1968. V. 6. P. 519–522.

Тбилисский государственный  
университет им. Ив. Джавахишвили  
Грузия

Поступило в Редакцию  
16 апреля 1994 г.