

01; 08; 09

(C) 1993

ИЗМЕНЕНИЕ ЧАСТОТ НЕЛИНЕЙНЫХ ВОЛН В ДВИЖУЩЕЙСЯ СРЕДЕ

И.А. Колмаков

Известно, что длины волн различной природы, распространяющиеся в движущейся относительно лабораторной системы координат среде, изменяются. Интерференционные волны в подобной ситуации также изменяют длины волн. Приведенные примеры влияния движения среды на распространяющиеся в ней волны очевидны и не вызывают сомнений. Между тем: движение среды может вносить изменения в волнах и не столь очевидные, но весьма существенные, а именно – изменения частот волнового поля, генерируемого областью взаимодействия первичных волн. На принципиальную возможность подобных изменений в волнах указывает уже то легко обнаруживаемое обстоятельство, что в „собственных“ решениях волнового уравнения для движущихся сред частота комбинационных волн связана с волновым числом множителем, содержащим скорость движения среды.

Для исследования этого вопроса рассмотрим взаимодействие двух плоских первичных волн частот ω_1, ω_2 в движущейся в ламинарном режиме со скоростью U в направлении оси x среды. Схема взаимодействия приведена на рисунке. Волновые векторы первичных волн \vec{k}_1, \vec{k}_2 составляют с осью x углы θ_1 и θ_2 , а образуемый в результате нелинейного взаимодействия между ними вектор волны, например, суммарной частоты $\vec{k}_c = \vec{k}_1 + \vec{k}_2$ ($\omega_c = \omega_1 + \omega_2$) – угол β . Воспользуемся уравнениями гидродинамики

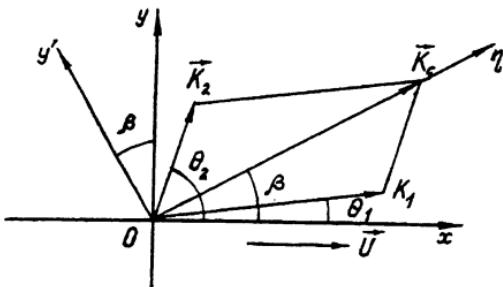
$$\rho \left[\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \nabla) \vec{v} \right] = -\nabla P; \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \vec{v}) = 0; \quad P = f(\rho), \quad (1)$$

где ρ, \vec{v}, P – плотность, скорость и давление среды.

Из уравнений (1) следует в квадратичном приближении волновое уравнение для движущейся среды:

$$\begin{aligned} & \rho^{(2)} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \rho^{(2)}}{\partial t^2} - 2 \frac{U}{c^2} \frac{\partial^2 \rho^{(2)}}{\partial t \partial x} - \frac{U^2}{c^2} \frac{\partial^2 \rho^{(2)}}{\partial x^2} = -\frac{\gamma-1}{2\rho_0} \Delta (\rho^{(2)})^2 + \\ & + \frac{U}{c^2} \frac{\partial}{\partial x} \operatorname{div}(\rho^{(1)} \vec{v}^{(1)}) + \frac{1}{c^2} \operatorname{div} \left\{ \frac{\partial \rho^{(4)}}{\partial t} \vec{v}^{(4)} - \rho_0 (\vec{v}^{(4)} \cdot \nabla) \vec{v}^{(4)} - \right. \\ & \left. - \rho^{(4)} [(\vec{v} \cdot \nabla) \vec{v}^{(4)}] \right\}, \end{aligned} \quad (2)$$

где c – скорость звука, $\gamma = c_p c_v^{-1}$; c_p, c_v – теплоемкости. Решение



уравнения (2) в линейном приближении:

$$\rho^{(1)} = \rho_0 c^{-1} \left\{ v_{10} \exp \left\{ i [\omega_1 t - (k_1^* \cos \theta_1)x - (k_1^* \sin \theta_1)y] \right\} + v_{20} \exp \left\{ i [\omega_2 t - (k_2^* \cos \theta_2)x - (k_2^* \sin \theta_2)y] \right\} \right\}, \quad (3)$$

где $k_{1,2}^* = k_{1,2}(1+Uc^{-1}\cos\theta_{1,2})$; v_{10} , v_{20} – амплитуды первичных волн, а звездочка у символа означает зависимость от скорости U . Правую часть уравнения (2) с учетом (3) можно записать в виде:

$$\Pi = A^*(\omega_1, \omega_2, \theta_1, \theta_2, U, \beta) \exp \left\{ i [(\omega_1 + \omega_2)t - k_{cx}^* x - k_{cy}^* y] \right\}, \quad (4)$$

$$\text{где } A^*(\omega_1, \omega_2, \theta_1, \theta_2, U, \beta) = \rho_0 v_{10} v_{20} \left\{ [(\gamma - 1) - \cos(\theta_1 - \theta_2)] [k_1^{*2} + k_2^{*2} + 2k_1^* k_2^* \cos(\theta_1 - \theta_2)] + c^{-1} [\omega_1 k_2^* + \omega_2 k_1^* + (\omega_1 k_1^* + \omega_2 k_2^*) \cos(\theta_1 - \theta_2)] - Uc^{-1} [k_1^* k_2^* (\cos \theta_1 + \cos \theta_2) + (k_1^{*2} \cos \theta_1 + k_2^{*2} \cos \theta_2) \cos(\theta_1 - \theta_2)] \right\};$$

$$k_{cx}^* = k_1^* \cos \theta_1 + k_2^* \cos \theta_2; \quad k_{cy}^* = k_1^* \sin \theta_1 + k_2^* \sin \theta_2; \quad k_{1,2}^* = k_{1,2}(1+Uc^{-1}\cos\theta_{1,2}).$$

Общее решение уравнения (2) представим в виде суммы „собственной“ и „вынужденной“ волн: $\rho^{(2)} = \rho_c^{(2)} + \rho_b^{(2)}$.

Первое из общего решения имеет вид

$$\rho_c^{(2)} = C_1 \exp \left\{ i [\omega_c^* t - (k_c^* \cos \beta)x - (k_o^* \sin \beta)y] \right\}, \quad (5)$$

где $C_1 = \text{const}$, $\omega_c^* = k_c^*(c + U \cos \beta)$, собственное число $k_c^{*2} = k_{cx}^{*2} + k_{cy}^{*2}$ и получается из условия векторного синхронизма: $k_c^* = \vec{k}_1^* + \vec{k}_2^*$, для его x - и y -компонент.

Решение для „вынужденной“ волны, создаваемой „источником“, выражение для которого дается правой частью уравнения (2), можно представить в виде:

$$\rho_b^{(2)} = \frac{A^*(\omega_1, \omega_2, \theta_1, \theta_2, U, \beta)}{B^*(\omega_c, k_c^*, U)} \exp\left\{i[(\omega_1 + \omega_2)t - k_{cx}^* \cdot x - k_{cy}^* \cdot y]\right\}, \quad (6)$$

$$\text{где } B^*(\omega_c, k_c^*, U) = \omega_c^2 - c^2 k_c^{*2} - 2\omega_c U k_{cx}^* + U k_{cx}^{*2}.$$

Далее, полагая, что на границе „источника“, – области взаимодействия первичных волн, – создаваемое им поле отсутствует:

$\rho^{(2)} = 0$, при $x, y = 0$ и, следовательно, на границе возможны лишь колебания с частотой „источника“, и используя (5), (6), получим решение задачи:

$$\rho^{(2)} = \frac{2A^*(\omega_1, \omega_2, \theta_1, \theta_2, U, \beta) \sin\left[\frac{\omega_c^* - \omega_c}{2}t - N_1^* x - M_1^* y\right]}{(1 + U_c^2 - 2\cos^2 \beta)^{-1} \{ \omega_c^{*2} - [\omega_c + U_c^{-1}(\omega_0 \cdot \cos \beta - \omega_c^*)] \}} \cos\left[\frac{\omega_c^* + \omega_c}{2}t - N_2^* x - M_2^* y\right],$$

где (7)

$$N_1^* = \frac{1}{2}(k_c^* \cos \beta - k_{cx}^*), \quad M_1^* = \frac{1}{2}(k_c^* \sin \beta - k_{cy}^*),$$

$$N_2^* = \frac{1}{2}(k_c^* \cos \beta + k_{cx}^*), \quad M_2^* = \frac{1}{2}(k_c^* \sin \beta + k_{cy}^*).$$

Из решения (7) видно, что взаимодействие волн в условиях движущейся среды существенно изменяет характер вторичных волн, по сравнению со случаем неподвижной среды. Наиболее важное отличие состоит в изменении частоты вторичных волн – появляется зависимость от скорости движения среды в области пересечения и, таким образом, сама область становится „источником“ информации о скорости движения в ней среды.

Для выяснения характерных особенностей вторичного поля в условиях движущейся среды, рассмотрим более простой случай: $\theta_1 = 0$, $\theta_2 = \pi$, $\beta = 0$, т.е. взаимодействие встречных волн. Решение задачи для этого случая, получаемое из (7), в предположении небольших скоростей $U \ll c$, можно представить выражением:

$$\rho^{(2)} = \frac{A^*(\omega_1, \omega_2, U) \sin\left(\frac{\omega_2^* - \omega_2}{2}t\right)}{(\omega_2^* + \omega_2) \cdot (\omega_2^* - \omega_2)^{2^{-1}}} \cos\left(\frac{\omega_2^* + \omega_2}{2}t - k_2^* x\right), \quad (8)$$

где

$$\omega_{\Omega}^* = \omega_{\Omega} \left(1 - \frac{U}{c} \frac{\omega_c}{\omega_{\Omega}}\right) \left(1 - \frac{U}{c}\right)^{-1}, \quad k_{\Omega}^* = (c + U)^{-1} \cdot \omega_{\Omega}^*.$$

Из решения (8) следует, что амплитуда распространяющейся вдоль оси x волны частоты $(\omega_c^* + \omega_c)2^{-1}$ испытывает биения во времени, величина в период которых определяется непосредственно значением скорости движения среды U в области пересечения. При малых скоростях амплитуда монотонно растет со временем, а при больших значениях осциллирует с периодом, величина которого пропорциональна значению скорости U . Длина области когерентного взаимодействия между волнами частот ω_c^* и ω_c :

$$l_{kog}(\omega_{\Omega}^*, \omega_{\Omega}) = \frac{\pi}{\omega_{\Omega}^* - \omega_{\Omega}} = \frac{\pi}{\omega_{\Omega}} \left(\frac{c}{U} - 1 \right). \quad (9)$$

Рассмотренное явление изменения частоты вторичного излучения при взаимодействии двух первичных волн в движущейся среде может найти многочисленные применения, в том числе аналогичные рассмотренным в [1-3]. Впервые предсказание и использование данного явления дано в [4].

Список литературы

- [1] Колмаков И.А., Самарцев В.В. // ЖТФ. 1986. Т. 56. В. 2. С. 269-277.
- [2] Антонов Н.Н., Колмаков И.И., Самарцев В.В., Шкаликов В.А. // ПМТФ. 1989. В. 6. С. 48-53.
- [3] Бражников Н.И. Ультразвуковые методы. М.: Машиностроение, 1963. 153 с.
- [4] Колмаков И.А. Способ определения локальной скорости среды. А. с. № 794530 СССР // Б. И. 1978. № 1.

Поступило в Редакцию
17 марта 1993 г.