

01;03

## Некоторые общие свойства нелинейного интеграла столкновений уравнения Больцмана

© А.Я. Эндер,<sup>1</sup> И.А. Эндер,<sup>2</sup> Л.А. Бакалейников<sup>1</sup><sup>1</sup> Физико-технический институт им. А.Ф. Иоффе РАН, 194021 Санкт-Петербург, Россия<sup>2</sup> Санкт-Петербургский государственный университет, 198504 Санкт-Петербург, Россия  
e-mail: andrei.ender@mail.ioffe.ru

(Поступило в Редакцию 3 февраля 2010 г.)

Новый метод расчета матричных элементов интеграла столкновений в уравнении Больцмана позволяет по-новому посмотреть на многие проблемы кинетической теории газов. Рассматриваются нелинейные ядра интеграла столкновений и доказываются соотношения подобия, которые существенно упрощают задачу построения таких ядер.

### Введение

В работах [1] и [2] выведены рекуррентные соотношения для нелинейных матричных элементов (МЭ) интеграла столкновений уравнения Больцмана. С помощью таких рекуррентов строятся любые МЭ, если известны простейшие — линейные изотропные — МЭ. С одной стороны, это дает новый импульс моментному методу решения уравнения Больцмана, предложенному еще Барнеттом [3], и позволяет строить этим методом функцию распределения (ФР) по скоростям в области больших скоростей. С другой стороны, по заданным МЭ можно строить ядра разложения интеграла столкновений по сферическим гармоникам [4–6].

Впервые ядро интеграла столкновений было построено Гильбертом [7]. Правда, это было сделано только для модели твердых шаров и линеаризованного интеграла столкновений. В [8] построено разложение этого ядра по сферическим гармоникам, или, точнее, построены ядра для системы интегро-дифференциальных уравнений при разложении ФР по сферическим гармоникам. В дальнейшем эти результаты были переоткрыты в [9]. Такое разложение и такие ядра [8,9] были с успехом использованы Лойялкой при решении ряда граничных задач кинетической теории газов и расчета пристеночных скачков [10,11].

### 1. Постановка задачи

Рассмотрим нелинейное уравнение Больцмана

$$\frac{Df}{Dt} = n_0 \hat{I}(f, f), \quad (1)$$

где  $f$  — нормированная на единицу функция распределения по скоростям, а  $n_0$  — плотность частиц. Дифференциальный оператор левой части при отсутствии внешних сил имеет вид

$$\frac{Df}{Dt} = \left( \frac{\partial}{\partial t} + \mathbf{v} \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{r}} \right) n_0(\mathbf{r}, t) f(\mathbf{v}, \mathbf{r}, t), \quad (2)$$

а пятикратный интеграл столкновений  $\hat{I}(f, f)$  представляется в форме

$$\hat{I}(f, f) = \int [f(\mathbf{v}_1) f(\mathbf{v}_2) - f(\mathbf{v}) f(\mathbf{v}')] g \sigma(g, \theta) d\mathbf{v}' d\mathbf{k}. \quad (3)$$

Здесь  $\mathbf{v}_1 = (\mathbf{v} + \mathbf{v}' + \hat{\mathbf{k}}g)/2$ ,  $\mathbf{v}_2 = (\mathbf{v} + \mathbf{v}' - \hat{\mathbf{k}}g)/2$ ,  $\mathbf{g} = \mathbf{v} - \mathbf{v}'$  — вектор относительной скорости, а  $\hat{\mathbf{k}}$  — единичный вектор, связанный с углом рассеяния  $\theta$  так, что  $\cos \theta = (\hat{\mathbf{k}} \cdot \mathbf{g})/|\mathbf{g}|$ . Величина  $\sigma(g, \theta)$  представляет собой дифференциальное сечение рассеяния.

Отметим, что основная трудность решения уравнения Больцмана связана именно с расчетом интеграла столкновений  $\hat{I}(f, f)$ .

В моментном методе Барнетта [1,3] разложение ФР проводится по сферическим полиномам Эрмита (функциям Барнетта):

$$f(\mathbf{c}, \mathbf{r}, t) = M_T(c) \sum C_{rlm}^i(\mathbf{r}, t) H_{rlm}^i(\mathbf{c}),$$

$$\mathbf{c} = \sqrt{\frac{2m}{2kT}} (\mathbf{v} - \mathbf{u}), \quad (4)$$

$$M_T(c) = M_T(\mathbf{v}) = \left( \frac{m}{2kT\pi} \right)^{3/2} e^{-c^2},$$

$$H_j = Y_{lm}^i(\Theta, \varphi) c^l S_{l+1/2}^{(r)}(c^2), \quad i = 0, 1; \quad (5)$$

$$Y_{lm}^0(\Theta, \varphi) = P_l^m(\cos \Theta) \cos m\varphi,$$

$$Y_{lm}^1(\Theta, \varphi) = P_l^m(\cos \Theta) \sin m\varphi, \quad 0 \leq m \leq l. \quad (6)$$

Здесь индекс  $j$  состоит из четырех индексов  $(r, l, m, i)$ ;  $M_T$  — весовой максвеллиан с температурой  $T$  и средней скоростью  $\mathbf{u}$ ;  $Y_{lm}^i(\Theta, \varphi)$  — вещественные сферические гармоники,  $P_l^m(\cos \Theta)$  — присоединенные полиномы Лежандра, а  $S_{l+1/2}^{(r)}(c^2)$  — полиномы Сонина (Лагерра).

Для сходимости (4) ФР должна удовлетворять условию

$$\int f^2 \exp(c^2) dc < \infty, \quad (7)$$

которое называется критерием Греда. Ограничение, связанное с критерием Греда, возникает при разложении по полиномам Сонина, а не на стадии разложения по сферическим гармоникам, поскольку именно полиномы Сонина ортогональны с максвелловским весом.

В моментном методе уравнение (1) заменяется бесконечной системой моментных уравнений для коэффициентов  $C_j$ :

$$\frac{D_M(C_j)}{Dt} = \sum_{j_1, j_2} K_{j_1, j_2}^j C_{j_1} C_{j_2}. \quad (8)$$

Явный вид дифференциального оператора моментной системы  $D_M(C_j)/Dt$  можно найти в [12]. В (8)  $K_{j_1, j_2}^j$  — это нелинейные матричные элементы интеграла столкновений  $\hat{I}$ . Они определяются следующим образом:

$$K_{j_1, j_2}^j = \int H_j \hat{I}(M_T H_{j_1}, M_T H_{j_2}) d\mathbf{v} / g_j, \quad (9)$$

$$g_j = \int M_T(c) H_j^2 d\mathbf{v}.$$

Нормировочный множитель  $g_j$  имеет вид

$$g_j = y_{lm}^i \sigma_{r,l}, \quad y_{lm}^i = \pi_l^m d_m^i, \quad (10)$$

$$d_m^i = \pi(1 + \delta_{m0})(1 - \delta_{i1}\delta_{m0}),$$

$$\pi_l^m = \int_{-1}^1 (P_l^m(x))^2 dx = \frac{2(l+m)!}{(2l+1)(l-m)!}, \quad (11)$$

$$\sigma_{r,l} = \int_0^\infty \frac{1}{\pi^{3/2}} e^{-c^2} (S_{l+1/2}^{(r)}(c^2) c^l)^2 c^2 dc = \frac{\Gamma(r+l+3/2)}{2\pi^{3/2} r!}, \quad (12)$$

Именно матричные элементы (9) благодаря полученным в [1] рекуррентным соотношениям теперь могут вычисляться при очень больших индексах.

В одномерных пространственных проблемах ФР по скоростям осесимметрична, и она разлагается по сферическим полиномам Эрмита с двумя индексами  $r$  и  $l$ :  $H_{rl} = S_{l+1/2}^r P_l(\cos \Theta)$ , т.е. от четырех чисел в индексе  $j$  переходим к двум. При этом осесимметричные МЭ  $K_{r_1, l_1, r_2, l_2}^{r, l}$  существенно упрощаются:

$$K_{r_1, l_1, r_2, l_2}^{r, l} = K_{r_1, l_1, 0, 0, r_2, l_2, 0, 0}^{r, l, 0, 0}.$$

Очень важным для дальнейшего оказался тот факт (см. [1]), что трехмерные МЭ пропорциональны соответствующим осесимметричным МЭ

$$K_{r_1, l_1, m_1, i_1, r_2, l_2, m_2, i_2}^{r, l, m, i} = \check{Z}_{l_1 m_1 i_1, l_2 m_2 i_2}^{l m i} K_{r_1, l_1, r_2, l_2}^{r, l}, \quad (13)$$

где  $\check{Z}_{l_1 m_1 i_1, l_2 m_2 i_2}^{l m i}$  — не зависящие от сечения рассеяния универсальные числовые коэффициенты, легко выражающиеся через коэффициенты Клебша–Гордана (см. [1],

стр. 190–191). Можно показать, что

$$\check{Z}_{l_1 m_1 i_1, l_2 m_2 i_2}^{l m i} = \frac{\int Y_{l,m}^i(\Theta, \varphi) Y_{l_1, m_1}^{i_1}(\Theta, \varphi) Y_{l_2, m_2}^{i_2}(\Theta, \varphi) d\Omega}{\int_{-1}^1 P_l(x) P_{l_1}(x) P_{l_2}(x) dx} \frac{y_{l_0}^0}{y_{lm}^i}. \quad (14)$$

Существенно, что числа  $\check{Z}_{l_1 m_1 i_1, l_2 m_2 i_2}^{l m i}$  могут отличаться от нуля, только если  $|l_1 - l_2| \leq l \leq l_1 + l_2$ ,  $l + l_1 + l_2$  — четное число,  $m = |m_1 \pm m_2|$  и  $i + i_1 + i_2$  — четное число (обобщенная теорема Гекке [13]). В [1] показано, что для линейных МЭ, когда  $j_1$  или  $j_2$  равны нулю,  $\check{Z} = 1$  и соответственно либо  $(l_2, m_2, i_2) = (l, m, i)$ , либо  $(l_1, m_1, i_1) = (l, m, i)$ .

При разложении ФР можно остановиться на этапе разложения по сферическим гармоникам, не проводя разложения по полиномам Сонина. При таком разложении не возникает ограничений, связанных с критерием Греда, и ФР представляется в виде

$$f(\mathbf{v}) = \sum_{l=0}^\infty \sum_{m=0}^l \sum_{i=0}^1 f_{l,m}^i(v) Y_{l,m}^i(\Theta, \varphi). \quad (15)$$

В работе [4] показано, что интеграл столкновений можно записать в виде

$$\hat{I}(f, f) = \int G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2) f(\mathbf{v}_1) f(\mathbf{v}_2) d\mathbf{v}_1 d\mathbf{v}_2. \quad (16)$$

Интегрирования проводятся по всему пространству скоростей, а ядро  $G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2)$  имеет форму

$$G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2) = M_T(c) \times \sum_{j, j_1, j_2} H_j(\mathbf{c}) K_{j_1, j_2}^j H_{j_1}(\mathbf{c}_1) H_{j_2}(\mathbf{c}_2) / (g_{j_1} g_{j_2}). \quad (17)$$

Здесь векторы  $\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2$  связаны с векторами  $\mathbf{c}, \mathbf{c}_1, \mathbf{c}_2$ , согласно формуле (4).

Используя свойство (13) и тот факт, что коэффициенты  $\check{Z}$  не зависят от индексов  $r, r_1, r_2$ , получаем более простое представление ядра

$$G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2) = \sum_{l, m, i} \sum_{l_1, m_1, i_1} \sum_{l_2, m_2, i_2} Y_{l,m}^i(\Theta, \varphi) \check{Z}_{l_1 m_1 i_1, l_2 m_2 i_2}^{l m i} \times G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2) \frac{Y_{l_1, m_1}^{i_1}(\Theta_1, \varphi_1) Y_{l_2, m_2}^{i_2}(\Theta_2, \varphi_2)}{y_{l_1, m_1}^{i_1} y_{l_2, m_2}^{i_2}}, \quad (18)$$

где

$$G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2) = M_T(c) \sum_{r, r_1, r_2} c^l S_{l+1/2}^r(c^2) K_{r_1, l_1, r_2, l_2}^{r, l} \times \frac{c_1^{l_1} S_{l_1+1/2}^{r_1}(c_1^2) c_2^{l_2} S_{l_2+1/2}^{r_2}(c_2^2)}{\sigma_{r_1, l_1} \sigma_{r_2, l_2}}. \quad (19)$$

Отметим, что теперь для построения ядра  $G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2)$  достаточно знания „осесимметричных“ ядер  $G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2)$ , которые в свою очередь выражаются

через осесимметричные МЭ  $K_{r_1 l_1, r_2 l_2}^{rl}$ . Подчеркнем, что нелинейные ядра  $G_{l_1, l_2}^l$  зависят только от скорости.

Умножим обе части уравнения Больцмана (1) на функцию  $Y_{lm}^i(\Theta, \varphi)/y_{lm}^i$  и проинтегрируем по  $\Theta$  и  $\varphi$ . Если затем в интеграле столкновений (16) с ядром в виде (18) выполнить интегрирование по угловым переменным  $\Theta_1, \varphi_1$  и  $\Theta_2, \varphi_2$ , то можно получить следующую систему уравнений для проекций ФР на сферические гармоники

$$\begin{aligned} \frac{\tilde{D}}{\tilde{D}t} (n_0 f_{lm}^i(v)) &= n_0^2 \sum_{\substack{l_1, m_1, i_1 \\ l_2, m_2, i_2}} \check{Z}_{l_1 m_1 i_1, l_2 m_2 i_2}^{lmi} \\ &\times \int_0^\infty \int_0^\infty G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2) f_{l_1 m_1}^{i_1}(v_1) f_{l_2 m_2}^{i_2}(v_2) v_1^2 v_2^2 dv_1 dv_2. \end{aligned} \quad (20)$$

В настоящей статье не будем касаться вида дифференциального оператора  $\tilde{D}/\tilde{D}t$ . В соотношении (20) суммирования проводятся по индексам, удовлетворяющим обобщенной теореме Гекке [13].

Зная нелинейные ядра, можно определить линейные ядра первого и второго типов

$$\begin{aligned} L^{(1)}(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1) &= \int G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2) M_T(\mathbf{v}_2) d\mathbf{v}_2, \\ L^{(2)}(\mathbf{v}, \mathbf{v}_2) &= \int G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2) M_T(\mathbf{v}_1) d\mathbf{v}_1. \end{aligned} \quad (21)$$

Максвеллиан в этих формулах зависит только от модуля скорости, и при интегрировании по углам в сумме (18) остаются только те ядра  $G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2)$ , у которых  $l_2 = 0$  или  $l_1 = 0$ . Если воспользоваться теоремой Гекке, то получим

$$L_l^{(1)}(v, v_1) = \int_0^\infty G_{l, 0}^l(v, v_1, v_2) M_T(c_2) v_2^2 dv_2, \quad (22)$$

$$L_l^{(2)}(v, v_2) = \int_0^\infty G_{0, l}^l(v, v_1, v_2) M_T(c_1) v_1^2 dv_1. \quad (23)$$

Если в формуле (19) температура максвеллиана была произвольной, то в (22), (23) температура имеет вполне определенный физический смысл. При линеаризации уравнения Больцмана линейный оператор применяется к отклонению ФР от равновесной. В линейной задаче о релаксации примеси на равновесном фоне газа другого сорта температура максвеллиана равна температуре равновесного фона. Температуре максвеллиана, около которого проводится разложение ФР, для краткости будем называть „фоновой“.

Нелинейные ядра  $G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2)$  несимметричны относительно перестановок  $v_1 \rightleftharpoons v_2$  или  $l_1 \rightleftharpoons l_2$ , поэтому линейные ядра (22) и (23) не равны. Способ интегрирования в (22) и (23) однозначно определен и согласуется с определением МЭ первого  $K_{j_1, 0}^j$  и второго  $K_{0, j_2}^j$  типов [1].

Рассмотрим вклад от  $G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2)$  в интеграл столкновений

$$\left( \frac{df_l}{dt} \right)_{\text{col}} = \int C_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2) f_{l_1}(v_1) f_{l_2}(v_2) v_1^2 v_2^2 dv_1 dv_2. \quad (24)$$

Здесь четко определено правило интегрирования в нелинейных операторах с несимметричными ядрами  $G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2)$ : индексу  $l_1$  (первому нижнему индексу) соответствует скорость  $v_1$  (второй аргумент у функции  $G$ ), а индексу  $l_2$  (второму нижнему индексу) — скорость  $v_2$  (третий аргумент). Именно такой порядок дает правильный способ определения линейных ядер (22) и (23).

Следует отметить, что формулы разложения ядер по полиномам Сонина, аналогичные (19), использовались нами при построении линейных ядер для псевдомаквелловских молекул [5] и твердых шаров [6]. В этих работах исследовалась часть ядра, соответствующая приходному члену интеграла столкновений. При вычислении таких ядер для оценки остатка ряда использовалась асимптотика МЭ и полиномов Сонина при больших значениях индексов.

Следующим шагом в этом направлении является построение нелинейных ядер  $G_{l_1, l_2}^l$  по формуле (19). Для решения этой задачи прежде всего необходимо изучить некоторые общие свойства таких ядер. Этому вопросу и посвящена данная статья.

## 2. Инвариантность ядра при изменении температуры базисного максвеллиана

Каждое ядро  $G_{l_1, l_2}^l$  при фиксированных  $l, l_1, l_2$  зависит только от абсолютных значений скорости  $v, v_1, v_2$ . При заданном сечении рассеяния каждое из этих ядер является универсальной функцией указанных трех переменных. Очевидно, что такие ядра могут быть построены в любом температурном базисе и переходу от одного базиса к другому соответствует только изменение единицы измерения скорости, т. е. масштаба. Математическое доказательство этого факта, основанное на представлении ядра через полиномы Сонина (19) и на связи нелинейных МЭ в двух произвольных базисах [1], можно найти в Приложении.

Отметим, что температура базисного максвеллиана  $T$  является главным параметром при представлении ядра в виде суммы (19). Ядра, построенные по (19) в базисе с температурой  $T_0$ , обозначим  $G_{l_1, l_2; T_0}^l(c, c_1, c_2)$ .

Если для нелинейного ядра переход от базиса с температурой  $T_0$  к базису с другой температурой  $T_1$  приведет только к изменению масштаба, то об ядре линейного интеграла столкновений этого сказать нельзя. Здесь переход к новому температурному базису приводит не только к изменению масштаба, но и к изменению самого ядра, так как в новом базисе максвеллиан, на

котором происходит рассеяние рассматриваемых частиц, представляется в виде ряда по полиномам Сонина

$$M_{T_0}(c) = M_{T_1}(w) \sum_{k=0}^{\infty} \left(1 - \frac{T_0}{T_1}\right)^k S_{1/2}^k(w^2),$$

$$w = \sqrt{\frac{T_0}{T_1}} c. \quad (25)$$

Если в (23) подставить выражение нелинейного ядра (19) в базисе с температурой, совпадающей с температурой „фоновой“ максвеллиана, и учесть ортогональность полиномов Сонина, то можно уменьшить число суммирований и выразить ядра через линейные МЭ:

$$L_l^{(1)}(v, v_1) = M_{T_0}(c)$$

$$\times \sum_{r, r_1} c^l S_{l+1/2}^r(c^2) K_{r_1 l, 00}^{r l}(T_0) \frac{c_1^l S_{l+1/2}^{r_1}(c_1^2)}{\sigma_{r_1 l}},$$

$$L_l^{(2)}(v, v_2) = M_{T_0}(c)$$

$$\times \sum_{r, r_2} c^l S_{l+1/2}^r(c^2) K_{00, r_2 l}^{r l}(T_0) \frac{c_1^l S_{l+1/2}^{r_2}(c_1^2)}{\sigma_{r_2 l}}. \quad (26)$$

Однако выразить линейные ядра через линейные МЭ можно только в одном базисе. В любом другом базисе, температура которого не будет совпадать с „фоновой“, в соответствии с (25) сокращения числа суммирований не произойдет.

Если рассмотреть линейные ядра при различных температурах „фоновой“ максвеллиана, то получим множество линейных ядер, которые можно назвать линейными ядрами в разных базисах. Эти ядра получаются при интегрировании универсального нелинейного ядра с разными „фоновыми“ максвеллианами. Поскольку при таком интегрировании основной вклад дает нелинейное ядро в окрестности тепловых скоростей, то при разных температурах, вообще говоря, будут получаться различные линейные ядра.

Рассмотрим нелинейные ядра в двух базисах, средняя скорость у которых совпадает, а температуры различаются; обозначим эти температуры  $T_0$  и  $T_1$ . Сохраним обозначения для безразмерных скоростей:  $c$  в базисе  $T_0$ , и  $w$  в базисе  $T_1$ . Обозначим

$$\frac{T_1}{T_0} = \kappa^2. \quad (27)$$

Тогда фиксированным скоростям  $v_i(v, v_1, v_2)$  соответствуют такие  $c_i$  и  $w_i$ , что

$$\frac{c_i}{w_i} = \kappa. \quad (28)$$

Из универсальности ядра следует, что ядра в базисах  $T_0$  и  $T_1$  в точках, связанных соотношением (28), равны

$$G_{l_1, l_2; T_0}^l(c, c_1, c_2) = G_{l_1, l_2; T_1}^l(w, w_1, w_2). \quad (29)$$

Именно это свойство и доказано в Приложении.

В [5] и [6] строились линейные ядра с помощью сумм (26) и было установлено, что при больших значениях скорости  $c_i$  возникает проблема вычисления ядер. Это связано со сложностью асимптотики по  $r$  полиномов Сонина при больших значениях аргументов. При построении нелинейных ядер в случае больших значений  $c, c_1, c_2$  эту сложность можно обойти, если использовать свойство (28), (29). Пусть строится ядро для точки, в которой  $c^2 + c_1^2 + c_2^2 \gg 1$ . Перейдем в базис  $T_1$  и выберем  $\kappa$  так, чтобы  $w^2 + w_1^2 + w_2^2 \approx 1$ . Теперь аргументы всех полиномов Сонина в (19) невелики и проблем со сходимостью не должно возникнуть. Далее, построив ядро  $G_{l_1, l_2; T_1}^l(w, w_1, w_2)$  в базисе  $T_1$ , с помощью (29) найдем ядро  $G_{l_1, l_2; T_0}^l(c, c_1, c_2)$ ; в точках  $c_i = \kappa w_i$ . Следует подчеркнуть, что при вычислении ядра в новом базисе  $T_1$  необходимо знать МЭ в этом базисе. В некоторых случаях зависимость МЭ от температуры известна аналитически и тогда этот вопрос решается просто. Это верно, например, для степенных потенциалов (см. следующий раздел). В общем случае для построения МЭ в каждом из базисов необходимо вычислить в этом базисе  $\Omega$ -интегралы, а затем, воспользовавшись рекуррентными соотношениями для коэффициентов разложения МЭ по  $\Omega$ -интегралам [1], построить все необходимые МЭ.

Перейдем теперь к векторным переменным:  $\mathbf{c}, \mathbf{c}_1, \mathbf{c}_2$  в базисе  $T_0$  и  $\mathbf{w}, \mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2$  — в базисе  $T_1$ . Из (18) и (19) следует, что

$$G_{T_0}(\mathbf{c}, \mathbf{c}_1, \mathbf{c}_2) = G_{T_1}(\mathbf{w}, \mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2), \quad (30)$$

если векторы связаны соотношениями

$$\mathbf{c} = \kappa \mathbf{w}, \quad \mathbf{c}_1 = \kappa \mathbf{w}_1, \quad \mathbf{c}_2 = \kappa \mathbf{w}_2. \quad (31)$$

Таким образом, основное свойство нелинейных ядер, вытекающее из инвариантности интеграла столкновений при изменении температуры базиса, есть (30), (31) или более детальное соотношение (28), (29).

В следующем разделе будет показано, как использовать свойство (29), (28) в случае степенных потенциалов.

### 3. Степенные потенциалы

В случае степенной зависимости потенциала взаимодействия сталкивающихся частиц  $V$  от расстояния  $r$  ( $V \propto 1/r^\kappa$ ) сечение рассеяния представляется в виде

$$g\sigma(g, z) = g^\gamma F_\gamma(z), \quad z = \sin^2(\theta/2), \quad \gamma = (\kappa - 4)/\kappa. \quad (32)$$

Здесь  $\theta$  — угол рассеяния, а  $g$  — относительная скорость. Для степенных потенциалов зависимость сечения от угла и скорости расщепляется и зависимость от скорости оказывается степенной. Можно рассмотреть модели квазистепенного потенциала, когда угловая зависимость сечения рассеяния выбирается произвольной, но

не зависящей от  $g$ , а зависимость сечения от  $g$  полагается степенной. Частный случай таких моделей — псевдостепенные потенциалы, когда рассеяние полагается изотропным  $F_\gamma(z) = \text{const}$ . Для этих моделей матричные элементы степенным образом зависят от температуры, причем для фиксированного значения  $\kappa$  все матричные элементы зависят от температуры одинаково, а именно как  $T^\mu$ , где  $\mu = \gamma/2$  [1]. Отметим, что для модели твердых шаров  $\mu = 0.5$ , а для максвелловских молекул —  $\mu = 0$ . Итак, для степенных (и квазистепенных) потенциалов имеет место соотношение

$$K_{r_1 l_1 r_2 l_2}^{r l}(T_1) = \left(\frac{T_1}{T_0}\right)^\mu K_{r_1 l_1 r_2 l_2}^{r l}(T_0). \quad (33)$$

Покажем, что в случае степенных потенциалов значения ядер  $G_{l_1, l_2; T}^l(c, c_1, c_2)$  и  $G_{l_1, l_2; T}^l(sc, sc_1, sc_2)$ , где  $s$  — произвольная константа, связаны очень простым соотношением. Представим функцию  $G_{l_1, l_2; T_0}^l(c, c_1, c_2)$  в виде

$$G_{l_1, l_2; T_0}^l(c, c_1, c_2) = \left(\frac{m}{2kT_0\pi}\right)^{3/2} U_{T_0}(c, c_1, c_2), \quad (34)$$

где

$$U_{T_0}(c, c_1, c_2) = e^{-c^2} \sum_{r, r_1, r_2} c^l S_{l+1/2}^{r l}(c^2) K_{r_1 l_1 r_2 l_2}^{r l}(T_0) \times \frac{c_1^{l_1} S_{l_1+1/2}^{r_1 l_1}(c_1^2)}{\sigma_{r_1 l_1}} \frac{c_2^{l_2} S_{l_2+1/2}^{r_2 l_2}(c_2^2)}{\sigma_{r_2 l_2}}, \quad (35)$$

и для краткости индексы  $l, l_1, l_2$  у функции  $U$  опущены.

Для отношения ядер в точках, связанных (28), имеем в соответствии с (29)

$$1 = \frac{G_{l_1, l_2; T_0}^l(c, c_1, c_2)}{G_{l_1, l_2; T_1}^l(w, w_1, w_2)} = \left(\frac{T_1}{T_0}\right)^{3/2} \frac{U_{T_0}(c, c_1, c_2)}{U_{T_1}(w, w_1, w_2)}. \quad (36)$$

По определению функции  $U$  имеем в базе  $T_1$

$$U_{T_1}(w, w_1, w_2) = e^{-w^2} \sum_{r, r_1, r_2} w^l S_{l+1/2}^{r l}(w^2) K_{r_1 l_1 r_2 l_2}^{r l}(T_1) \times \frac{w_1^{l_1} S_{l_1+1/2}^{r_1 l_1}(w_1^2)}{\sigma_{r_1 l_1}} \frac{w_2^{l_2} S_{l_2+1/2}^{r_2 l_2}(w_2^2)}{\sigma_{r_2 l_2}}$$

или с учетом (33)

$$U_{T_1}(w, w_1, w_2) = \left(\frac{T_1}{T_0}\right)^\mu e^{-w^2} \sum_{r, r_1, r_2} w^l S_{l+1/2}^{r l}(w^2) \times K_{r_1 l_1 r_2 l_2}^{r l}(T_0) \frac{w_1^{l_1} S_{l_1+1/2}^{r_1 l_1}(w_1^2)}{\sigma_{r_1 l_1}} \frac{w_2^{l_2} S_{l_2+1/2}^{r_2 l_2}(w_2^2)}{\sigma_{r_2 l_2}}. \quad (37)$$

Подчеркнем, что поскольку МЭ, стоящие в правой части (37), вычисляются в базе  $T_0$ , то и все стоящее там выражение, за исключением  $(T_1/T_0)^\mu$ , в соответствии с (35) представляет собой функцию  $U$  опять в базе  $T_0$ ,

но уже в другой точке  $w_i$ . Значения  $w_i$  и  $c_i$  связаны, согласно (28), соотношением  $w_i = c_i/\chi$ .

Из (36) и (37) получаем

$$\frac{U_{T_0}(c, c_1, c_2)}{U_{T_0}\left(\frac{c}{\chi}, \frac{c_1}{\chi}, \frac{c_2}{\chi}\right)} = \left(\frac{T_1}{T_0}\right)^{-3/2+\mu}. \quad (38)$$

Перейдем от  $\chi$  к параметру подобия  $s = 1/\chi$  и выразим отношение температур через этот параметр в соответствии с (27). Учтем также, что при фиксированной температуре базиса отношение ядер в двух разных точках равно отношению функций  $U$  в этих точках (34). Тогда получим

$$G_{l_1, l_2; T}^l(sc, sc_1, sc_2) = s^{-3+2\mu} G_{l_1, l_2; T}^l(c, c_1, c_2). \quad (39)$$

Здесь из-за произвольности отношения  $T_1/T_0$  следует, что параметр  $s$  принимает любые значения ( $0 < s < \infty$ ), а в силу произвольности температуры базиса  $T_0$  соотношение выполнено в любом базисе.

Таким образом, нелинейное ядро при изменении всех скоростей на один и тот же коэффициент преобразуется очень просто: оно умножается на некоторый коэффициент, сохраняя исходную зависимость от отношений скоростей. Если ядро  $G_{l_1, l_2; T}^l(c, c_1, c_2)$  задано на некоторой поверхности в пространстве  $(c, c_1, c_2)$ , то оно легко находится на подобной ей поверхности, получаемой из исходной при умножении всех координат на параметр  $s$ . Равенство (39) будем называть соотношением подобия для ядра  $G_{l_1, l_2; T}^l(c, c_1, c_2)$ .

Из формулы (18) следует аналогичное соотношение для ядра от векторных переменных

$$G(s\mathbf{v}, s\mathbf{v}_1, s\mathbf{v}_2) = s^{-3+2\mu} G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2). \quad (40)$$

Возвращаясь к ядрам  $G_{l_1, l_2; T}^l(c, c_1, c_2)$ , рассмотрим ядро на поверхности сферы в пространстве  $(c, c_1, c_2)$ . Обозначим

$$Al = \sqrt{c^2 + c_1^2 + c_2^2}. \quad (41)$$

На сфере радиуса  $Al$  ядро задано на участке поверхности, определяемой условием  $c \geq 0, c_1 \geq 0, c_2 \geq 0$ . Для точки на поверхности удобно использовать относительные координаты, например  $c/Al, c_1/Al, c_2/Al$ , или угловые переменные  $\omega, \omega_1, \omega_2$ :

$$\cos \omega = \frac{c}{Al}, \quad \cos \omega_1 = \frac{c_1}{Al}, \quad \cos \omega_2 = \frac{c_2}{Al}. \quad (42)$$

Из (41) следует, что  $\cos^2 \omega + \cos^2 \omega_1 + \cos^2 \omega_2 = 1$ , и точка на поверхности задается двумя координатами, например  $\omega$  и  $\omega_1$ . Из соотношения (39) следует, что

$$G_{l_1, l_2; T}^l(c, c_1, c_2) = Al^{-3+2\mu} \Psi(\omega, \omega_1), \quad (43)$$

$$0 \leq \omega \leq \pi/2, \quad 0 \leq \omega_1 \leq \pi/2.$$

Конечно, могут быть использованы и другие координаты точки на поверхности. Здесь у функции  $\Psi$  опущены индексы  $l, l_1, l_2$  и  $\mu$ .

Итак, благодаря соотношениям подобия для степенных потенциалов зависимость  $G$  от трех переменных  $c, c_1, c_2$  расщепляется на простую зависимость от  $Al$  и зависимость  $\Psi$  от двух переменных. Искать по формуле (19) следует именно  $\Psi$ . При этом для определенных значений  $\omega$  и  $\omega_1$  можно выбирать  $Al$  так, чтобы аргументы у полиномов Сонина были не очень велики и сходимость при вычислении сумм была наилучшей. После построения  $\Psi(\omega, \omega_1)$  с использованием (43) легко находится ядро для любых, сколь угодно больших значений скорости  $c$ . Теперь, проинтегрировав нелинейное ядро  $G$  с максвеллианом, легко найдем линейное ядро при любых скоростях, т.е. легко решим проблему построения линейного ядра в области больших скоростей.

Отметим, что в случае степенных потенциалов имеется дополнительное упрощение при определении линейных ядер. Рассмотрим для конкретности линейное ядро первого рода (26). Представим входящие в (26) МЭ в виде

$$K_{r_1 l, 00}^{r_1 l} (T) = a(T) \tilde{K}_{r_1 l, 00}^{r_1 l}, \quad (44)$$

где  $\tilde{K}_{r_1 l, 00}^{r_1 l}$  безразмерные МЭ, а  $a(T)$  — размерная величина, которая, согласно (33), имеет вполне определенную зависимость от температуры  $a(T) \propto T^u$ . Средняя частота столкновений определяется через  $a(T)$  следующим образом  $\nu(T) = n_0 a(T)$ . Существенно, что в случае степенных потенциалов множество  $K_{r_1 l, 00}^{r_1 l}$  представляет собой набор числовых коэффициентов, которые не изменяются при переходе от одного базиса к другому.

При обезрамеривании уравнения Больцмана следует использовать безразмерную ФР — поделив на  $n_0(m/2kT)^{3/2}$  и безразмерное время. Переходу к безразмерному времени соответствует деление обеих частей уравнения на  $\nu(T)$ . В результате справа выделяется безразмерное ядро  $\tilde{L}$ , которое определяется следующим образом:

$$\begin{aligned} \tilde{L}_l^{(1)}(c, c_1) &= \tilde{M}(c) \sum_{r, r_1} c^l S_{l+1/2}^r(c^2) \tilde{K}_{r_1 l, 00}^{r_1 l} \frac{c_1^l S_{l+1/2}^{r_1}(c_1^2)}{\sigma_{r_1 l}}, \\ \tilde{M}(c) &= \left(\frac{1}{\pi}\right)^{3/2} e^{-c^2}. \end{aligned} \quad (45)$$

Здесь  $\tilde{M}(c)$  — безразмерный максвеллиан.

Аналогичным образом получаем для линейного ядра соответствующее „фононой“ температуре  $T_1$ :

$$\begin{aligned} \tilde{L}_l^{(1)}(w, w_1) - \tilde{M}(w) \\ \times \sum_{r, r_1} w^l S_{l+1/2}^r(w^2) \tilde{K}_{r_1 l, 00}^{r_1 l} \frac{w_1^l S_{l+1/2}^{r_1}(w_1^2)}{\sigma_{r_1 l}}. \end{aligned} \quad (46)$$

Сравнив (45) и (46), видим, что ядра с разными „фооновыми“ температурами равны, если

$$w = c, \quad w_1 = c_1. \quad (47)$$

Это позволяет для любого степенного потенциала построить безразмерное линейное ядро в любом базисе,

все остальные ядра равны ему. Именно такие безразмерные ядра рассматривались в литературе. Так, в случае модели твердых шаров получены аналитические формулы для ядра от векторных скоростей в [7], а для изотропных ядер в [8]. С использованием формулы (45) такие ядра изучались в [5] (максвелловские молекулы) и [6] (твердые шары).

Понятно, что все это справедливо и для нелинейных ядер. Таким образом, в случае степенных потенциалов как линейные, так и нелинейные ядра являются универсальными функциями безразмерных скоростей, а для нелинейных ядер выполнены еще и соотношения подобия.

В ряде случаев (изотропное сечение рассеяния, обрезанные потенциалы взаимодействия) ядра  $G_{l_1, l_2}^l(v, v_1, v_2)$  могут быть представлены в виде разности приходной части (*gain term*) и уходящей части (*loss term*) интеграла столкновений (3), т.е.

$$\begin{aligned} \hat{I}(f, f) &= \hat{I}^+(f, f) - \hat{I}^-(f, f) \\ &= \iint (G^+(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2) - G^-(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2)) f(\mathbf{v}_1) f(\mathbf{v}_2) d\mathbf{v}_1 d\mathbf{v}_2. \end{aligned} \quad (48)$$

Нетрудно показать, что для степенных потенциалов соотношения подобия (39) и (40) выполняются по отдельности для приходного и уходящего ядер.

#### 4. Общие свойства ядра оператора

$$\hat{I}^-(f, f)$$

Из соотношения (3) очевидно, что оператор  $\hat{I}^-(f, f)$  может быть записан в виде

$$\hat{I}^-(f, f) = f(\mathbf{v}) \hat{I}_0^-(f), \quad (49)$$

где линейный оператор  $\hat{I}_0^-(f)$  имеет вид

$$\hat{I}_0^-(f) = \int f(\mathbf{v}') g \Sigma(g) d\mathbf{v}, \quad g = |\mathbf{v} - \mathbf{v}'|.$$

Здесь  $\Sigma(g)$  — полное сечение рассеяния.

Сравнив (48) и (49), можно сделать вывод, что в уходящем члене должна появиться  $\delta$ -функция, но остается вопрос — от какого аргумента? Выше говорилось о несимметрии нелинейного ядра относительно перестановки второго и третьего аргументов. Особенно сильно проявляется эта несимметрия именно в уходящем члене. Легче всего ответить на поставленный вопрос, рассмотрим смесь частиц двух сортов с ФР:  $f_a$  и  $f_b$ .

Для уходящей части интеграла столкновений частиц сорта  $a$  на частицах сорта  $b$  имеем, с одной стороны,

$$\left(\frac{df_a(\mathbf{v}^a)}{dt}\right)_{a,b}^- = \int G_{a,b}^{-,a}(\mathbf{v}^a, \mathbf{v}_1^a, \mathbf{v}_2^b) f_a(\mathbf{v}_1^a) f_b(\mathbf{v}_2^b) d\mathbf{v}_1^a d\mathbf{v}_2^b. \quad (50)$$

Здесь соответствие индексов  $(a, b)$  и аргументов  $(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2)$  выбрано согласно правилу (24). С другой стороны,

$$\left(\frac{df_a(\mathbf{v}^a)}{dt}\right)_{a,b}^- = f_a(\mathbf{v}^a) \int g \Sigma_{ab}(g) f_b(\mathbf{v}_2^b) d\mathbf{v}_2^b. \quad (51)$$

Из (50) и (51) видим, что  $\delta$ -функция действует в точке, соответствующей положению второго аргумента в ядре  $G^-$ , т.е.

$$G_{a,b}^{-,a}(\mathbf{v}^a, \mathbf{v}_1^a, \mathbf{v}_2^b) = \delta(\mathbf{v}_1^a - \mathbf{v})(L_G)_{a,b}(\mathbf{v}^a, \mathbf{v}_2^b), \quad (52)$$

где  $(L_G)_{a,b}$  — ядро некоторого линейного оператора.

Рассмотрим нелинейный матричный элемент от уходящей части интеграла столкновений  $K_{j_1, j_2}^{-,j}$  и покажем, что он выражается через линейные МЭ второго типа. При определении матричных элементов в [1] было выбрано соответствие между индексами и аргументами, которое совпадает с правилом (24). При этом уходящая часть интеграла столкновений от двух полиномов Эрмита определялась следующим образом:

$$\begin{aligned} \hat{I}^- [M_T(c_1)H_{j_1}(\mathbf{c}_1), M_T(c_2)H_{j_2}(\mathbf{c}_2)] \\ = M_T(c)H_{j_1}(\mathbf{c})\hat{I}_0^- [M_T(c_2)H_{j_2}(\mathbf{c}_2)]. \end{aligned} \quad (53)$$

В результате для МЭ уходящей части интеграла столкновений имеем

$$K_{j_1, j_2}^{-,j} = \int H_j(\mathbf{c})M_T(c)H_{j_1}(\mathbf{c})\hat{I}_0^- (M_T(c_2)H_{j_2}(\mathbf{c}_2))d\mathbf{v}/g_j. \quad (54)$$

Здесь индекс  $j$  соответствует паре чисел  $r$  и  $l$ , а  $H_j$  представляют собой произведения полиномов Лежандра на полиномы Сонина.

В рассматриваемом случае под знаком интеграла в (54) стоит произведение полиномов  $H_j H_{j_1}$  от одного и того же аргумента  $\mathbf{c}$ . Такое произведение можно разложить в ряд по полиномам Эрмита с коэффициентами  $R_{j', j, j_1}$

$$M_T(c)H_j(\mathbf{c})H_{j_1}(\mathbf{c}) = M_T(c) \sum_{j'} R_{j', j, j_1} H_{j'}(\mathbf{c}),$$

$$R_{j', j, j_1} = \int M_T(c')H_j(\mathbf{c}')H_{j_1}(\mathbf{c}')H_{j'}(\mathbf{c}')d\mathbf{v}'/g_{j'}. \quad (55)$$

Подставив (55) в (54) и учитывая (53), получим

$$\begin{aligned} K_{j_1, j_2}^{-,j} &= \sum_{j'} R_{j', j, j_1} \\ &\times \int H_{j'}(\mathbf{c})M_T(c)\hat{I}_0^- (M_T(c_2)H_{j_2}(\mathbf{c}_2))d\mathbf{v}/g_j \\ &= \sum_{j'} R_{j', j, j_1} \frac{g_{j'}}{g_j} \\ &\times \int H_{j'}(\mathbf{c})\hat{I}^- (M_T(c_1)(\mathbf{c}_1), M_T(c_2)H_{j_2}(\mathbf{c}_2))d\mathbf{v}/g_{j'} \\ &= \sum_{j'} B_{j', j_1}^j K_{0, j_2}^{-,j'}, \end{aligned} \quad (56)$$

где

$$\begin{aligned} B_{j', j_1}^j &= \frac{g_{j'}}{g_j} R_{j', j, j_1} \\ &= \frac{1}{g_j} \int M_T(c')H_j(\mathbf{c}')H_{j_1}(\mathbf{c}')H_{j'}(\mathbf{c}')d\mathbf{v}'. \end{aligned} \quad (57)$$

Итак, не только показано, что нелинейный уходящий МЭ выразился через линейные уходящие МЭ второго типа, но и получен явный вид коэффициентов разложения  $B_{j', j_1}^j$ . Эти коэффициенты оказались универсальными, не зависящими от потенциала взаимодействия частиц.

Обозначим  $c^l S_{l+1/2}^r(c^2) = s_l^r(c)$  и подставим представление уходящего МЭ (56) в выражение для ядра (19), воспользовавшись теоремой Гекке для линейных МЭ ( $l' = l_2$ )

$$\begin{aligned} G_{l_1, l_2}^{-,l}(v, v_1, v_2) &= M_T(c) \\ &\times \sum_{r, r_1, r_2, r'} s_l^r(c) B_{r' l_2, r_1 l_1}^{r l} K_{0, 0, r_2 l_2}^{-, r' l_2} \frac{s_{l_1}^{r_1}(c_1)}{\sigma_{r_1 l_1}} \frac{s_{l_2}^{r_2}(c_2)}{\sigma_{r_2 l_2}}. \end{aligned} \quad (58)$$

Запишем  $B_{r' l_2, r_1 l_1}^{r l}$  в виде

$$B_{r' l_2, r_1 l_1}^{r l} = C_{l_1 l_2}^l b_{r' l_2, r_1 l_1}^{r l}, \quad (59)$$

где

$$C_{l_1 l_2}^l = \int_{-1}^1 P_l(x) P_{l_1}(x) P_{l_2}(x) dx / \pi_l^0, \quad (60)$$

$$b_{r' l_2, r_1 l_1}^{r l} = \int_0^\infty M_T(c') s_l^r(c') s_{l_2}^{r'}(c') s_{l_1}^{r_1}(c') v'^2 dv' / \sigma_{r l}, \quad (61)$$

а  $\pi_l^0$  и  $\sigma_{r l}$  — нормировочные множители (10).

Подставим (59) в (58) и, воспользовавшись (61), поменяем местами порядки суммирования и интегрирования. Тогда, дважды пользуясь свойством полноты полиномов Сонина

$$M_T(c) \sum_r s_l^r(c) \frac{s_l^r(c')}{\sigma_{r l}} = \frac{\delta(v - v')}{v^2},$$

получим

$$\begin{aligned} G_{l_1, l_2}^{-,l}(v, v_1, v_2) &= C_{l_1 l_2}^l \sum_{r', r_2} \int s_{l_2}^{r'}(c') \frac{d(v - v_1)}{v_1^2} \delta(v - v') dv' K_{0, 0, r_2 l_2}^{-, r' l_2} \frac{s_{l_2}^{r_2}(c_2)}{\sigma_{r_2 l_2}} \\ &= \frac{\delta(v - v_1)}{v_1^2} C_{l_1 l_2}^l L_G^{l_2}(v, v_2), \end{aligned} \quad (62)$$

где линейные ядра  $L_G^l(v, v_2)$  определяются следующим образом:

$$L_G^l(v, v_2) = \sum_{r, r_2} c^l S_{l+1/2}^r(c^2) K_{0, 0, r_2 l}^{-, r l} \frac{c_2^l S_{l+1/2}^{r_2}(c_2^2)}{\sigma_{r_2 l}}. \quad (63)$$

Теперь рассмотрим уходящее ядро от векторных скоростей. Подставим (62) в (18), заметив, что, согласно (14) и (60), коэффициенты  $\check{Z}_{l_1 m_1 i_1, l_2 m_2 i_2}^{lmi}$  можно представить в виде

$$\check{Z}_{l_1 m_1 i_1, l_2 m_2 i_2}^{lmi} = \frac{\int Y_{lm}^i(\Theta, \varphi) Y_{l_1 m_1}^{i_1}(\Theta, \varphi) Y_{l_2 m_2}^{i_2}(\Theta, \varphi) d\Omega / y_{lm}^i}{C_{l_1 l_2}^l}. \quad (64)$$

Проведя выкладки, аналогичные приведенным выше, и пользуясь условием полноты для сферических гармоник

$$\sum_{lmi} \frac{Y_{lm}^i(\Theta, \varphi) Y_{lm}^i(\Theta', \varphi')}{y_{lm}^i} = \frac{\delta(\Theta - \Theta')}{\sin \Theta} \delta(\varphi - \varphi'), \quad (65)$$

получим

$$G^-(\mathbf{v}, \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2) = \delta(\mathbf{v} - \mathbf{v}_1) L_G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_2), \quad (66)$$

$$L_G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_2) = \sum_{l,m,i} Y_{lm}^i(\Theta, \varphi) L_G^l(v, v_2) \frac{Y_{lm}^i(\Theta_2, \varphi_2)}{y_{l,m}^i}. \quad (67)$$

Покажем, что в случае степенных потенциалов ядра  $L_G^l(v, v_2)$  и  $L_G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_2)$  тоже обладают подобием. Учитывая, что равенства (39) и (40) справедливы не только для ядра  $G$ , а и для уходящего ядра  $G^-$ , и принимая во внимание, что  $\delta(sx) = s^{-1} \delta(x)$ , получим

$$\begin{aligned} G_{l_1, l_2}^{-l}(sv, sv_1 sv_2) &= \frac{s^{-3} \delta(v - v_1)}{v_1^2} C_{l_1 l_2}^l L_G^l(sv, sv_2) \\ &= s^{-3+2\mu} \frac{\delta(v - v_1)}{v_1^2} C_{l_1 l_2}^l L_G^l(v, v_2) \end{aligned}$$

или

$$L_G^l(sv, sv_2) = s^{2\mu} L_G^l(v, v_2). \quad (68)$$

Соответственно из (67) получим

$$L_G(s\mathbf{v}, s\mathbf{v}_2) = s^{2\mu} L_G(\mathbf{v}, \mathbf{v}_2). \quad (69)$$

Понятно, что эти же свойства подобия сохраняются и при переходе к безразмерным скоростям  $c$  и безразмерным ядрам  $\tilde{L}$  (см. предыдущий раздел (45) и (46)). Ниже будем рассматривать все функции и операторы безразмерными, сохранив прежние обозначения.

Для сравнения с известными результатами проведем линеаризацию интеграла столкновений, полагая  $f(\mathbf{c}) = M(c)[1 + \varphi(\mathbf{c})]$ , где  $\varphi(\mathbf{c})$  — малая добавка. При этом, используя (66), для уходящей части интеграла столкновений получим

$$\hat{I} = \int A^-(\mathbf{c}, \mathbf{c}_1) \varphi(\mathbf{c}_1) d\mathbf{c}_1 + k_H(c) \varphi(\mathbf{c}), \quad (70)$$

$$A^{-l}(\mathbf{c}, \mathbf{c}_1) = M(c)M(c_1)L_G^l(\mathbf{c}, \mathbf{c}_1),$$

$$k_H(c) = \int A^-(\mathbf{c}, \mathbf{c}_1) d\mathbf{c}_1. \quad (71)$$

Используя (63) и (67) и учитывая изотропность максвеллиана, получим, что  $k_H(c)$  в (71) можно записать в виде произведения  $k(c)M(c)$ , где

$$k(c) = \int L_G^0(c, c_1) M(c_1) c_1^2 dc_1 = \sum_r S_{1/2}^r(c^2) K_{0,0,0}^{-r,0}. \quad (72)$$

Отсюда следует, что  $k(c)$  зависит только от скалярной величины — модуля скорости  $c$  и определяется простейшими линейными изотропными МЭ.

Как уже отмечалось, аналитическое выражение для ядра линеаризованного интеграла столкновений для потенциала твердых шаров получено еще в [7], а его разложение по полиномам Лежандра в [8]. Если отделить в этом результате уходящий интегральный оператор, то для коэффициента в разложении интеграла столкновений по полиномам Лежандра получим

$$I^{-l} = k_H(c) \varphi^l(c) + \int A^{-l}(c, c_2) \varphi^l(c_2) c_2^2 dc_2, \quad (73)$$

где  $\varphi^l(c)$  — коэффициент в разложении ФР  $\varphi(c)$  по полиномам Лежандра, и

$$A^{-l}(c, c_1) = M(c)M(c_1)L_G^l(c, c_1).$$

При этом

$$\begin{aligned} L_G^l(c, c_1) &= -\frac{4\pi}{2l+1} \left[ \frac{mi^{2l-1}}{(2l-1)(cc_1)^{l-1}} - \frac{mi^{2l+3}}{(2l+3)(cc_1)^{l+1}} \right], \\ mi &= \min(c, c_1). \end{aligned} \quad (74)$$

Здесь учтено, что ядра Гильберта–Гекке определены с противоположным знаком. Нетрудно проверить, что в (74)

$$L_G^l(sc, sc_1) = sL_G^l(c, c_1)$$

при любом  $l$ , что как раз и является соотношением подобия (68) для модели твердых шаров ( $\mu = 0.5$ ). Отметим, что подобия не существует для уходящей части ядер Гильберта–Гекке  $A^{-l}$ , но оно имеет место для входящих в них ядер  $L_G^l$ .

Таким образом, соотношения подобия, которые выведены из общих соображений, проверены на частном случае модели твердых шаров. Получено аналитическое выражение для ядер  $L_G^l$ , а следовательно и в соответствии с (62) получено аналитическое представление уходящего ядра для нелинейной задачи.

## Заключение

С использованием представления ядер интеграла столкновений через МЭ установлен ряд их общих свойств. В частности, для степенных (и квазистепенных) потенциалов выполнены соотношения подобия, что существенно упрощает вычисление как самих нелинейных ядер, так и линейных ядер, которые получаются из них

путем интегрирования с максвелловским распределением.

Для ушной части интеграла столкновений показано, что нелинейные ядра выражаются через линейные ядра  $L_G^l$ . В случае произвольных законов взаимодействия эти ядра выражаются через матричные элементы второго типа (63). Необходимо исследовать, как с помощью этих формул, учитывая соотношения подобия, можно построить ядра  $L_G^l$ . Решение этой задачи выходит за рамки данной статьи.

## Приложение

В определении (19) ядер  $G_{l_1, l_2}^l$  как функций  $v, v_1, v_2$  использованы МЭ и безразмерные скорости, зависящие от выбранного температурного базиса. Для доказательства корректности определения необходимо показать, что так определенные ядра действительно не зависят от температуры базисного максвеллиана. С этой целью для произвольного целого  $l$  определим набор функций  $\mathbf{H}^l = \{\tilde{M}(c)c^l S_{l+1/2}^l(c^2)\}$ . Функции из  $\mathbf{H}^l$  образуют базис для множества  $\mathbb{F}$  зависящих только от модуля скорости ФР  $f(v)$ , рассматриваемых в температурном базисе  $T$ , т.е. для множества функций  $\varphi(c) = \alpha^{-3/2} f(c/\sqrt{\alpha})$ , где  $\alpha = m/2kT$ . Чтобы подчеркнуть зависимость функций из  $\mathbf{H}^l$  от  $T$ , обозначим элементы базиса через  $|l, r, T\rangle$ .

Рассмотрим сопряженное к  $\mathbb{F}$  пространство — пространство функционалов  $\mathbb{F}^*$ , действующих на функции из  $\mathbb{F}$  по правилу  $\psi_\rho(f) = \int \rho(v)f(v)v^2 dv$ . В фиксированном температурном базисе этот функционал приобретает вид

$$\psi_g(\varphi) = \int g(c)\varphi(c)c^2 dc,$$

где  $g(c) = \rho(c/\sqrt{\alpha})$ . Сопряженный к  $\mathbf{H}^l$  базис  $\mathbf{H}_l^*$  состоит из функционалов  $\psi_l^k$ , таких что  $\psi_l^k(|l, r, T\rangle) = \delta_r^k$ . Легко видеть, что вследствие свойств ортогональности полиномов Сонина такими функционалами будут

$$\psi_l^k(\varphi) = \int c^l S_{l+1/2}^k(c^2) / \sigma_{k,l} \varphi(c) c^2 dc.$$

Обозначим элементы сопряженного базиса через  $\langle l, k, T|$ , а действие функционалов из  $\mathbb{F}^*$  на функции из  $\mathbb{F}$  — через  $\langle \psi|f\rangle$ .

Определим теперь в базисе  $T$  интегральный оператор  $\hat{I}_{l_1, l_2; T}^l$ , соответствующий правой части равенства (19) (определения ядра  $C_{l_1, l_2}^l$ ). Во введенных обозначениях имеем

$$\hat{I}_{l_1, l_2; T}^l = \sum_{r, r_1, r_2} |l, r, T\rangle K_{r_1, l_1, r_2, l_2}^l(T) \langle l_1, r_1, T| \langle l_2, r_2, T|.$$

В [1] получены формулы, по которым преобразуются базисные функции  $|l, r, T_0\rangle$  и МЭ при переходе от одного температурного базиса  $T_0$  к другому  $T_1$ . В наших обозначениях они могут быть легко получены при

использовании представления для единичного оператора

$$\hat{J}^l = \sum_r |l, r, T\rangle \langle l, r, T|$$

в базисе  $T$  в пространстве  $\mathbb{F}$ . Действительно,

$$\begin{aligned} |l, r, T_1\rangle &= \sum_k |l, k, T_0\rangle \langle l, k, T_0|l, r, T_1\rangle \\ &= \sum_k D_{kr}^l(T_0, T_1) |l, k, T_0\rangle, \end{aligned}$$

где  $D_{kr}^l(T_0, T_1) = \langle l, k, T_0|l, r, T_1\rangle$ . Заметим, что оператор  $\hat{J}^l$  является единичным и в пространстве  $\mathbb{F}^*$ , поэтому

$$\begin{aligned} \langle l, r, T_1| &= \sum_k \langle l, r, T_1|l, k, T_0\rangle \langle l, k, T_0| \\ &= \sum_k D_{rk}^l(T_1, T_0) \langle l, k, T_0|. \end{aligned}$$

Согласно [1], МЭ преобразуются по формулам

$$\begin{aligned} &K_{r_1 l_1 r_2 l_2}^{r l}(T_1) \\ &= \sum_{kk_1 k_2} D_{rk}^l(T_1, T_0) K_{k_1 l_1 k_2 l_2}^{kl}(T_0) D_{k_1 r_1}^{l_1}(T_0, T_1) D_{k_2 r_2}^{l_2}(T_0, T_1) \\ &= \sum_{kk_1 k_2} \langle l, r, T_1|l, k, T_0\rangle \\ &\quad \times K_{k_1 l_1 k_2 l_2}^{kl}(T_0) \langle l_1 k_1, T_0|l_1, r_1, T_1\rangle \langle l_2, k_2, T_0|l_2, r_2, T_1\rangle. \end{aligned} \quad (75)$$

Запишем теперь интегральный оператор  $\hat{I}_{l_1, l_2; T_1}^l$  в базисе  $T_1$  и заменим МЭ по формулам (75)

$$\begin{aligned} \hat{I}_{l_1, l_2; T_1}^l &= \sum_{r, r_1, r_2} |l, r, T_1\rangle K_{r_1 l_1 r_2 l_2}^{r l}(T_1) \langle l_1 r_1, T_1| \langle l_2 r_2, T_1| \\ &= \sum_{r, r_1, r_2} \sum_{kk_1 k_2} |l, r, T_1\rangle \langle l, r, T_1|l, k, T_0\rangle K_{k_1 l_1 k_2 l_2}^{kl}(T_0), \end{aligned}$$

$$\langle l_1 k_1, T_0|l_1, r_1, T_1\rangle \langle l_2, k_2, T_0|l_2, r_2, T_1\rangle \langle l_1, r_1, T_1| \langle l_2, r_2, T_1|.$$

Если учесть, что суммирование по  $r, r_1$  и  $r_2$  приводят к выделению трех единичных операторов, то найдем

$$\begin{aligned} \hat{I}_{l_1, l_2; T_1}^l &= \sum_{k, k_1, k_2} |l, k, T_0\rangle K_{k_1 l_1 k_2 l_2}^{kl}(T_0) \langle l_1, k_1, T_0| \langle l_2, k_2, T_0| \\ &= \hat{I}_{l_1, l_2; T_0}^l. \end{aligned} \quad (76)$$

Равенство (76) показывает, что интегральные операторы с ядрами, соответствующими формуле (19) в разных температурных базисах, совпадают. Это значит, что и ядра этих интегральных операторов совпадают, и следовательно, (19) определяет независящее от базиса ядро  $G_{l_1 l_2}^l(v, v_1, v_2)$ .

Работа поддержана грантом РФФИ № 09-08-01017-а и научной программой СПбНЦ РАН.

## Список литературы

- [1] Эндер А.Я., Эндер И.А. Интеграл столкновений уравнения Больцмана и моментный метод. СПб, 2003. 224 с.
- [2] Ender A.Ya., Ender I.A. // Phys. Fluids. 1999. Vol. 11 (9). P. 2720–2730.
- [3] Burnett D. // Proc. London Math. Soc. 1935. Vol. 40. P. 382–435.
- [4] Эндер А.Я., Эндер И.А. // Сиб. журн. инд. мат. 2003. Т. 6. Вып. 2 (14). С. 156–164.
- [5] Бакалейников Л.А., Эндер А.Я., Эндер И.А. // ЖТФ. 2006. Т. 76. Вып. 9. С. 6–15.
- [6] Бакалейников Л.А., Флегонтова Е.Ю., Эндер А.Я., Эндер И.А. // ЖТФ. 2009. Т. 79. Вып. 9. С. 24–62.
- [7] Hilbert D. // Math. Ann. 1912. Bd 72. S. 562–577.
- [8] Hecke E. // Math. Zs. 1922. Bd 12. S. 274–286.
- [9] Pekeris C.L., Alterman Z., Finkelstein L., Frankoowski K. // Phys. Fluids. 1962. Vol. 5. N 12. P. 1608–1616.
- [10] Tompson R.V., Loyalka S.K. // Phys. Fluids. 1987. Vol. 30. P. 2073–2075.
- [11] Loyalka S.K. // Phys. Fluids. 1989. Vol. 1. N 2. P. 403–408.
- [12] Эндер А.Я., Эндер И.А. // Аэродинамика / Под ред. Р.Н. Мирошина. СПб: НИИХ СПбГУ, 2003. С. 179–203.
- [13] Эндер А.Я., Эндер И.А. // ЖТФ. 2003. Т. 73. Вып. 2. С. 6–12.