### 03

# Комбинированное энергосиловое воздействие на источник в режиме постоянного числа Маха с заданной внешней силой

### © А.Н. Кучеров

Центральный аэрогидродинамический институт им. проф. Н.Е. Жуковского, 140180 Жуковский, Московская область, Россия e-mail: ank@aerocentr.msk.su, ank19512006@rambler.ru

#### (Поступило в Редакцию 21 апреля 2016 г.)

Изучено комбинированное воздействие на источник, истекающий в затопленное пространство или в вакуум в режиме постоянного числа Маха. Воздействие внешней силой задано с постоянной функцией распределения (сила задана на единицу объема) и с функцией распределения, пропорциональной плотности газа (сила задана на единицу массы). Исследования выполнены для цилиндрического и сферического источников. Проанализированы сходство и различия, преимущества и недостатки вышеперечисленных случаев и вариантов. Показано значительное увеличение энтальпии в дозвуковом потоке (при числе Маха меньше единицы), в цилиндрическом источнике в несколько раз и в сферическом источнике более чем в десять раз. Прирост полной энтальпии увеличивается с ростом протяженности зоны воздействия, с увеличением координаты замыкающего сечения.

DOI: 10.21883/JTF.2017.02.44123.1863

#### Введение

Возможные режимы течений в источнике, стоке, вихреисточнике, вихрестоке: дозвуковые в затопленное пространство и из затопленного пространства и два сверхзвуковых, в вакуум и из разреженного пространства (из вакуума) [1–3]. В невозмущенном вихреисточнике (стоке) есть минимальный радиус, на котором радиальное число Маха равно единице. От этого сечения начинаются (или в нем заканчиваются) дозвуковая и сверхзвуковая ветви решения, описывающие четыре режима вихреисточника (стока).

Энергоподвод или внешняя сила могут изменить число Маха так, что на расстояниях больше минимального радиуса радиальное число Маха обращается в единицу. Стационарный расход не может выполниться, наступает кризис аналогично тому, как это происходит в строго одномерном потоке с параллельными линиями тока [4,5]. Исследование течений вихреисточника с энергообменом и (или) воздействием внешней силой [6,7] показывает, что достижение радиальным числом Маха значения единица возможно как за счет энергоподвода (нагрева), так и за счет теплоотвода (охлаждения) [8], за счет ускоряющего действия внешней силы [9], или тормозящего (сила направлена против потока).

Проблема управления течением вихреисточника, источника (стока) включает режимы с постоянным числом Maxa [10]. Анализ показывает, что раздельное применение энергетического и силового механизмов [6,7] воздействия на источник (сток) газа с расходом m, с интенсивностью энергоподвода g(r) или интенсивностью внешней силы F(r) допускает четыре ситуации поддерживания числа Maxa постоянным:

1) m > 0, источник, g(r) > 0, энергоподвод (нагрев), внешняя сила равна нулю F(r) = 0;

2) m > 0, источник, g(r) = 0, энергоподвода нет, сила F(r) < 0, торможение газа;

3) m < 0, сток, g(r) = 0, без энергообмена, сила F(r) < 0, ускорение потока;

4) m < 0, сток, g(r) < 0, охлаждение (энергоотвод), сила отсутствует F(r) = 0.

В ситуациях 1 и 4 температура T, модуль скорости u (направление скорости указывает знак расхода m), полная энтальпия H возрастают с ростом координаты r, плотность  $\rho$  и давление p — убывают. В ситуациях 2 и 3 все перечисленные газодинамические величины возрастают с уменьшением координаты.

Комбинированное использование энергоподвода и силового воздействия может расширить возможности управления параметрами источника и вместе с тем усложнить анализ течения, реализацию в эксперименте и приложениях. Комбинированное применение энергоподвода и внешнего силового воздействия в настоящей работе рассматривается для источника (m > 0), с постоянным распределением внешней силы F(r) = const(заданным на единицу объема) или пропорциональным плотности газа  $F(r) = \text{const} \times \rho(r)$  (заданным на единицу массы). Распределение энергоподвода g(r) подбирается из условия постоянства числа Маха. Рассмотрим цилиндрический и сферический источники. Особое внимание уделим изменениям полной энтальпии вследствие воздействия силой и энергоподводом, рассмотрим также ориентировочную границу (по параметрам подобия) уменьшения энтальпии до нуля. Исследуем зависимости основных характеристик от параметров подобия.

### 183

## 1. Постановка задачи

В общем случае управление источником описывается системой безразмерных уравнений сохранения массы, импульса, энергии (1)–(3) и уравнением состояния газа (5) [8–10]:

$$\frac{1}{u}\frac{du}{dr} + \frac{1}{\rho}\frac{d\rho}{dr} + \frac{n}{r} + 0,$$
  
$$r^{n}\rho u = m \equiv \frac{m_{0}}{2^{n}\pi\rho_{0}u_{0}r_{0}^{n}},$$
(1)

$$F(r) = \begin{cases} \rho F_Q f_Q(r) \\ F_E f_E(r) \end{cases}, F_E = \frac{\varphi_{0E} r_0}{2^n \pi \rho_0 h_0}, F_Q = \frac{\varphi_{0Q} r_0}{2^n \pi h_0}, \quad (2) \\ \frac{dT}{dr} - \frac{\gamma - 1}{\gamma \rho} \frac{dp}{dr} = \frac{g(r)}{\rho u}, \end{cases}$$

 $u du + \gamma - 1 dp = F(r)$ 

$$g(r) = \begin{cases} Eg_E(r) \\ \rho(r)Qg_Q(r) \end{cases}, E = \frac{g_{0E}r_0}{2^n \pi \rho_0 u_0 h_0}, Q = \frac{g_{0Q}r_0}{2^n \pi u_0 h_0}, \\ \int_{r_1}^{r_2} f_Q(r)dr = 1, \quad \int_{r_1}^{r_2} g_E(r)r^n dr = 1, \end{cases}$$
(3)

$$\overset{\widetilde{r}_1}{p = \rho T.}$$
(5)

В уравнениях (1)–(5) показатель степени равен n = 1или 2 для цилиндрического или сферического источника, *m*<sub>0</sub> — размерный физический расход, *m* — соответствующий безразмерный расход,  $r_1, r_2$  — начало и конец зоны воздействия. Характерные величины следующие: минимальный радиус r<sub>0</sub>, на котором в невозмущенном источнике радиальное число Маха равно единице,  $M_r(r_0) = 1$ , давление  $p_0$ , температура  $T_0$ , энтальпия  $h_0 = C_p T_0, (C_p$  — теплоемкость при постоянном давлении), плотность  $\rho_0$  — в затопленном пространстве, скорость  $u_0 = \sqrt{(2h_0)}$ . Параметры подобия: показатель адиабаты  $\gamma$ , силовые параметры  $F_E$ ,  $F_O$ , которые описываются физическими удельными величинами силы  $\varphi_{0E}, \varphi_{0O},$ заданными в единицу объема, N/m<sup>3</sup> или на единицу массы, N/kg (приняли  $\varphi_{0E} = \rho_0 \varphi_{0Q}$ ). Энергоподвод и энергетические параметры подобия Е, Q задаются удельными величинами энерговыделения  $g_{0E}, g_{0Q}$  в единицу объема, W/m<sup>3</sup> или на единицу массы, W/kg (приняли  $g_{0E} = \rho_0 g_{0Q}$ ). В настоящей работе энегоподвод g(r)подбирается таким образом, чтобы число Маха M<sub>r</sub> внутри зоны сохраняло свое значение, равное значению на входе  $M_r = M_{r1} = \text{const.}$ 

Нормировочные интегралы (4) безразмерных функций распределения  $f_Q(r)$ ,  $f_E(r)$ ,  $g_E(r)$ ,  $g_Q(r)$  берутся при необходимости по модулю. В общем случае нормировку функций  $g_Q(r)$ ,  $f_E(r)$  можно делать без функции плотности  $\rho(r)$  под знаком интеграла, как функций  $g_E(r)$ ,  $f_Q(r)$ . Результат — изменение энтальпии — можно

пересчитывать с учетом найденной плотности  $\rho(r)$  так, чтобы силовые и энергетические параметры количественно совпадали с изменением полной энтальпии  $\Delta H = H_2 - H_1$  или потока полной энтальпии  $m\Delta H$ . Уравнение для полной энтальпии  $H = T + u^2$  следует из уравнений (2), (3):

$$\frac{dH}{dr} = \frac{g(r)}{\rho u} + \frac{F(r)}{\rho}.$$
(6)

Исследуем ситуации, в которых направление течения совпадает с направлением координаты r. Энергоподвод g(r) и внешняя сила F(r) могут быть и положительными и отрицательными. Силу F(r) будем задавать, энергоподвод "сформируем", используя безразмерное уравнение для числа Маха, так, чтобы получить постоянное значение  $M_r$ , равное  $M_{r1}$  на входе в зону воздействия (здесь и далее нижний индекс "1" означает "на входе", "2" — "на выходе"):

$$\frac{1 - M_{r1}^2}{M_{r1}} \frac{dM_r}{dr} = -n \frac{1 + M_{r1}^2(\gamma - 1)/2}{r} + \frac{(\gamma M_{r1}^2 + 1)g(r)}{2pu} - \frac{\gamma + 1}{\gamma - 1} \frac{F(r)}{2p} = 0.$$
(7)

Для искомой функции распределения силы g(r) отсюда следует

$$\frac{g(r)}{\rho u} = \frac{nT(r)}{D_1 r T_1} + \frac{F(r)}{s D_1 \rho(r)},$$
  
$$s = 2\frac{\gamma - 1}{\gamma + 1}, \quad \frac{1}{T_1} = 1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_{r_1}^2, \quad D_1 = \frac{\gamma M_{r_1}^2 + 1}{2}.$$
(8)

Условие постоянного числа Маха дает и связь температуры T(r) со скоростью u(r)

$$\frac{2u^2(r)}{(\gamma-1)T(r)} = M_{r1}^2, \quad T(r) = \frac{2u^2(r)}{(\gamma-1)M_{r1}^2}.$$
 (9)

С учетом (9) и начального условия  $H_1 = 1 = T_1 + u_1^2 = T_1[1 + (\gamma - 1)M_{r1}^2/2] = u_1^2[1 + 2/(\gamma - -1)M_{r1}^2]$  интеграл безразмерного уравнения (6) сохранения полной энтальпии  $H = T + u^2$  есть

$$H = T + u^{2} = T(r) \left[ 1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_{r1}^{2} \right] = \frac{T(r)}{T_{1}}$$
$$= \frac{u^{2}(r)}{u_{1}^{2}} = 1 + \int_{r_{1}}^{r} \left[ \frac{g(r)}{\rho u} + \frac{F(r)}{\rho} \right] dr.$$
(10)

В левой части уравнения (10) — полезные связи функций H, T, u(r). Далее из (6) получим решения, описывающие управление источником в режиме постоянного числа Маха.

2. Комбинированное воздействие при заданных функциях распределения внешней силы  $f_Q(r) = \text{const}, f_E(r) = \text{const}.$  Уравнения и решения

Примем функцию распределения внешней силы F(r) в виде

$$F(r) = \begin{cases} F_E C_{FE} \\ \rho(r) F_Q C_{FQ} \end{cases}, C_{FE} = \frac{1}{r_2 - r_1} = C_{FQ}, \\ f_E(r) = C_{FE}, \quad f_Q(r) = C_{FQ}. \end{cases}$$
(11)

Тогда при поддерживании числа Маха  $M_{r1}$  постоянным, согласно (7), (8), функция энергоподвода имеет следующий вид:

$$\frac{g(r)}{\rho u} = \frac{nT}{D_1 T_1 r} + \frac{1}{s D_1} \begin{cases} F_E C_{FE} / \rho(r) \\ F_Q C_{FQ}. \end{cases}$$
(12)

#### 2.1. Сила задана на единицу массы, *F*<sub>0</sub>-вариант

Подстановка выражений (11), (12) в уравнение (6) дает уравнение и решение

$$\frac{dH}{dx} = \alpha_{2n} \frac{H(x)}{x} + \alpha_{01}, \quad x = \frac{r}{r_1},$$
  

$$\alpha_{01} = F_Q C_{FQ} r_1 s_2, \quad \alpha_{2n} = \frac{n}{D_1}, \quad s_2 = 1 + \frac{1}{sD_1}, \quad (13)$$
  

$$H = (1 - \alpha_{1n}) \left(\frac{r}{r_1}\right)^{n/D_1} + \alpha_{1n} \frac{r}{r_1},$$
  

$$\alpha_{1n} = \frac{\alpha_{01}}{1 - n/D_1}. \quad (14)$$

#### 2.2. Сила задана в единицу объема, F<sub>E</sub>-вариант

Уравнение (6) после подстановки F(r), g(r) из (11), (12) имеет вид (15), решение (16):

$$\frac{dZ}{dx} = \beta_{2n} \frac{Z(x)}{x} + \beta_{0n} x^n,$$
  
$$\beta_{0n} = \frac{F_E C_{FE} u_1 r_1^{n+1} s_2}{2m}, \quad \beta_{2n} = \frac{n}{2D_1}, \quad (15)$$

$$Z = \frac{u(r)}{u_1} = (1 - \beta_{1n}) \left(\frac{r}{r_1}\right)^{n/2D_1} + \beta_{1n} \left(\frac{r}{r_1}\right)^{n+1},$$
$$\beta_{1n} = \frac{\beta_{0n}}{n+1 - n/2D_1}.$$
(16)

Все искомые газодинамические функции связаны между собой благодаря условию постоянного числа Маха  $M_r = M_{r1} = \text{const}$  и исходным уравнениям сохранения и состояния газа (1)-(5) (см. также левую часть (10))

$$H(r) = \frac{T}{T_1} = \left(\frac{u(r)}{u_1}\right)^2, \quad \frac{\rho(r)}{\rho_1} = \left(\frac{r}{r_1}\right)^{-n} \left(\frac{T}{T_1}\right)^{-1/2},$$
$$\frac{p(r)}{p_1} = \left(\frac{r}{r_1}\right)^{-n} \left(\frac{T}{T_1}\right)^{1/2}.$$
(17)

При анализе решений внимание обратим, прежде всего, на различия вариантов n = 1 и 2, цилиндрический и сферический источники,  $F_E$  и  $F_Q$ -вариантов (сила задана в единицу объема и на единицу массы).

#### 3. Результаты

#### 3.1. Распределения газодинамических величин внутри зоны энергосилового воздействия

На рис. 1, а приведены распределения полной энтальпии H(r) в зоне воздействия при  $M_{r1} = 1.5$ , в цилиндрическом источнике (n = 1) для трех вариантов со значениями силового параметра  $F_Q = 0$  (1), 0.52 (2), -0.52 (3). В последнем случае в замыкающем сечении полная энтальпия  $H_2 = H(r_2 = 3)$  близка к нулю.

Кривая I ( $F_Q = 0$ ) соответствует чисто энергетическому варианту поддерживания числа Маха постоянным  $M_{r1} = \text{const}$  внутри зоны  $[r_1, r_2]$  за счет подбора функции энергоподвода g(r) согласно (7), (8):

$$g(r) = \frac{nmT(r)}{D_1T_1r^{n+1}} = \frac{mn}{D_1r_1^{n+1}} \left(\frac{r}{r_1}\right)^{n/D_1 - n - 1},$$
 (18)

$$\frac{T(r)}{T_1} = \left(\frac{r}{r_1}\right)^{n/D_1} = H = \frac{u^2}{u_1^2}, \quad \frac{\rho(r)}{\rho_1} = \left(\frac{r}{r_1}\right)^{-n-n/2D_1},$$
$$\frac{p(r)}{p_1} = \left(\frac{r}{r_1}\right)^{n/2D_1-n}.$$
(19)

Назовем его базовым. На рис. 1, *b* построены распределения внешней силы F(r), кривые 1-3 и функции энергоподвода g(r), кривые 4-6 при значениях силового параметра  $F_Q = 0$  (1), 0.52 (2), -0.52 (3). Вариант с отрицательным силовым параметром  $F_Q = -0.52$  (торможение) отличается тем, что в этом случае и энергоподвод (кривая 6) является отрицательным (т.е. происходит энергоотвод, охлаждение). Этот факт является следствием выбора функции энергообмена g(r) из условия  $M_{r1} = \text{const.}$ 

При равном по модулю силовом параметре  $F_Q = 0.52$  полная энтальпия в конце зоны комбинированного энергосилового воздействия увеличилась более чем в 3 раза. Энергоподвод g(r), кривая 5, по всей зоне положительный, как и в базовом варианте, кривая 4.

Аналогичный анализ выполнен для варианта сферического источника (n = 2) при  $F_Q = 0$ , 0.69, -0.69; последний вариант соответствует энтальпии  $H_2 = H(r_2 = 3)$ , близкой к нулю (рис. 2, *c*, кривая 2). Значение полной



Рис. 1. a — полная энтальпия H(r) в цилиндрическом источнике (n = 1) с числом Маха  $M_{r1} = 1.5$  при комбинированном воздействии:  $I - F_Q = 0, 2 - 0.52, 3 - 0.52; r_2 = 3; b$  — внешняя сила  $F(r) = \rho(r)F_QC_Q$ , кривые 1-3 ( $F_Q = 0, 0.52, -0.52$ ); энергоподвод g(r), кривые 4-6 ( $F_Q = 0, 0.52, -0.52$ ); c — сферический источник (n = 2), полная энтальпия H(r):  $I - F_E = 0, 2 - 0.1, 3 - 0.1; r_2 = 3, M_{r1} = 1.5; d - F(r) = F_EC_E$ , кривые 1-3 ( $F_E = 0, 0.1, -0.1$ ); g(r), кривые 4-6 ( $F_E = 0, 0.1, -0.1$ ).

энтальпии в варианте  $F_Q = 0.69$  в конце зоны воздействия превысило первоначальное значение более чем в 5 раз. Функция энергоподвода g(r) положительная, кривая 5, как и в базовом варианте, кривая 4. В варианте  $F_Q = -0.69$  функция энергоподвода g(r) на завершающем участке, протяженностью около двух третей от полной длины зоны, отрицательная (охлаждение). Функция распределения внешней силы F(r) при отрицательных значениях силового параметра  $F_Q$ , как в цилиндрическом источнике (n = 1), так и в сферическом (n = 2) имеет максимум во второй половине зоны и минимумы в начале и в конце (рис. 1, b).

На рис. 1, *с*, *d* рассматриваются ситуации с заданными значениями силового параметра  $F_E = 0$  (кривая *I*), 0.1 (2), -0.1 (3) для сферического источника и обсуждаются варианты при  $F_E = 0$ , 0.2, -0.2 для цилиндрического источника. В последнем случае при  $F_E = -0.2$  полная энтальпия в конце зоны  $H_2 = H(r_2 = 3)$  близка к нулю; в сферическом источнике, как видим на рис. 1, *с*, при  $F_E = -0.1$  полная энтальпия  $H_2$  также близка к нулю.

Увеличение энтальпии  $H_2$  в конце зоны при  $F_E = 0.1$  почти девятикратное в сферическом источнике (рис. 1, *c*, кривая 2) и шестикратное в цилиндрическом источнике.

Сопоставление распределений внешней силы F(r)для отрицательных значений силового параметра  $(F_E = -0.1; F(r), g(r) - кривые 3, 6 на рис. 1, d)$  в случаях сферического (n = 2) и цилиндрического источника  $(n = 1, F_E = -0.2, графики F(r), g(r)$  аналогичны кривым 3, 6 на рис. 1, b) показало, что, как и в  $F_Q$ вариантах, функция энергоподвода g(r) полностью отрицательна (охлаждение) в цилиндрическом источнике и отрицательна во второй половине зоны в сферическом источнике (кривая 6, рис. 1, d).

Строго говоря, предел значений силового параметра  $F_{Q0}$  или  $F_{E0}$ , при котором энтальпия в замыкающем сечении обращается в нуль, составляет согласно решениям  $H(r_2) = 0$ :

$$F_{Q0} = \frac{1}{(1 - 1/A_1)A_0}, \ A_0 = \frac{C_Q s_2 r_1}{1 - n/D_1}, \ A_1 = \left(\frac{r_2}{r_1}\right)^{n/D_1 - 1},$$

$$F_{E0} = \frac{1}{(1 - 1/B_1)B_0}, \ B_0 = \frac{C_E s_2 u_1 r_1^{n+1}}{n + 1 - n/2D_1},$$

$$B_1 = \left(\frac{r_2}{r_1}\right)^{n/2D_1 - 1 - n}.$$
(21)



**Рис.** 2. a — энтальпия  $H_2 = H(r_2)$  как функция силового параметра  $F_E$  в конце зоны  $r_2 = 3$ ,  $M_{r1} = 1.5$ : 1 — цилиндрический источник, n = 1, 2 — сферический, n = 2; b — внешняя сила  $F_2 = F(r_2) = F_E C_{FE}$  как функция силового параметра  $F_E$ , кривые 1, 2 (n = 1 и 2); энергоподвод  $g_2 = g(r_2)$ , кривые 3, 4 (n = 1 и 2); c — энтальпия  $H_2$  как функция силового параметра  $F_Q$ , кривые 1, 2 (n = 1 и 2).

Для примеров, рассмотренных выше, значения силового параметра  $F_{Q0}$  составили  $F_{Q0} \approx 0.5261$  (n = 1), -0.6967 (n = 2), силового параметра  $F_{E0} \approx -0.2101$ (n = 1), -0.1200 (n = 2).

При некоторых достаточно малых значениях температуры газа  $T_2$  модель совершенного газа несправедлива, например, для воздуха, рассматриваемого как смесь азота и кислорода (температура перехода в жидкое состояние 70 и 90 К) [11–13]. Аналогично при достаточно больших температурах, например для воздуха свыше 1000 К, модель совершенного газа требует поправок, в первую очередь, для теплоемкости.

# 3.2. Полная энтальпия *H*<sub>2</sub> за зоной как функция силового параметра *F*<sub>Q</sub>, *F*<sub>E</sub>

Итоговые изменения полной энтальпии к концу зоны  $H_2 = H(r_2)$  сопоставим при различных значениях силовых параметров  $F_Q$ ,  $F_E$ .

На рис. 2, a собраны зависимости полной энтальпии  $H_2 = H(r_2)$  в конце зоны от силового параметра  $F_E$  в

диапазоне (-0.2, 0.2) для цилиндрического источника, кривая I, n = 1, и для сферического источника, кривая 2, *n* = 2. Такие изменения энтальпии *H*<sub>2</sub> обусловлены внешней силой F(r) ( $F_2 = F(r_2)$ , кривые 1, 2 на рис. 2, b как функции от силового параметра  $F_E$ ) и энергоподводом g(r) (кривые 3, 4,  $g_2 = g(r_2)$ ). Отметим, что функции распределения внешней силы F(r) совпадают, с небольшим отклонением, на общем интервале значений силового параметра  $F_2 = F(r_2)$  в диапазоне  $F_E$  от -0.12до 0.2 (см. кривые 1, 2) для цилиндрического и сферического источников. Функции энегоподвода  $g_2 = g(r_2)$ в конце зоны при изменении силового параметра от значений -0.075 до 0 также близки при n = 1 и 2 (цилиндрический источник, кривая 3; сферический источник, кривая 4). С ростом F<sub>E</sub>, например до значений 0.1, 0.2, величина g<sub>2</sub> для сферического источника проходит заметно выше, чем для цилиндрического в режиме постоянного числа Maxa  $M_{r1} = \text{const} (= M_{r1} = 1.5 \text{ в данном}$ случае).

На рис. 2, c приведены зависимости энтальпии  $H_2$ от силового параметра  $F_Q$ , аналогичные зависимостям



Рис. 3. a — энтальпия на выходе  $H_2$  как функция числа Маха на входе  $M_{r1}$ :  $I - F_Q = 0, 2 - 0.5, 3 - 0.3$ , цилиндрический источник n = 1, замыкающая координата  $r_2 = 3$ ; b — энтальпия  $H_2$  как функция  $M_{r1}$ :  $4 - F_Q = 0, 5 - 0.5, 6 - 0.5$ , сферический источник n = 2,  $r_2 = 3$ ; c — максимумы по  $M_{r1}$  полной энтальпии  $H_{2,\max}$  как функции силового параметра  $F_Q$ : I - n = 1, 2 - n = 2; d — энергоподвод  $g_{2,\max} = g(r_2, M_{r1,\max})$  как функции  $F_Q, I - n = 1, 2 - n = 2$ .

 $H_2(F_E)$ , приведенным на рис. 2, *а*. Если в  $F_E$ -варианте как в цилиндрическом, так и в сферическом случае зависимости  $H_2(F_E)$  слегка вогнуты (выпуклостью вниз), то в  $F_Q$ -варианте зависимости  $H_2(F_Q)$  близки к линейным при n = 1 и 2.

В  $F_Q$ -варианте получили близкое к нулевому значение  $H_2(F_Q) \approx 0$  при  $F_{Q0} = -0.6967$  в сферическом источнике. Это значение больше, чем  $F_{Q0} = -0.5261$  в цилиндрическом источнике.

В противоположность этому в  $F_E$ -варианте нашли  $F_{E0} = -0.1200$  в сферическом источнике. Это значение меньше, чем  $F_{E0} = -0.2101$  в цилиндрическом случае.

# 3.3. Зависимость энтальпии *H*<sub>2</sub> в конце зоны от числа Маха *M*<sub>r1</sub>, *F*<sub>2</sub>-вариант

Зафиксируем координату замыкающего сечения  $r_2$  и будем варьировать число Маха на входе в зону  $M_{r1}$ . Заметим, что координата  $r_1$  входа в зону связана с числом Маха  $M_{r1}$  (и температурой  $T_1$  или любой другой газодинамической величиной  $\rho_1$ ,  $p_1$ ,  $u_1$ ... на входе). Каждому сечению  $r_1$  соответствуют два значения  $M_{r1}$  ( $T_1$ ,  $\rho_1$ , ...):

дозвуковое  $M_{r1} < 1$  и сверхзвуковое  $M_{r1} > 1$ . Приведенная выше постановка задачи допускает сколько угодно близкие значения к  $M_{r1} = 1$  сверху  $(M_{r1} > 1)$  или снизу  $(M_{r1} < 1)$ , исключая строго единичное значение  $M_{r1}$ . Итоговые изменения полной энтальпии  $H_2$  к концу зоны сопоставим при различных значениях силовых параметров  $F_Q$  (рис. 3) и  $F_E$  (рис. 4).

На рис. 3, *а* приведены зависимости  $H_2(M_{r1})$  при силовом параметре  $F_Q = 0$ , 0.5, -0.3, кривые 1-3 для цилиндрического источника; на рис. 3, b -для сферического источника при силовом параметре  $F_Q = 0$ , 0.5, -0.5, кривые 4-6. На всех кривых есть локальные максимумы по  $M_{r1}$ :  $H_{2,max} = 3.427$ , 8.146, 0.976 при  $M_{r1,max} = 0.593$ , 0.506, 0.822 (рис. 3, *a*, кривые 1-3, n = 1),  $H_{2,max} = 17.234$ , 30.796, 4.522 при  $M_{r1,max} = 0.441$ , 0.411, 0.551 (рис. 3, *b*, кривые 4-6, n = 2). При неотрицательном силовом параметре  $F_Q \ge 0$ в цилиндрическом источнике увеличение энтальпии в точке максимума составило от 3.427 до 8.146. В сферическом источнике увеличение энтальпии в приведенных примерах составило, исключая отрицательные значения силового параметра  $F_Q$ , от 17.2 до 30.8. Соответствую-



**Рис. 4.** *а* — полная энтальпия  $H_2$  на выходе  $r_2 = 3$ , в цилиндрическом источнике n = 1 как функция числа Маха  $M_{r1}$ . *1* — силовой параметр  $F_E = 0$ , 2 — 0.2, 3 — -0.2; b — энтальпия  $H_2(M_{r1}; r_2 = 3)$ , сферический источник, n = 2: 1 —  $F_E = 0$ , 2 — 0.1, 3 — -0.1; *с* — максимальные и минимальные значения энтальпии в зависимости от  $F_E$ : 1 —  $H_{2,\text{max}}$ , 2 —  $H_{2,\text{min}}$ ,  $r_2 = 5$ , 3 —  $H_{2,\text{max}}$ , 4 —  $H_{2,\text{min}}$ ,  $r_2 = 3$ , n = 1; 5 —  $H_{2,\text{max}}$ ,  $r_2 = 3$ , n = 2.

щие значения чисел Маха укладываются в узкий дозвуковой диапазон  $M_{r1,max} = 0.506 - 0.593$  (рис. 3, a, n = 1) и  $M_{r1,max} = 0.411 - 0.441$  (рис. 3, b, n = 2).

На рис. 3, с построены зависимости максимальной энтальпии  $H_{2,\max}$  от силового параметра  $F_Q$  для цилиндрического источника (кривая 1) и сферического источника (кривая 2). В последнем случае значения H<sub>2,max</sub> существенно больше. Зависимости  $H_{2,\max}(F_Q; M_{r1,\max})$ близки к линейным. На рис. 3, d приведены функции энергоподвода  $g_{2,\max}(F_Q; M_{r1,\max})$  в конце зоны, в точке максимума по М<sub>r1</sub>, в зависимости от силового параметра F<sub>Q</sub>. Отметим, что из трех параметров (замыкающая координата  $r_2$ , число Маха  $M_{r1,max}$ , силовой параметр  $F_O$ ), определяющих увеличение энтальпии  $H_2$ , число Маха  $M_{r1,max}$  представляется наиболее интересным и важным, поскольку силовой параметр и замыкающая координата с увеличением значения дают монотонный рост энтальпии, а вариации числа Маха — локальный сильно выраженный максимум.

# 3.4. Зависимость энтальпии *H*<sub>2</sub> в конце зоны от числа Маха *M*<sub>r1</sub>, *F*<sub>E</sub>-вариант

На рис. 4, *a*, *b* представлены зависимости полной энтальпии  $H_2(M_{r1})$  при трех значениях силового параметра  $F_E = 0$  (кривые *I*), 0.2 (2), -0.2 (3) в цилиндрическом источнике и  $F_E = 0$  (*I*), 0.1 (2), -0.1 (3) в сферическом. В отличие от аналогичных зависимостей  $H_2(M_{r1})$ , построенных при различных  $F_Q$  на рис. 3, *a*, *b*, в рассматриваемом  $F_E$ -варианте при достаточно больших значениях силового параметра  $F_E$  и значениях замыкающей зону координаты  $r_2$ , кроме вышеупомянутого максимума  $H_{2,\max}(F_E;M_{r1,\max})$ , в сверхзвуковой области имеются минимумы  $H_{2,\min}(F_E;M_{r1,\min})$  (рис. 4, *a*, кривая 2),  $H_{2,\min} = 5.20$  при  $M_{r1,\min} = 2.12$ ,  $F_E = 0.2$ ,  $r_2 = 3$ .

На рис. 4, c показаны в зависимости от силового параметра  $F_E$  максимальные энтальпии  $H_{2,max}$  — кривая I, минимальные  $H_{2,min}$  — 2,  $r_2 = 5$ , n = 1, а также





Рис. 5. a — энтальпия H(r) внутри зоны, кривые 1-5 ( $r_2 = 1.5, 2, 3, 4, 5$ ) и в конце  $H_2 = H(r_2)$ , огибающая 6, n = 1, число Маха  $M_{r1} = 1.5$ , силовой параметр  $F_E = 0.1$ ; b — то же самое при n = 2,  $M_{r1} = 1.5$ ,  $F_E = 0.1$ ; c — то же самое при n = 1,  $M_{r1} = 1.5$ ,  $F_Q = 0.5$ ; d — при n = 2,  $M_{r1} = 1.5$ ,  $F_Q = 0.5$ ; e —  $F_Q = 0 = F_E$ , n = 1: I —  $r_2 = 3$ , Ia — 5, n = 2, 2 —  $r_2 = 3$ , 2a — 5.

 $H_{2,\max}$  — 3,  $H_{2,\min}$  — 4,  $r_2$  = 3, n = 1, цилиндрический источник,  $H_{2,\max}$  — 5,  $r_2 = 3$ , n = 2, сферический. В сферическом источнике минимумы по числам Маха  $M_{r1}$  не обнаружены. Соответствующая максимумам кривая 5,  $H_{2,\max}(F_E, M_{r1,\max}, r_2 = 3), n = 2$  нарастает с увеличением  $F_E$  быстрее кривых 1 и 3 ( $r_2 = 5, 3; n = 1$ ).

Если сопоставить рост максимальных энтальпий  $H_{2,\max}(F_E, r_2 = 3)$  с увеличением силового параметра  $F_E$ , кривые 3 и 5 на рис. 4, c, с аналогичными зависимостями  $H_{2,\max}(F_Q, r_2 = 3)$  от силового параметра  $F_Q$ , показанными на рис. 3, c, заметим, что при  $F_Q=0.5$ величина  $H_{2,\max}$ составила 8.146(n=1)и 30.79

 $H, H_2$ 

(n = 2). При  $F_E = 0.2$  получили  $H_{2,\max} \approx 10.08$  (n = 1)и 56.07 (n = 2). При этом в  $F_E$ -варианте сила равна  $F_{2,\max} = 0.1082$  (n = 1), 0.1089 (n = 2). В  $F_Q$ -варианте сила равна  $F_{2,\max} = 0.04094$  (n = 1), 0.00817 (n = 2).

Зависимости значений внешней силы  $F_{2,\max}$ , соответствующей максимумам, от силового параметра  $F_E$  для цилиндрического и сферического источников практически не различаются в диапазоне [-0.2, 0.2] и близки к линейным.

Сопоставление величин энергоподвода  $g_{2,\max}$  (не приведены), соответствующих максимумам, от силового параметра  $F_E$  показало отличие от соответствующих зависимостей  $g_{2,\max}(F_Q)$  (рис. 3, *d*, кривые 1, 2) слабым нарастанием темпа увеличения с ростом  $F_E$ , в то время как зависимости  $g_{2,\max}(F_Q)$  близки к линейным. Зависимости  $g_{2,\max}(F_E)$  нарастают круче, например, при n = 2 величина  $g_{2,\max}(F_E = 0.2) = 2.39$ , а  $g_{2,\max}(F_Q = 0.5) = 0.994$ ; при n = 1  $g_{2,\max}(F_E = 0.2) = 0.731$ , а  $g_{2,\max}(F_Q = 0.5) = 0.459$ .

# 3.5. Зависимость энтальпии *H*<sub>2</sub> от величины замыкающей координаты *r*<sub>2</sub>

Величина замыкающей зону координаты  $r_2$  (или протяженность зоны) уже упоминалась среди факторов, влияющих на приращение энтальпии  $H_2$  вследствие комбинированного энергосилового воздействия.

На рис. 5, a (n = 1) построены распределения энтальпии H(r) внутри зоны, кривые I-5  $(r_2 = 1.5, 2, 3, 4, 5)$ при  $M_{r1} = 1.5$ ,  $F_E = 0.1$ . Огибающая 6, которая описывает энтальпию в конце зоны  $H_2 = H(r_2)$ , близка к линейной функции. Увеличение энтальпии  $H_2$  при  $r_2 = 3$ составило 3.42 по сравнению с начальным значением  $H_1 = 1$ ; при  $r_2 = 5$  — величина  $H_2 = 5.37$ .

В сферическом источнике (n = 2, рис. 5, b) при силовом параметре  $F_E = 0.1$ , числе Маха  $M_{r1} = 1.5$  и замыкающей зону координате  $r_2 \ge 3$  установлено увеличение энтальпии  $H_2$  более чем на порядок по сравнению с начальным значением. Огибающая 6 вогнутая (выпуклостью вниз), что означает увеличение темпа прироста энтальпии  $H_2$  с ростом  $r_2$ .

На рис. 5, *c*, *d* рассматриваются  $F_Q$ -варианты при  $F_Q = 0.5$ ,  $M_{r1} = 1.5$ , n = 1 (рис. 5, *c*) и n = 2 (рис. 5, *d*). Зависимости для распределений энтальпии H(r) внутри зоны воздействия близки к линейным. Огибающая  $H_2$  (кривая 6) выпуклая как в цилиндрическом (n = 1), так и в сферическом (n = 2) вариантах. Количественно увеличение энтальпии  $H_2$  в сферическом источнике приблизительно вдвое превышает соответствующие значения в цилиндрическом источнике при  $r_2 = 5$  и выше.

На рис. 5, е приведены зависимости энтальпии H(r) при  $r_2 = 3$  (полужирные кривые 1 и 2, n = 1 и 2) и при  $r_2 = 5$  (простые кривые l, a и 2, a, n = 1 и 2). Кривые H(r) с бо́льшими значениями координаты замыкающего сечения  $r_2 = 5$  на участке от  $r = r_1$  до  $r = r_2 = 3$  совпадают с зависимостями с меньшими  $r_2$ , например  $r_2 = 1.5, 2, 3$ , как показано на рис. 5, е. Такова отличительная характерная черта базового варианта F(r) = 0

от комбинированных случаев воздействия внешней силой и энергоподводом во всех рассмотренных вариантах.

# Выводы

1. При комбинированном воздействии в режиме постоянного числа Маха  $M_{r1}$  при неотрицательных значениях силовых параметров  $F_Q$ ,  $F_E \ge 0$  энтальпия, температура, скорость монотонно растут по координате, как в базовом энергетическом варианте.

2. Энтальпия  $H_2$  в конце зоны воздействия увеличивается с нарастанием темпа при увеличении силового параметра  $F_E$  (сила задана на единицу объема) и линейно с ростом  $F_Q$  (сила задана на единицу массы) в цилиндрическом и сферическом источнике.

3. При отрицательных  $F_Q$ ,  $F_E$  в пределе энтальпии  $H_2$ , близкой к нулю, функция энергообмена g(r), поддерживающая число Маха постоянным, отрицательна по всей зоне в цилиндрическом источнике (охлаждение), либо во второй половине зоны в сферическом источнике.

4. Обнаружены локальные максимумы энтальпии  $H_{2,\max}$  в дозвуковом диапазоне чисел Маха  $M_{r1}$  в цилиндрическом и сферическом источнике, в  $F_Q$ -,  $F_E$ -вариантах. Пики  $H_{2,\max}$  существенно выше в сферическом источнике.

5. Энтальпия за зоной  $H_2$  монотонно растет с увеличением замыкающей координаты  $r_2$  в цилиндрическом источнике и в сферическом источнике, в  $F_Q$ - и  $F_E$ -вариантах.

6. В базовом энергетическом случае  $F_Q = 0 = F_E$  зависимости энтальпии H(r),  $H_2$  от координаты r и от координаты замыкающего сечения  $r_2$  ложатся на одну кривую при возрастании  $r_2$  как в цилиндрическом источнике, так и в сферическом.

### Список литературы

- *Курант Р., Фридрихс К.* Сверхзвуковые течения и ударные волны. М.: ИЛ, 1950. 426 с. (Courant R., Friedrichs K.O. Supersonic Flow and Shock Waves. NY.: Intersience, 1948).
- [2] Мизес Р. Математическая теория течений сжимаемой жидкости. М.: ИЛ, 1961. 588 с. (Mises R. Mathematical Theory of Compressible Fluid Flow. NY.: Academic Press INC Publishers, 1958).
- [3] Черный Г.Г. Газовая динамика. М.: Наука, 1988. 424 с.
- [4] Абрамович Г.Н. // ДАН СССР. 1946. Т. 54. № 7. С. 579–581.
- [5] Вулис Л.А. // ДАН СССР. 1946. Т. 54. № 8. С. 669-672.
- [6] Лойцянский Л.Г. Механика жидкости и газа. М.: Наука, 1973. 848 с.
- [7] Абрамович Г.Н. Прикладная газовая динамика. Ч. 1. М.: Наука, 1991. 600 с.
- [8] Кучеров А.Н. // ИФЖ. 2014. Т. 87. № 1. С. 129–138.
- [9] Кучеров А.Н. // ЖТФ. 2015. Т. 85. Вып. 10. С. 34-41.
- [10] Кучеров А.Н. Основные закономерности теплового запирания цилиндрического массового вихреисточника (вихрестока). Препринт № 158. М.: Изд. отд. ЦАГИ, 2010. 40 с.

- [11] Плотность, энтальпия, энтропия и изобарная теплоемкость жидкого и газообразного азота при температурах 70–1500 К и давлениях 0.1–100 МПа. ГСССД 4-78. М.: Изд. стандартов, 1978. 12 с.
- [12] Кислород жидкий и газообразный, плотность, энтальпия, энтропия и изобарная теплоемкость при температурах 70–1000 К и давлениях 0.1–100 МПа. ГСССД 19-81. М.: Изд. стандартов, 1982. 11 с.
- [13] Воздух жидкий и газообразный. Плотность, энтальпия, энтропия и изобарная теплоемкость при температурах 70–1500 К и давлениях 0.1–100 МПа. ГСССД 8-79, с. 19–34. В сб.: Свойства материалов и веществ. Воздух и его основные компоненты. Вып. 2. Таблицы стандартных справочных данных. М.: Гос. ком. по управлению качеством продукции и стандартам, 1991. 128 с.