

УДК 541.64:539.3

©1994

## СОЛИТОНЫ В ДЕФОРМИРОВАННОЙ АТОМНОЙ ЦЕПОЧКЕ

Е. С. Савин

Рассматривается распространение длинноволновых акустических солитонов и солитонов огибающей локализованных колебаний в однородно-деформированной ангармонической цепочке. Исследовано влияние на параметры солитонов внешней силы. Показано, что свойства солитонных решений зависят от параметров межатомного взаимодействия и величины приложенной силы.

1. Выяснению роли и значения ангармонических эффектов в термофлуктуационном разрушении твердых тел посвящено достаточно большое число работ (см., например, [1]). При этом в уравнениях динамики кристаллической решетки учитывали нелинейные члены, используя самые различные варианты теории возмущений. Значительно меньше изучено влияние на разрушение существенно нелинейных образований — солитонов (и кноидальных волн), являющихся точными решениями нелинейных уравнений движения. Аналитические расчеты и эксперименты по машинному моделированию, проведенные в [2–5] для линейной цепочки атомов — одномерной модели твердого тела, не прояснили до конца картины участия солитонов в разрушении. Представляется, что наиболее существенной роль солитонов может быть в различного рода энергетических процессах переноса, происходящих в деформированных телах, а также в образовании микроскопических дефектов, проявляющихся в процессе хрупкого разрушения. В связи с этим представляет интерес изучение влияния внешнего воздействия на параметры солитонов. В настоящей работе рассматривается распространение длинноволновых акустических солитонов и солитонов огибающей локализованных колебаний в деформированной постоянными внешними силами атомной цепочке.

2. Рассмотрим линейную цепочку из  $N$  одинаковых атомов массы  $m$ , потенциальная энергия которой при учете взаимодействия только между ближайшими соседями имеет вид

$$U = \sum_{n=1}^N [\Phi(R_n - R_{n-1}) - F(R_n - R_{n-1})]. \quad (1)$$

Здесь  $\Phi(R)$  — потенциал взаимодействия соседних атомов;  $R_n$  — координата  $n$ -го атома;  $F$  — внешняя сила, деформирующая цепочку.

В статической решетке, находящейся в исходном положении в однородном состоянии (все межатомные расстояния равны), при растяжении ее внешней силой возможны два равновесных состояния — однородное и неоднородное (расстояние между какой-либо парой атомов больше, чем у остальных). В последнем случае это соответствует образованию в цепочке некоторого дефекта, вносящего особенности в распространение солитонов. Далее мы рассматриваем только такие случаи, когда под действием внешней силы все связи деформированы одинаково. Разлагая потенциальную функцию (1) в ряд Тейлора около равновесного положения атомов  $a$ , определяемого условием  $\partial\Phi/\partial R = F$ , получим

$$U = \sum_{n=1}^N \left[ \Phi(a) - Fa + \frac{1}{2}k_2(u_n - u_{n-1})^2 + \frac{1}{6}k_3(u_n - u_{n-1})^3 + \frac{1}{24}k_4(u_n - u_{n-1})^4 \right], \quad (2)$$

где  $u_n$  — смещение  $n$ -го атома из положения равновесия;  $k_2 = \Phi''(a)$ ,  $k_3 = \Phi'''(a)$ ,  $k_4 = \Phi^{IV}(a)$  — силовые постоянные.

Используя в качестве межатомного потенциала функцию Морзе, получим явную зависимость величин  $a$ ,  $k_i$  ( $i = 2, 3, 4$ ) от внешней силы

$$\begin{aligned} a &= r_0 - \frac{1}{\alpha} \ln \frac{1}{2} \left( 1 + \sqrt{1 - F_*} \right), \\ k_2 &= \alpha^2 D \sqrt{1 - F_*} \left( 1 + \sqrt{1 - F_*} \right), \\ k_3 &= -\alpha^3 D \left( 1 + \sqrt{1 - F_*} \right) \left( 1 + 2\sqrt{1 - F_*} \right), \\ k_4 &= \alpha^4 D \left( 1 + \sqrt{1 - F_*} \right) \left( 3 + 4\sqrt{1 - F_*} \right), \end{aligned} \quad (3)$$

где  $D$  — глубина потенциальной ямы,  $r_0$  — равновесное расстояние между атомами при  $F = 0$ ,  $1/\alpha$  характеризует ширину ямы,  $F_* = F/F_m$  ( $F_m = \alpha D/2$  — прочность межатомной связи) — приведенная сила.

Уравнение движения атомов цепочки с потенциальной энергией в форме (2) имеет вид

$$\begin{aligned} m\ddot{u}_n &= k_2(u_{n+1} - 2u_n + u_{n-1}) + \frac{1}{2}k_3 \left[ (u_{n+1} - u_n)^2 - (u_n - u_{n-1})^2 \right] + \\ &+ \frac{1}{6}k_4 \left[ (u_{n+1} - u_n)^3 - (u_n - u_{n-1})^3 \right], \end{aligned} \quad (4)$$

и с математической точки зрения рассматриваемая задача свелась к изучению распространения нелинейных волн в свободной решетке [6], параметры которой, однако, зависят от внешней силы.

3. В длинноволновом приближении уравнения (4) принимают вид

$$u_{tt} = v^2 \left( u_{xx} + \frac{1}{12}a^2 u_{xxxx} + \frac{k_3 a}{k_2} u_x u_{xx} + \frac{k_4 a^2}{2k_2} u_x^2 u_{xx} \right), \quad (5)$$

где  $v^2 = k_2 a^2 / m$  — скорость звука в деформированной цепочке. В силу различной зависимости  $k_2$  и  $a$  от  $F$  величина скорости может как уменьшаться, так и увеличиваться с ростом силы. Действительно, при малом напряжении ( $F_* \ll 1$ )

$$v^2 = v_0^2 [1 - F_* (3/4 - 1/2\alpha r_0)],$$

где  $v_0^2 = 2(\alpha r_0)^2 D/m$  — скорость звука в недеформированной цепочке и характер зависимости  $v(F)$  определяется величиной  $\alpha r_0$ . Локализованными решениями уравнения (5) являются солитоны (в терминах деформации  $Z = u_x$  или кинки на языке смещений  $u$ ), распространяющиеся со скоростями  $V > v$ .

С учетом результатов работы [6] при нулевых граничных условиях ( $Z \rightarrow 0$  и  $Z_x \rightarrow 0$ , когда  $|x| \rightarrow \infty$ ) выражения для солитонов растяжения и сжатия имеют вид

$$Z_r = 2C \left\{ M \operatorname{ch}^2 \left[ \frac{1}{2} \sqrt{C}(x - x_0) \right] + N \operatorname{sh}^2 \left[ \frac{1}{2} \sqrt{C}(x - x_0) \right] \right\}^{-1}, \quad 0 < Z_r < Z_2, \quad (6)$$

$$Z_c = -2C \left\{ N \operatorname{ch}^2 \left[ \frac{1}{2} \sqrt{C}(x - x_0) \right] + M \operatorname{sh}^2 \left[ \frac{1}{2} \sqrt{C}(x - x_0) \right] \right\}^{-1}, \quad Z_1 < Z_c < 0. \quad (7)$$

В выражениях (6), (7)  $x = x - Vt$ ,  $x_0$  — постоянная интегрирования,

$$\begin{aligned} M &= \sqrt{B^2 + 4AC} + B, & N &= \sqrt{B^2 + 4AC} - B, \\ Z_1 &= -M/2A, & Z_2 &= -N/2A, \\ A &= \frac{k_4}{k_2}, & B &= \frac{4k_3}{ak_2}, & C &= \frac{12}{a^2} \left( \frac{V^2}{v^2} - 1 \right). \end{aligned} \quad (8)$$

Выражения (3), (6)–(8) определяют свойства континуальных акустических солитонов в деформированной решетке. Рассмотрим сначала случай, когда в разложении потенциальной энергии (2) присутствует только кубический ангармонизм. Тогда  $k_4 = 0$ ,  $A = 0$ ,  $M = (|B| + B)/2$ ,  $N = (|B| - B)/2$ . Поскольку  $B < 0$ , то  $M = 0$  и  $N = |B|$ . Выражения для солитона сжатия (солитона растяжения в решетке с  $k_4 = 0$  не существует) и кинка будут иметь вид

$$Z_c = -(C/|B|) \operatorname{ch}^{-2} \left[ \frac{1}{2} \sqrt{C}(x - x_0) \right], \quad u = (2\sqrt{C}/|B|) \left[ 1 - \operatorname{th} \frac{1}{2} \sqrt{C}(x - x_0) \right].$$

Если независимым параметром задачи является величина ступенчатого возмущения  $u_0 \equiv u(-\infty) = 4\sqrt{C}/|B|$ , то при малом внешнем натяжении ( $F_* \ll 1$ ) выражения для амплитуды ( $|Z_c^0| = C/|B|$ ) и ширины солитона ( $\Delta x = 2/\sqrt{C}$ ) имеют вид

$$|Z_c^0| = \frac{3\alpha u_0^2}{4r_0} \left[ 1 + F_* \left( \frac{1}{6} - \frac{1}{4\alpha r_0} \right) \right],$$

$$\Delta x = \frac{2r_0}{3\alpha u_0} \left[ 1 - F_* \left( \frac{1}{6} - \frac{1}{4\alpha r_0} \right) \right]. \quad (9)$$

Из (9) следует, что существуют решетки с такими значениями параметров межатомного потенциала (в данном случае  $\alpha R_0 = 1.5$ ), что внешняя сила не влияет (в области малых значений  $F$ ) на характеристики солитонов (длинноволновых) — амплитуду и ширину. При  $\alpha r_0 < 1.5$  амплитуда солитона уменьшается, а при  $\alpha r_0 > 1.5$  увеличивается с ростом силы. Для ширины солитона ситуация противоположная.

Принятое длинноволновое приближение применимо при выполнении условия  $\Delta x > a$ , т.е.  $u_0 < 4(1 - F_*/6)/3\alpha$ . Таким образом, допустимые значения амплитуды ступенчатого возмущения  $u_0$ , а следовательно, скорости распространения солитона

$$V^2 = v_0^2 \left[ 1 - F_* \left( \frac{3}{4} - \frac{1}{2\alpha r_0} \right) \right] \left[ 1 + \frac{3\alpha^2 u_0^2}{4} \left( 1 + \frac{F_*}{3} \right) \right]$$

определяются внешней силой. Характер зависимости  $V(F)$  определяется величиной параметра  $\alpha r_0$ .

При большом внешнем натяжении ( $F_* \rightarrow 1$ ) выражения для параметров солитона сжатия имеют вид

$$|Z_c^0| = \frac{\alpha u_0^2}{4} \left[ \left( r_0 + \frac{1}{\alpha} \ln 2 \right) \sqrt{1 - F_*} \right]^{-1},$$

$$\Delta x = \frac{2}{\alpha u_0} \left( r_0 + \frac{1}{\alpha} \ln 2 \right) \sqrt{1 - F_*},$$

$$V^2 = \frac{1}{2} v_0^2 \sqrt{1 - F_*} \left( 1 + \frac{1}{\alpha r_0} \ln 2 \right)^2 \left[ 1 + \frac{\alpha^2 u_0^2}{12(1 - F_*)} \right].$$

В данном случае величины  $\Delta x$ ,  $V$  уменьшаются, а величина  $Z_c^0$  увеличивается с ростом силы. При условии  $1 \geq F_* \gg 1 - \alpha^2 u_0^2/12$  скорость солитона

$$V^2 = \frac{v_0^2 \alpha^2 u_0^2}{24} \left( 1 + \frac{1}{\alpha r_0} \ln 2 \right)^2 (1 - F_*)^{-1/2}$$

увеличивается с ростом силы.

Рассмотрим теперь распространение солитонов в решетке с  $k_4 \neq 0$ . Хотя в этом случае в цепочке могут существовать одновременно солитоны сжатия и растяжения, качественного изменения в действии силы на их параметры не происходит. Согласно (6) и (7), амплитуды солитонов будут равны

$$|Z_{r,c}^0| = \frac{6(V^2/v^2 - 1)}{a|k_3|} \left[ \sqrt{1 + \frac{3k_2 k_4}{k_3^2} \left( \frac{V^2}{v^2} - 1 \right)} \mp 1 \right]^{-1}. \quad (10)$$

Независимым параметром здесь является скорость солитона  $V$ , а верхний знак в (10) относится к солитону растяжения. Если  $V \gg v$ , то при малом натяжении ( $F_* \ll 1$ )

$$|Z_{r,c}^0| = \frac{6V}{\sqrt{21}\alpha r_0 v_0} \left[ 1 + F_* \left( \frac{15}{56} - \frac{1}{2\alpha r_0} \right) \right].$$

При  $\alpha r_0 > 28/15$  амплитуда солитонов увеличивается, а при  $\alpha r_0 < 28/15$  уменьшается с ростом силы. При  $\alpha r_0 = 28/15$  действие силы не сказывается на свойствах солитонов.

При  $V \gg v$  и больших значениях силы ( $F_* \rightarrow 1$ )

$$|Z_{r,c}^0| = \frac{\sqrt{8}V}{\alpha r_0 v_0} \left( 1 - \frac{2}{3} \sqrt{1 - F_*} \right)$$

и для всех значений  $\alpha r_0$  амплитуда солитонов увеличивается с ростом  $F_*$ .

4. Рассмотрим уравнения динамики решетки при больших волновых числах. Для этого вернемся к дискретным уравнениям (4) и, имея в виду, что в гармоническом приближении при  $\omega \rightarrow \omega_m$  ( $\omega_m^2 = 4k_2/m$  — максимальная частота колебаний атомов) соседние атомы колеблются почти в противофазе, введем новые переменные [7]

$$\varphi_n = u_{2n} - u_{2n+1}, \quad \psi_n = u_{2n} + u_{2n+1},$$

где  $\varphi_n$  представляет собой разность смещений двух соседних атомов, а  $\psi_n$  определяет удвоенное смещение центра тяжести двух соседних атомов. Функции  $\varphi_n$  и  $\psi_n$  могут рассматриваться как медленно меняющиеся функции координаты  $x = na$ . Система уравнений для нахождения новых переменных принимает вид

$$m\varphi_{tt} + 2k_2 a^2 \varphi_{xx} + 4k_2 \varphi + 2k_3 a \varphi \psi_x + \frac{2}{3} k_4 \varphi^3 = 0, \quad (11)$$

$$m\psi_{tt} - 2k_2 a^2 \psi_{xx} - 2k_2 a \varphi_x = 0. \quad (12)$$

Уравнение (12) своим третьим членом в левой части отличается от соответствующего уравнения в работе [7], что не позволяет воспользоваться приведенным там решением, но дает возможность применить к системе уравнений (11), (12) метод решений, разработанный в [7].

В ангармонической решетке возможны собственные локальные или резонансные колебания [7,8]. В нашем случае существуют локализованные колебания с  $\omega > \omega_m$  и в области ненулевой амплитуды происходит разбиение цепочки на пары колеблющихся с частотой  $\omega$  атомов, центры тяжести которых практически покоятся. Из уравнения (12), полагая  $\psi_{tt} = 0$ , находим  $\psi_x = -\varphi/a$ . Подставляя это выражение в (11), получим

$$m\varphi_{tt} + 2k_2 a^2 \varphi_{xx} + 4k_2 \varphi - 2k_3 \varphi^2 + \frac{2}{3} k_4 \varphi^3 = 0. \quad (13)$$

Локализованное в пространстве и периодическое во времени решение уравнения (13), согласно [7], ищем в виде

$$\varphi(x, t) = C(x) + A(x) \cos \omega t + B(x) \cos 2\omega t, \quad (14)$$

где  $C$ ,  $A$  и  $B$  — исчезающие на бесконечности функции координаты. Подставляя (14) в (13) и собирая члены при различных гармониках, получим с учетом условия  $A \gg C, B$  следующую систему уравнений для определения гармоник:

$$A_{xx} - \frac{2}{a^2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_m^2} - 1 \right) A + \frac{k_4}{4k_2 a^2} A^3 = 0, \quad (15)$$

$$B_{xx} - \frac{2}{a^2} \left( \frac{4\omega^2}{\omega_m^2} - 1 \right) B - \frac{k_3}{2k_2 a^2} A^2 = 0,$$

$$C_{xx} + \frac{2}{a^2} C - \frac{k_3}{2k_2 a^2} A^2 = 0. \quad (16)$$

Решением уравнения (15), удовлетворяющим условиям на бесконечности, является функция

$$A(x) = 4 \left( \frac{k_2}{k_4} \right)^{1/2} \frac{\varepsilon}{\operatorname{ch}(\sqrt{2\varepsilon}x/a)}, \quad \varepsilon^2 = \frac{\omega^2}{\omega_m^2} - 1.$$

Так как уравнение (4) получено в приближении  $k_4 u^3 \ll k_2 u$ , то в уравнении (13) должно выполняться условие  $k_4 \varphi^3 \ll k_2 \varphi$ , из которого следует, что  $\omega^2/\omega_m^2 - 1 \ll 1$ , т.е. величина  $\varepsilon \ll 1$  является малым параметром и определяет величину отщепления частоты локализованного колебания  $\omega$  от верхнего края сплошного спектра частот  $\omega_m$  в гармоническом приближении. Необходимые частные решения неоднородных уравнений (16), удовлетворяющие граничным условиям, легко найти, если учесть, что  $B_{xx}/B \sim C_{xx}/C \sim A_{xx}/A \sim \varepsilon^2$ , и производную в левой части уравнений (16) можно опустить. В результате для величин  $\varphi$  и  $\psi$  с точностью до  $\varepsilon^2$  получаем выражения

$$\varphi(x, t) = 4 \left( \frac{k_2}{k_4} \right)^{1/2} \frac{\varepsilon \cos \omega t}{\operatorname{ch}(\sqrt{2\varepsilon}x/a)} + 4 \frac{k_3}{k_4} \left( 1 - \frac{\cos 2\omega t}{3 + 4\varepsilon^2} \right) \frac{\varepsilon^2}{\operatorname{ch}^2(\sqrt{2\varepsilon}x/a)}, \quad (17)$$

$$\psi(x) = -2\sqrt{2} \left( \frac{k_2}{k_4} \right)^{1/2} \operatorname{arctg}(\operatorname{sh}(\sqrt{2\varepsilon}x/a)) - 4\sqrt{2} \frac{\varepsilon k_3}{k_4} \left( \frac{1 + 2\varepsilon^2}{3 + 4\varepsilon^2} \right) \operatorname{th}(\sqrt{2\varepsilon}x/a). \quad (18)$$

Из (17) следует, что амплитуда колебаний имеет порядок величины  $\varepsilon \ll 1$ , а пространственная область локализации этих колебаний порядка  $\Delta x \sim a/\varepsilon \gg 1$ . Отметим, что решение (17) локализовано вблизи  $x = 0$ , но оно может быть локализовано вблизи любой точки  $x = x_0$ , учет последующих членов разложения в (14) не расширяет область локализации [7]. Кроме того, в [9] показано, что собственные локальные

колебания (17) генеалогически связаны с солитонами огибающей. В основном по параметру  $\varepsilon$  приближении получаем

$$\varphi = 4 \left( \frac{k_2}{k_4} \right)^{1/2} \frac{\varepsilon \cos \omega t}{\operatorname{ch}(\sqrt{2\varepsilon x/a})},$$

$$\psi = -2\sqrt{2} \left( \frac{k_2}{k_4} \right)^{1/2} \operatorname{arctg} \left( \operatorname{sh}(\sqrt{2\varepsilon x/a}) \right),$$

и в случае малого натяжения ( $F_* \ll 1$ ) амплитуда огибающей  $\varphi_0 = 4\varepsilon(1 - 3F_*/38)/\sqrt{7}\alpha$  уменьшается с ростом  $F_*$ . Аналогичная зависимость получается и при большом значении силы ( $F_* \rightarrow 1$ ). Ширина солитона  $\Delta x \sim r_0(1 + F_*/4\alpha r_0)/\varepsilon$  с ростом  $F_*$  увеличивается.

5. Полученные результаты свидетельствуют о том, что проявление действия внешней силы на солитоны может быть самым разнообразным. Во-первых, это зависит от вида солитонов (длинноволновые акустические, солитоны огибающих, не рассматриваемые здесь жестко локализованные солитоны). Во-вторых, свойства солитонов существенно определяются параметрами межатомного потенциала и в значительной степени зависят от величины силы. Внешняя сила может как усиливать проявления нелинейных эффектов (увеличение амплитуды солитонов), так и делать их менее выраженными (уменьшение амплитуды). Особый интерес для изучения роли существенно нелинейных образований в разрушении твердых тел должны представлять солитоны огибающей из-за их особенности [9] — неустойчивости однородного возбуждения решетки относительно распада на собственные локальные колебания, в которых энергия колебаний атомов на порядок превышает среднюю. Солитоны огибающей локализованных колебаний могут генерироваться термически подобно вакансиям, но с меньшей энергией активации [8]. Они могут появляться и при низких температурах, если твердое тело ставится сильно ангармоническим в результате воздействия на него внешних сил.

### Список литературы

- [1] Сб. «Нелинейные эффекты в кинетике разрушения». Л., ФТИ АН СССР, 1988. 181 с.
- [2] Мелькер А.И. // ФТТ. 1982. Т. 24. № 10. С. 3186–3188.
- [3] Лагунов В.А. // ФТТ. 1986. Т. 28. № 11. С. 3466–3472.
- [4] Смирнов В.В., Маневич Л.И., Ениколопян Н.С. // ДАН СССР. 1989. Т. 306. № 6. С. 1377–1380.
- [5] Сабиров Р.Х. // ФТТ. 1990. Т. 32. № 7. С. 1992–1995.
- [6] Wadati M. // J. Phys. Soc. Jap. 1975. V. 38. N 3. P. 673–680.
- [7] Косевич А.М., Ковалев А.С. // ЖЭТФ. 1974. Т. 67. № 5. С. 1793–1804.
- [8] Sievers A.J., Takeno S. // Phys. Rev. Lett. 1988. V. 61. N 8. P. 970–973.
- [9] Бурлаков В.М., Киселев С.А., Рукасов В.И. // Письма в ЖЭТФ. 1990. Т. 51. № 9. С. 481–484.

Московский педагогический  
государственный университет

Поступило в Редакцию  
19 июля 1993 г.